

MODELE | SJ 3215 SJ 3219 SJ 3220 SJ 3226 SJ 4620 SJ 4626 SJ 4632



Instrukcja obsługi

Platformy kompaktowe i konwencjonalne (CE)

157932AC-ZR Maj 2017

SKYJACKTM

Niniejsza instrukcja dotyczy następujących numerów seryjnych:

SJIII 3215 10,000,631 i wyższe
SJIII 3219 22,022,793 i wyższe
SJIII 3220 60,002,259 i wyższe
SJIII 3226 27,006,432 i wyższe
SJIII 46xx 70,007,139 i wyższe

Informacje dotyczące starszych numerów seryjnych można znaleźć w serwisie internetowym www.skyjack.com.

Centrum Obsługi Skyjack 3451 Swenson Ave. St. Charles, Illinois, 60174 USA

Telefon: 630-262-0005

Infolinia: 1-800-275-9522

Faks: 630-262-0006

E-mail: service@skyjack.com

Części (Ameryka Północna)

Infolinia: 1-800-965-4626

Faks (bezpłatny): 1-888-782-4825

E-mail: parts@skyjack.com

Części i obsługa techniczna (Europa) Unit 1 Maes Y Clawdd, Maesbury Road Industrial Estate

Oswestry, Shropshire SY10 8NN UK

Telefon: +44-1691-676-235

Faks: +44-1691-676-238

E-mail: info@skyjackeurope.co.uk

Skyjack (region Azji i Pacyfiku)

Singapur

Telefon: +65-6449-3710

Faks: +65-6449-7690

E-mail: skyjack@singnet.com.sg

Symbole bezpieczeństwa oznaczają ważne informacje dotyczące zachowania bezpieczeństwa podczas pracy na platformie ruchomej, oznakowań bezpieczeństwa w instrukcji lub w innych miejscach. Symbole te przestrzegają o niebezpieczeństwie odniesienia obrażeń lub śmierci. Należy postępować zgodnie z instrukcjami zawartymi w komunikacie bezpieczeństwa.



Ten symbol bezpieczeństwa oznacza potrzebę zachowania ostrożności!

Uwaga! Chodzi o Twoje bezpieczeństwo!



NIEBEZPIECZEŃSTWO

Symbol NIEBEZPIECZEŃSTWO oznacza niebezpieczną sytuację, która, jeżeli nie zostaną podjęte odpowiednie kroki, spowoduje śmierć lub poważne obrażenia.



OSTRZEŻENIE

Symbol OSTRZEŻENIE oznacza potencjalnie niebezpieczne sytuacje, które, jeżeli nie zostaną podjęte odpowiednie kroki, mogą spowodować śmierć lub poważne obrażenia.



UWAGA

Symbol UWAGA oznacza potencjalnie niebezpieczne sytuacje, które, jeżeli nie zostaną podjęte odpowiednie kroki, mogą spowodować drobne lub większe obrażenia. Może on też przestrzegać przed niebezpiecznymi zwyczajami.

WAŻNE

Symbol WAŻNE oznacza procedurę niezbędną do bezpiecznej obsługi, która, jeżeli nie będzie przestrzegana, może spowodować nieprawidłowe funkcjonowanie lub uszkodzenie platformy ruchomej.

Spis treści

Rozdział 1 - Platforma ruchoma - informacje	5
Cenne wskazówki	5
Zasady bezpieczeństwa	6
Rozdział 2 - Prezentacja	11
2.1 Prezentacja serii SJIII	11
2.2 Identyfikacja podzespołów	12
2.3 Kontrola wzrokowa i codzienny przegląd obsługowy	16
2.4 Testowanie pracy urządzenia	23
2.5 Procedury holowania i wyciągania	30
2.6 Procedura opuszczania awaryjnego	32
Rozdział 3 - Obsługa	33
3.1 Ogólne	33
3.2 Główne podzespoły	34
3.3 Główne zespoły	35
3.4 Tabliczka znamionowa z numerem seryjnym	35
3.5 Identyfikacja podzespołów	36
3.6 Identyfikacja podzespołów (Opcje specjalne)	39
3.7 Odpowiedzialność operatora	42
3.8 Uruchomienie	43
3.9 Procedura składania barierek	48
3.10 Załadunek/Rozładunek	50
3.11 Przejazd platformy uchovej przez drzwi	52
3.12 Procedura zastosowania podpory obsługowej	54
3.13 Konserwacja akumulatorów	55
Rozdział 4 - Tabele	59
Tabela 4.1 Funkcje standardowe i opcjonalne - CE	59
Tabela 4.2 Spis przeglądów przeprowadzanych corocznie przez właściciela	60
Tabela 4.3a Specyfikacje i funkcje	61
Tabela 4.3b Specyfikacje i funkcje	62
Tabela 4.4 Obciążenie podłogi	63
Tabela 4.5 Maksymalna nośność platformy (równomiernie rozłożona)	65
Tabela 4.6 Deklaracja zgodności WE	66
Tabela 4.7 Harmonogram konserwacji i przeglądów	67
Tabela 4.8 Lista kontrolna operatora	68
Rozdział 5 - Etykiety	69
Kompaktowe	69
Konwencjonalne	80

Firma **SKYJACK** nieustannie doskonali i rozszerza funkcje produkowanego wyposażenia, dlatego też specyfikacje i wymiary mogą ulec zmianie bez wcześniejszego powiadomienia.

Definicja platformy ruchomej i ruchomej platformy podnośnikowej

Ruchome urządzenie o zmiennym położeniu wspierane konstrukcją naziemną.

Przeznaczenie wyposażenia

Seria kompaktowych i konwencjonalnych platform ruchomych SJIII firmy SKYJACK jest przeznaczona do transportu i podnoszenia personelu, narzędzi i materiałów do obszarów roboczych znajdujących się na wysokości.

Eksplatacja wyposażenia

Platforma ruchoma jest zwrotną, ruchomą stacją roboczą. Podnoszenie i poruszanie jest możliwe wyłącznie na płaskiej, równej, ubitej powierzchni.

Instrukcja obsługi

Instrukcja obsługi jest nieodłączną częścią wyposażenia platformy ruchomej. Przekazanie niezbędnych informacji dotyczących bezpieczeństwa użytkownikom i operatorom jest bardzo ważne. Pełna i czytelna kopia niniejszej instrukcji obsługi musi zawsze być przechowywana w wodoodpornej szafce znajdującej się na platformie ruchomej.

Operator

Operator musi przeczytać i zrozumieć zarówno niniejszą instrukcję obsługi, jak i etykietę ostrzegawczą umieszczoną na platformie oraz pozostałe ostrzeżenia w niniejszej instrukcji oraz na platformie ruchomej. Należy porównać etykiety znajdujące się na platformie ruchomej oraz etykiety przedstawione w niniejszej instrukcji. Jeżeli jakkolwiek etykieta została uszkodzona lub zagubiona, należy ją natychmiast wymienić.

Polityka serwisu i gwarancji



SKYJACK gwarantuje, na okres pierwszych 24 miesięcy użytkowania, że każda nowa platforma ruchoma serii SJIII jest wolna od wadliwych części i wad wykonawczych. Jakkolwiek wadliwa część zostanie wymieniona lub naprawiona przez miejscowego dystrybutora SKYJACK bez pobierania opłat za części lub robociznę. W celu uzyskania informacji na temat rozszerzeń lub wyłączeń do i z oświadczenia gwarancyjnego, prosimy o kontakt z Działem Serwisu.

Akcesoria opcjonalne

Platforma ruchoma SKYJACK została zaprojektowana tak, aby umożliwić użycie wielu akcesoriów opcjonalnych. Są one wymienione w rozdziale „Funkcje standardowe i opcjonalne” w Tabeli 4.1.

Instrukcje obsługi odnoszące się do akcesoriów opcjonalnych (jeżeli są na wyposażeniu) zostały podane w Rozdziale 3 niniejszego podręcznika.

W celu uzyskania informacji na temat akcesoriów opcjonalnych, które nie są wymienione w tabeli „Funkcje standardowe i opcjonalne”, należy skontaktować się z działem obsługi klienta SKYJACK pod numerem telefonu

 : 44-1691-676-235
 : 44-1691-676-238

oraz podać model i numer seryjny danej platformy ruchomej.

Zakres niniejszej instrukcji obsługi Niniejsza instrukcja odnosi się do wersji CE modeli platformy ruchomej serii SJIII wymienionych w Tabeli 4.1.

- a. **Wyposażenie określone** oznaczeniem „CE” spełnia wymagania krajów europejskich zapisane w dokumentach takich jak Dyrektywa maszynowa 2006/42/WE i Dyrektywa 2004/108/WE oraz odpowiednich norm EN.
- b. Operatorzy muszą przestrzegać krajowych i lokalnych przepisów BHP dotyczących obsługi platformy ruchomej.

**OSTRZEŻENIE**

Niezastosowanie się do przedstawionych wymagań podczas obsługi platformy ruchomej może spowodować śmierć lub poważne obrażenia!

Wskazówki dotyczące bezpieczeństwa przeznaczone dla operatora

Badania przeprowadzone przez firmę St. Paul Travelers wskazują, że większość wypadków spowodowana jest przez nieprzestrzeganie przez operatora podstawowych zasad bezpieczeństwa i prostych wskazówek.

Ostrożny operator stanowi najlepsze zabezpieczenie przed wypadkiem. Dlatego też prawidłowa eksploatacja platformy ruchomej jest obowiązkowa. Cała instrukcja obsługi powinna zostać przeczytana i całkowicie zrozumiana przed obsługą platformy ruchomej.

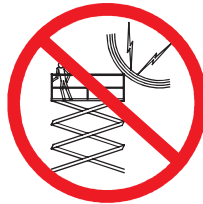
Względy bezpieczeństwa nakazują użycie odzieży ochronnej podczas pracy na maszynie lub w jej pobliżu. Należy korzystać z odpowiednich urządzeń zabezpieczających oczy, uszy, ręce, stopy i ciało.

Jakiegolwiek modyfikacje oryginalnej konstrukcji są surowo zabronione bez pisemnego pozwolenia firmy SKYJACK.

Zagrożenie śmiertelnym porażeniem prądem elektrycznym

Platforma ruchoma nie posiada izolacji elektrycznej. Należy zachować minimalną bezpieczną odległość od linii elektroenergetycznych i części wymienionych poniżej. Operator musi uwzględnić możliwość kołysania lub osiadania platformy. Platforma ruchoma nie zapewnia ochrony przed bezpośrednim kontaktem z elektrycznie naładowanym nośnikiem lub znalezieniem się w jego pobliżu.

**NIE UŻYWAĆ PLATFORMY RUCHOMEJ JAKO PODSTAWY DO SPAWANIA.
NIE PRACOWAĆ NA PLATFORMIE RUCHOMEJ PODCZAS BURZY.**

**NIEBEZPIECZEŃSTWO**

Unikać linii energetycznych

Minimalna bezpieczna odległość

Wskazówka CE

„Unikanie niebezpieczeństwa ze strony linii napowietrznych”

Należy ściśle przestrzegać przepisów i zasad obowiązujących w danym kraju.

NIEUNIKNIĘCIE TEGO ZAGROŻENIA GROZI ŚMIERCIĄ LUB POWAŻNYMI OBRAŻENIAMI!

60023AE-CE


Środki bezpieczeństwa

Przed przejściem do następnego działu należy poznać i zrozumieć zasady działania środków bezpieczeństwa.

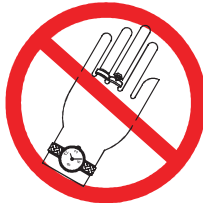


OSTRZEŻENIE

Nieprzebrnięcie poniższych wskazówek dotyczących bezpieczeństwa może spowodować przewrócenie, zgniecenie lub inne zagrożenia prowadzące do śmierci lub poważnych obrażeń.

- **ZAPOZNAĆ SIĘ** ze wszystkimi krajowymi i miejscowymi przepisami dotyczącymi platformy ruchomej i miejsca pracy.
- **WYŁĄCZYĆ** główny przełącznik zasilania  w przypadku pozostawienia platformy ruchomej bez nadzoru. Wyjąć kluczyk, aby zapobiec użytkowaniu platformy ruchomej przez osobę nieupoważnioną.
- **NOSIĆ** odzież ochronną i środki ochrony osobistej przeznaczone do pracy w danych warunkach.

- **NIE NOSIĆ**, podczas obsługi maszyny, luźnych ubrań, zwisających naszyjników, szali, pierścionków, zegarków na rękę lub innej biżuterii.



- **UNIKAĆ** zaplątania w liny, kable lub węże.



- **UNIKAĆ** upadków. Nie wychodzić poza strefę barierek.



- **NIE** podnosić platformy ruchomej w warunkach silnego lub porywistego wiatru.



- **NIE** zwiększać powierzchni bocznej platformy. Zwiększenie obszaru wystawionego na działanie wiatru zmniejszy stabilność maszyny.



- **NIE** przemieszczać ani nie podnosić platformy ruchomej, jeżeli nie znajduje się na stałym, równym podłożu. Nie przemieszczać podniesionej platformy w pobliżu jakichkolwiek wgłębień lub dołów, ramp załadowniczych, spadków lub powierzchni, które mogą mieć wpływ na stabilność platformy.



- **Jeżeli praca platformy na obszarach z zagłębieniami i spadkami terenu jest absolutnie konieczna**, niedopuszczalna jest jazda w pozycji podniesionej. Platformę ruchomą można umieszczać w pozycji poziomej wyłącznie, jeżeli jest ona całkowicie opuszczona. Po upewnieniu się, że wszystkie 4 koła lub wysuwnice (jeżeli są na wyposażeniu) mają kontakt ze stabilną, płaską powierzchnią, platforma ruchoma może zostać uniesiona. Po podniesieniu nie należy włączać funkcji jazdy.



- **Jazda w pozycji podniesionej** możliwa jest wyłącznie na stabilnej, równej powierzchni.



- **NIE WOLNO** poruszać się podniesioną platformą po zboczu. Jeżeli platforma jest całkowicie opuszczona, można poruszać się nią wyłącznie po zboczach o maksymalnym stopniu nachylenia podanym w Tabeli 4-3a i Tabeli 4-3b.



Środki bezpieczeństwa (ciąg dalszy)

Przed przejściem do następnego działu należy poznać i zrozumieć zasady działania środków bezpieczeństwa.

- **NIE** obsługiwać urządzenia na powierzchniach o nośności uniemożliwiającej utrzymanie masy platformy ruchomej z ładunkiem, np. na pokrywach lub rowach.

- **NIE** obsługiwać platformy ruchomej wraz z drabiną, rusztowaniem lub innymi urządzeniami zwiększającymi jej rozmiar lub wysokość roboczą. Jest to zakazane.



- **NIE** wywierać bocznych sił na platformę ruchomą, gdy jest uniesiona.



- **NIE** używać platformy ruchomej jako dźwigu. Jest to zakazane.



- **NIE** siadać, stawać ani nie wspinać się na barierki. Jest to zakazane.



- **NIE** wspinać się na zespół ramienia nożyc. Jest to zakazane.



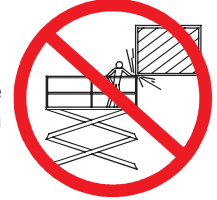
- **UWAŻAĆ** na górne przeszkody lub inne zagrożenia wokół platformy ruchomej, podczas jazdy lub podnoszenia.



- **NIE** podnosić platformy ruchomej, gdy znajduje się ona na samochodzie ciężarowym, wózku widłowym, innym urządzeniu lub pojeździe.



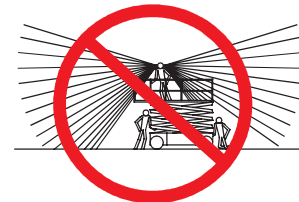
- **PAMIĘTAĆ** o niebezpieczeństwie zgniecenia. Nie wychylać się poza barierki.



- **NIE** opuszczać platformy, jeżeli na obszarze poniżej znajduje się personel lub przeszkody.



- **UPEWNIĆ SIĘ**, że na trasie przejazdu nie znajduje się personel, ani przeszkody. Należy uwzględnić martwe punkty.



- **PAMIĘTAĆ** o martwych strefach, podczas obsługi platformy ruchomej.

- **NIEBEZPIECZNA** jazda i zabawy platformą są zabronione.

- **UTRZYMYWAĆ** WSZYSTKIE opony w dobrym stanie a nakrętki kół dobrze dokręcone.

- **NIE** modyfikować lub wyłączać ograniczników krańcowych ani innych urządzeń zabezpieczających.

- **NIE** używać platformy ruchomej bez barierek, kołków zabezpieczających oraz zamkniętej bramki.

Środki bezpieczeństwa (ciąg dalszy)

Przed przejściem do następnego działu należy poznać i zrozumieć zasady działania środków bezpieczeństwa.

- **NIE** przekraczać dopuszczalnej ładowności platformy ruchomej. Upewnić się, że ładunek jest równomiernie rozłożony na platformie.
- **NIE** próbować uwolnić zaczepionej platformy za pomocą urządzeń sterujących znajdujących się na dole do momentu, aż personel opuści platformę.
- **NIE** podierać platformy ruchomej o inny obiekt w celu jej stabilizacji.
- **NIE** umieszczać, bez zgody firmy Skyjack, materiałów na barierkach, ani materiałów, które wystają poza obszar barierek.



OSTRZEŻENIE

Wchodzenie i wychodzenie z platformy ruchomej powinno odbywać się zgodnie z zasadą trzech punktów podparcia.

- Używać wyłącznie otworów dostępowych z odpowiednim wyposażeniem.
- Wchodzić i schodzić z platformy ruchomej wyłącznie, gdy znajduje się ona w pełni opuszczonej pozycji.
- Do wchodzenia lub schodzenia z platformy należy używać trzech punktów podparcia. Wchodzić i schodzić z platformy wyłącznie z poziomego podłoża. Wchodzić i schodzić z platformy w pozycji przodem do platformy.
- Trzy punkty podparcia oznaczają, że podczas wchodzenia lub schodzenia z platformy obie ręce i jedna stopa lub jedna ręka i dwie stopy zawsze znajdują się w kontakcie z platformą ruchomą lub na podłożu.



OSTRZEŻENIE

Operator nie powinien używać platformy ruchomej, która:

- nie działa prawidłowo,
- została uszkodzona lub ma zużyte lub brakujące części,
- została zmodyfikowana w sposób niedopuszczalny przez producenta,
- posiada zmodyfikowane lub wyłączone wyłączniki bezpieczeństwa,
- została oznakowana lub wyłączona z użycia bądź przeznaczona do naprawy.

Nieuwzględnienie tych zagrożeń może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

Przeгляд miejsca pracy

- Nie używać w niebezpiecznych lokalizacjach.
- Przed przystąpieniem do obsługi platformy ruchomej przeprowadzić dokładną kontrolą miejsca wykonywanego zadania, aby zidentyfikować potencjalne zagrożenia w obszarze roboczym maszyny.
- Należy uważać na urządzenia poruszające się w danym obszarze. Podjąć odpowiednie działania, aby uniknąć kolizji.

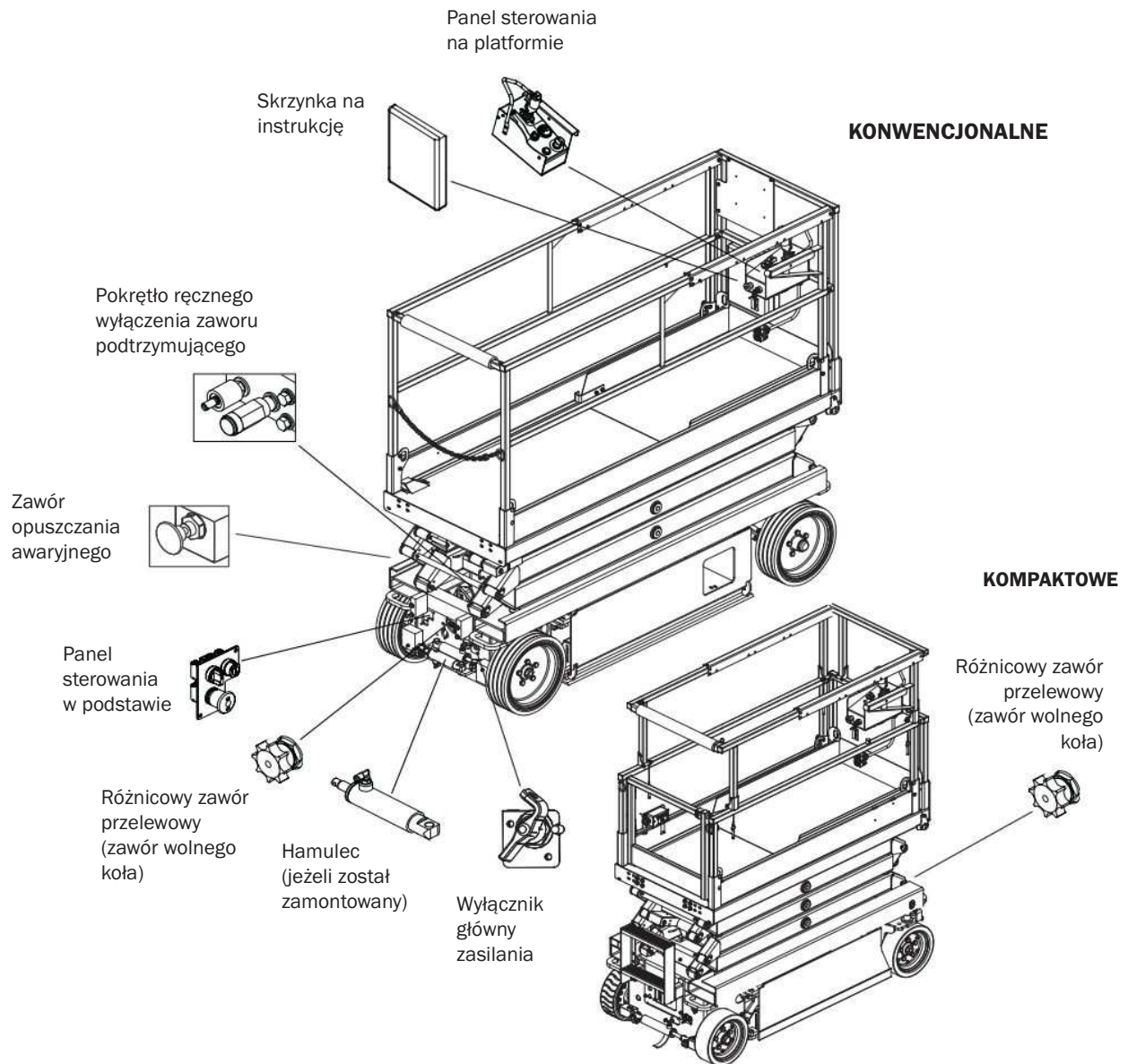
2.1 Prezentacja serii SJIII

**OSTRZEŻENIE**

Prezentację platformy ruchomej należy przeprowadzić tylko dla osób, które są WYKWALIFIKOWANE i PRZESZKOLONE w zakresie obsługi tej platformy.

Nie obsługiwać platformy ruchomej bez odpowiedniego upoważnienia i szkolenia. Nieuwzględnienie tego zagrożenia może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

Operator jest zobowiązany przeczytać całą instrukcję obsługi i wszystkie ostrzeżenia znajdujące się w niniejszej instrukcji obsługi oraz na etykietach na platformie ruchomej, w pełni je rozumieć i ich przestrzegać.

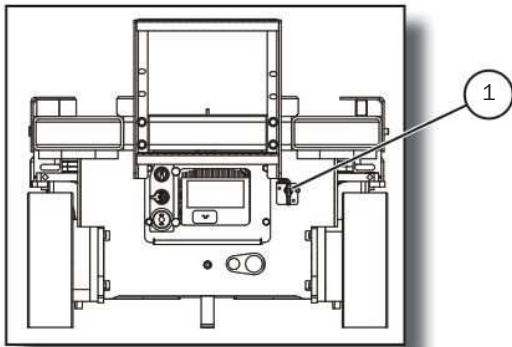


2.2 Identyfikacja podzespołów

Poniższe opisy mają wyłącznie na celu identyfikację, wyjaśnienie i lokalizację podzespołów.

2.2-1 Wyłącznik główny zasilania

Ten przełącznik znajduje się z tyłu podstawy.



Rysunek 2-1. Główny wyłącznik zasilania

- Główny wyłącznik zasilania** - Jeżeli przełącznik znajduje się w pozycji WYŁ., odcina wówczas zasilanie wszystkich obwodów. Przełącznik musi znajdować się w pozycji WŁ. **!**, aby zasilać jakikolwiek obwód. Podczas transportu platformy ruchomej wyłącznik ustawić w położeniu Wył.

2.2-2 Alarm przechyłu

Platforma ruchoma wyposażona jest w urządzenie wykrywające przechylenie maszyny w dowolnym kierunku. Po aktywacji, urządzenie wyłącza funkcje jazdy i podnoszenia platformy, a alarm wydaje sygnał dźwiękowy, któremu towarzyszy żółte światło (jeśli urządzenie jest w nie wyposażone).



OSTRZEŻENIE

Jeżeli alarm zostaje włączony, a platforma nie podnosi się lub podnosi się częściowo, należy natychmiast ją opuścić i sprawdzić, czy maszyna znajduje się na stabilnej, równej powierzchni.

2.2-3 System detekcji ładunku

System detekcji ładunku jest rozwiązaniem zabezpieczającym przed jazdą platformą ruchomą po osiągnięciu i przekroczeniu dopuszczalnego obciążenia znamionowego. W Tabeli 4.5 znajduje się więcej informacji na temat maksymalnej nośności platformy.

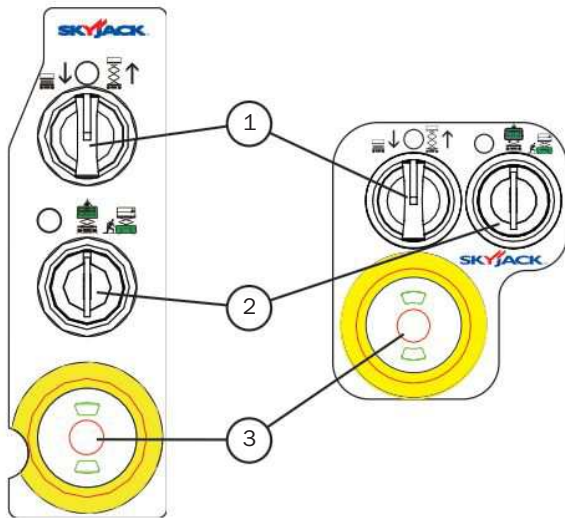
- Po osiągnięciu 90% obciążenia znamionowego:** miga czerwona lampka kontrolna na panelu sterowania na platformie.
- Po osiągnięciu obciążenia znamionowego:** Emitowany jest alarm dźwiękowy przez co najmniej 2 sekundy, 5 razy na minutę.
- Po przekroczeniu obciążenia znamionowego:** Migające światło i alarm dźwiękowy są włączone cały czas, a elektronicznie sterowane funkcje ruchu platformy są zatrzymane. W celu przywrócenia normalnej pracy, usunąć nadmierny ładunek z platformy.
- Jeżeli platforma zetknie się z przeszkodą znajdującą się powyżej platformy:** Platforma może zostać przeciążona. W efekcie, wszystkie funkcje zostaną zatrzymane. W takiej sytuacji platformę można zwolnić wyłącznie za pomocą systemu opuszczania awaryjnego. Więcej informacji w Rozdziale 2.6.

UWAGA

Po osiągnięciu pełnego wychylenia i po opuszczeniu, maszyna może się zatrzymać i dokonać odczytu przeładowania. Przywrócić dźwignię do środkowej pozycji „zero” i zwolnić włącznik sprężynowy. Jeżeli platforma ruchoma będzie przeładowana, migające światło i alarm dźwiękowy będą włączone przez cały czas, a sterowane elektronicznie funkcje ruchu platformy zostaną zatrzymane. W celu przywrócenia normalnej pracy, usunąć nadmierny ładunek z platformy.

2.2-4 Panel sterowania w podstawie

Ten panel sterowania znajduje się w tylnej części podstawy. Zawiera następujące elementy sterujące:

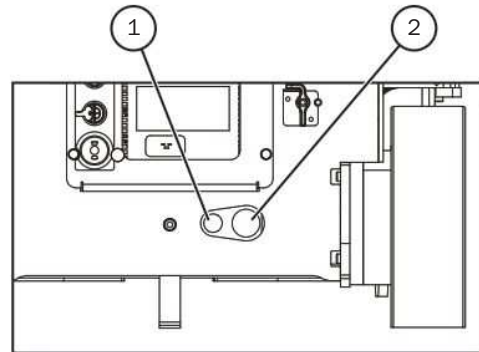


Rysunek 2-2 Panel sterowania w podstawie

1. **Przełącznik góra/dół platformy** - Przełącznik ten steruje podnoszeniem lub opuszczaniem platformy.
2. **Przełącznik wył./platforma/podstawa** - Ten trzypozycyjny przełącznik umożliwia wyłączenie platformy ruchomej lub włączenie elementów sterowania w platformie lub w podstawie.
3. **Przycisk zatrzymania awaryjnego** - Ten przycisk, po naciśnięciu, odłącza zasilanie obwodu sterowania.

2.2-5 Układ hamulców tarczowych

Układ hamulcowy znajduje się w tylnej części podstawy. Hamulce muszą zostać wyłączone ręcznie przed przystąpieniem do popychania, holowania lub wciągania. Procedura zwalniania hamulca postojowego w sposób ręczny jest opisana w Rozdziale 2.5-2. System ten zawiera następujące elementy sterujące:



Rysunek 2-3. Układ hamulcowy

1. Trzpień ruchomy zaworu hamulca
2. Ręczna pompa hamulcowa

2.2-6 Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)

Modele 3220, 3226 i 46xx



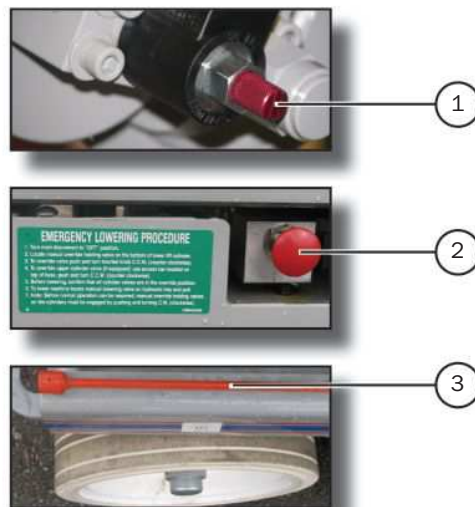
Modele 3215 i 3219

Rysunek 2-4. Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)

- 1. Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)** - Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) znajduje się z przodu i/lub z tyłu platformy ruchomej (zależnie od modelu). Procedura zwalniania różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła) opisana jest w [Rozdziale 2.5-1](#).

2.2-7 System opuszczania awaryjnego

System ten umożliwia opuszczenie platformy w przypadku niebezpieczeństwa lub awarii układu elektrycznego. Patrz [Rozdział 2.6](#) w celu zapoznania się z procedurą opuszczania awaryjnego. System ten zawiera następujące elementy sterujące:



Rysunek 2-5. System opuszczania awaryjnego

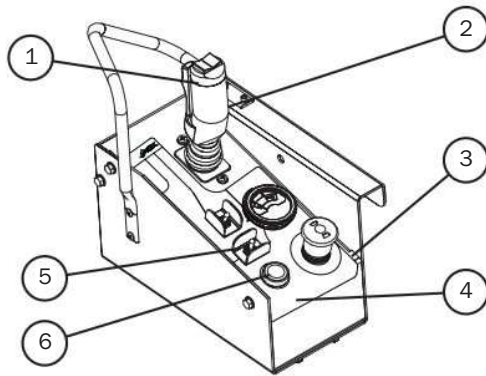
- 1. Pokrętko ręcznego wyłączenia zaworu podtrzymującego** - Znajduje się na zaworze podtrzymującym w dolnej części każdego siłownika podnośnika.
- 2. Zawór opuszczania awaryjnego** - Znajduje się w tylnej części szafki hydraulicznej/elektrycznej.
- 3. Pręt dostępowy (3226, 4626 i 4632)** - Umieszczony po lewej stronie podstawy.

2.2-8 System ostrzegający o opuszczaniu



System ten automatycznie zatrzymuje funkcję opuszczania przed dojściem do pozycji całkowitego wsunięcia. Następuje wtedy włączenie alarmu.




2.2-9 Panel sterowania na platformie

Demontowalny panel sterowania znajduje się w prawej przedniej części platformy. Zawiera następujące elementy sterujące:






Rysunek 2-6. Panel sterowania na platformie z przełącznikiem typu joystick

- 1. Włącznik sprężynowy włączający funkcję podnoszenie/jazda/kierowanie** - Włącznik ten oznaczony  doprowadza energię do dźwigni sterowania. Musi być on cały czas przytrzymywany podczas korzystania z funkcji podnoszenia/jazdy lub kierowania.
- 2. Dźwignia podnoszenia/jazdy/kierowania** - Obsługiwana jedną ręką dźwignia pozwala na sterowanie podnoszeniem/jazdą i kierowaniem. Po zwolnieniu, wewnętrzne sprężyny przywracają dźwignię sterowania do położenia neutralnego.
- 3. Przycisk zatrzymania awaryjnego/światło robocze** - Ten przycisk , po naciśnięciu, odłącza zasilanie obwodu sterowania. Światło robocze wskazuje dostępność górnych urządzeń sterujących i stan przeciążenia. Jeżeli światło jest cały czas zapalone, dostępne są górne urządzenia sterujące. Jeżeli światło miga, oznacza to przeciążenie. Więcej informacji w [Rozdziale 2.2-3](#).

- 4. Przycisk klaksonu** - Przycisk  wyzwała dźwięk klaksonu.
- 5. Przełącznik jazdy po pochyłości/jazdy po płaskim terenie (jeśli jest zamontowany)** - przełącznik ten pozwala na wybór jazdy po pochyłości  (niska prędkość/wysoki moment obrotowy) lub jazdy po płaskim terenie  (wysoka prędkość/niski moment obrotowy).

UWAGA

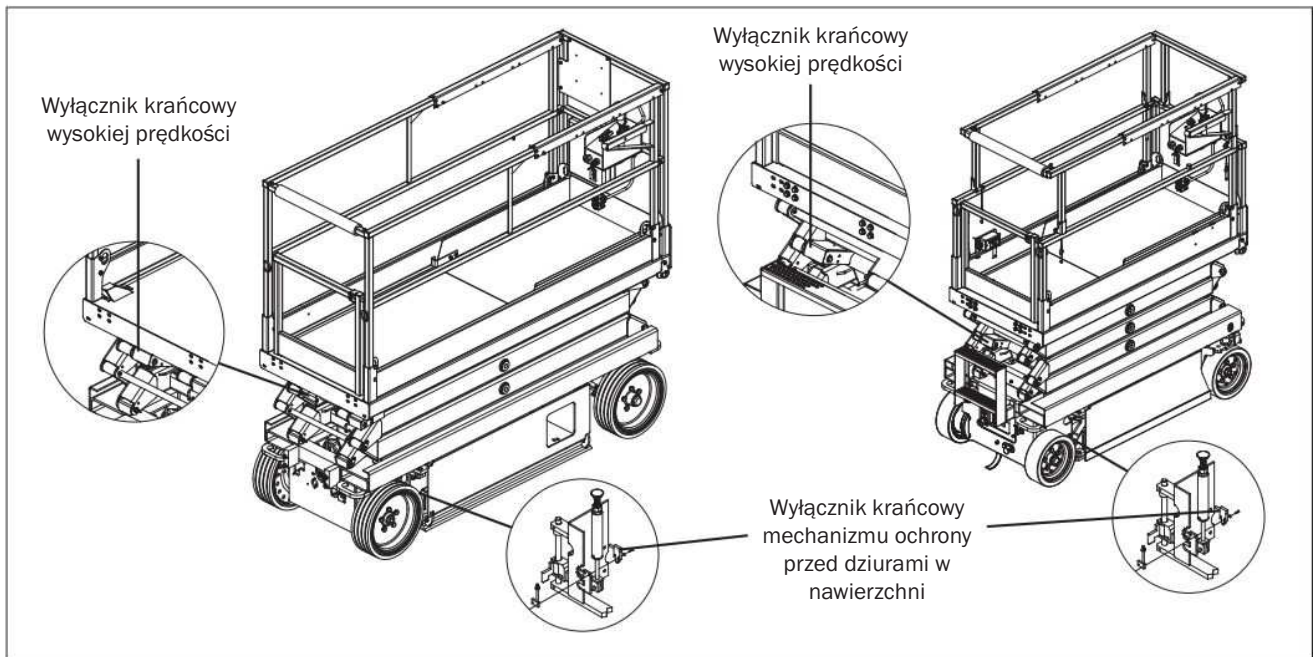
Jazda po pochyłej płaszczyźnie (niska prędkość/wysoki moment obrotowy) nie jest możliwa w modelach 3215 i 3219.

- 6. Przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda** - wybór pozycji zatrzymania  powoduje wyłączenie zasilania obwodów napędu i podnoszenia. Wybór pozycji podnoszenia  powoduje doprowadzenie zasilania do obwodu podnoszenia. Wybór pozycji jazdy  powoduje doprowadzenie zasilania do obwodu napędu.



OSTRZEŻENIE

Podnośnik nożycowy Skyjack musi być obsługiwany ze stanowiska operatora na platformie przy użyciu panelu sterowania przymocowanego do uchwyty montażowego znajdującego się w prawej przedniej części platformy. Obsługa naziemna urządzenia jest dozwolona tylko podczas serwisowania podnośnika lub, w specyficznych sytuacjach, gdy bezpieczne obsługiwane podnośnika ze stanowiska operatora na platformie nie jest możliwe. Obsługa naziemna musi być wykonywana w sposób opisany w instrukcji obsługi.



2.3 Kontrola wzrokowa i codzienny przegląd obsługowy

Przystąpić do codziennych przeglądów obsługowych i kontroli wzrokowych, sprawdzając punkt po punkcie wykaz podany w niniejszym rozdziale.



OSTRZEŻENIE

Aby uniknąć obrażeń, nie uruchamiać platformy ruchomej aż do usunięcia wszystkich nieprawidłowości.



OSTRZEŻENIE

Aby uniknąć obrażeń, należy upewnić się, czy podczas dokonywania kontroli wzrokowej i codziennego przeglądu obsługowego zasilanie platformy ruchomej jest wyłączone.

UWAGA

Podczas wykonywania codziennego przeglądu obsługowego oraz kontroli wzrokowej w różnych obszarach, należy sprawdzić również wyłączniki krańcowe oraz podzespoły elektryczne i hydrauliczne.

2.3-1 Etykiety

Na podstawie treści rozdziału 5 „Etykiety” w niniejszej instrukcji należy ocenić, czy wszystkie etykiety przyklejone są na swoim miejscu i czy są one czytelne.

2.3-2 Podzespoły elektryczne

Konserwacja podzespołów elektrycznych jest niezbędna w celu uzyskania dobrych osiągnięć i zapewnienia długiej żywotności platformy ruchomej.

Należy kontrolować poniższe obszary pod kątem otartych, skorodowanych i luźnych przewodów:

- przewody łączące podstawę z platformą i wiązka przewodów
- wiązki przewodów szafki akumulatorów
- wiązki przewodów hydraulicznych/elektrycznych

2.3-3 Wyłączniki graniczne

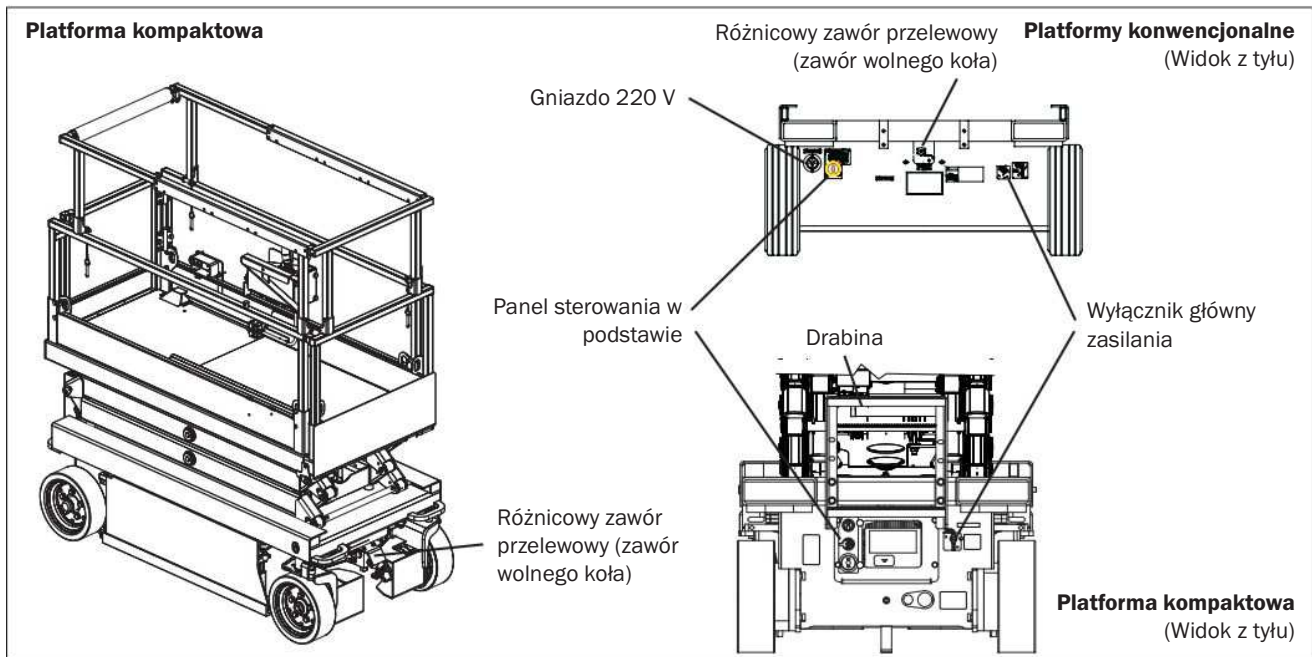
Należy zadbać, aby wszystkie wyłączniki krańcowe były odpowiednio zabezpieczone, bez śladów widocznego uszkodzenia i aby miały one możliwość swobodnego ruchu.

2.3-4 Podzespoły hydrauliczne

Konserwacja podzespołów hydraulicznych jest niezbędna w celu uzyskania dobrych osiągnięć i zapewnienia długiej żywotności platformy ruchomej.

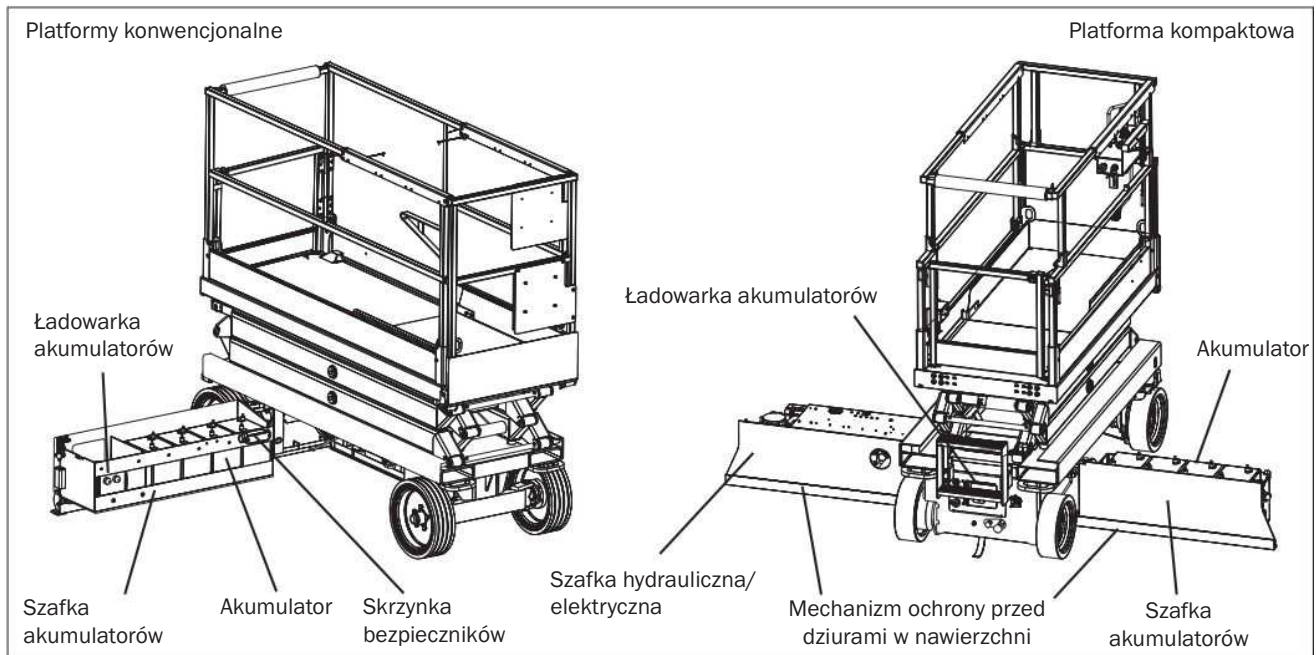
Kontroli wzrokowej należy dokonać w następujących miejscach:

- węże i złączki
- wszystkie siłowniki hydrauliczne
- wszystkie rozdzielacze hydrauliczne
- dolna część podstawy
- powierzchnia podłoża pod platformą ruchomą



2.3-5 Strona wejścia

- **Wyłącznik główny zasilania**
 - Przetączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ. ○.
 - Upewnić się, czy wszystkie przewody są zabezpieczone, a wyłącznik jest w dobrym stanie technicznym.
- **Przełączniki sterujące w podstawie**
 - Upewnić się, że nie ma oznak widocznych uszkodzeń i czy wszystkie przełączniki znajdują się w położeniach neutralnych.
- **Pokrętko różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła)**
(Platformy kompaktowe - przód)
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.
- **Hamulce**
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.
- **Gniazdo 220 V**
 - Upewnić się, że gniazdo nie jest zanieczyszczone i nie zawiera ciał obcych.
- **Drabina**
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.



2.3-6 Strona szafki akumulatorów



OSTRZEŻENIE

- **Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni**
 - Upewnić się, że na mechanizmach nie ma oznak widocznych uszkodzeń, zabrudzeń oraz ciał obcych.
- **Szafka akumulatorów**
 - Upewnić się, że zasuwa szafki jest odpowiednio zabezpieczona i działa prawidłowo.
- **Ładowarka akumulatorów**
(Platformy kompaktowe - strona wejścia)
 - Upewnić się, że ładowarka jest dobrze przymocowana i nie widać na niej żadnych śladów uszkodzeń.
- **Akumulator**
Odpowiedni stan akumulatora jest niezbędny do prawidłowej pracy i bezpieczeństwa użytkownika platformy. Niewłaściwy poziom płynu lub uszkodzone przewody i połączenia mogą spowodować uszkodzenia podzespołów i niebezpieczne warunki pracy.

Kwas akumulatorowy jest bardzo żrący - należy stosować odpowiednią ochronę oczu i twarzy, jak również odpowiednią odzież ochronną. W przypadku kontaktu natychmiast przemyć miejsce zimną wodą i uzyskać pomoc lekarską.

1. Sprawdzić, czy obudowa akumulatora nie jest uszkodzona.
2. Wyczyścić dokładnie końcówki akumulatora i kabli za pomocą narzędzia do czyszczenia końcówek i szczotki drucianej.
3. Upewnić się, że wszystkie złącza akumulatora są dokręcone.
4. Jeżeli jest to możliwe, sprawdzić poziom płynu akumulatora. Jeżeli płytki nie są pokryte przynajmniej 13 mm roztworu, dodać wody destylowanej lub odmineralizowanej.
5. Wymienić akumulator, jeżeli jest uszkodzony lub nie utrzymuje ładunku.



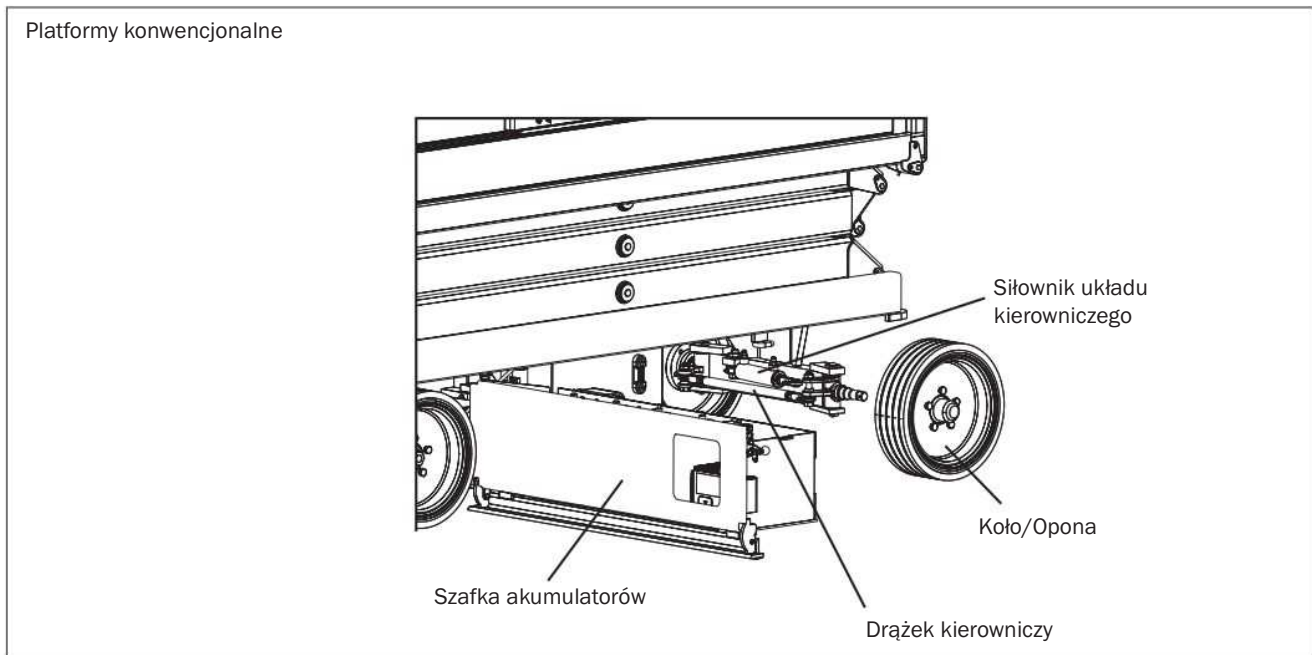
OSTRZEŻENIE

Zagrożenie wybuchem. Unikać ognia i iskier w sąsiedztwie maszyny. Nie palić w pobliżu akumulatora.



OSTRZEŻENIE

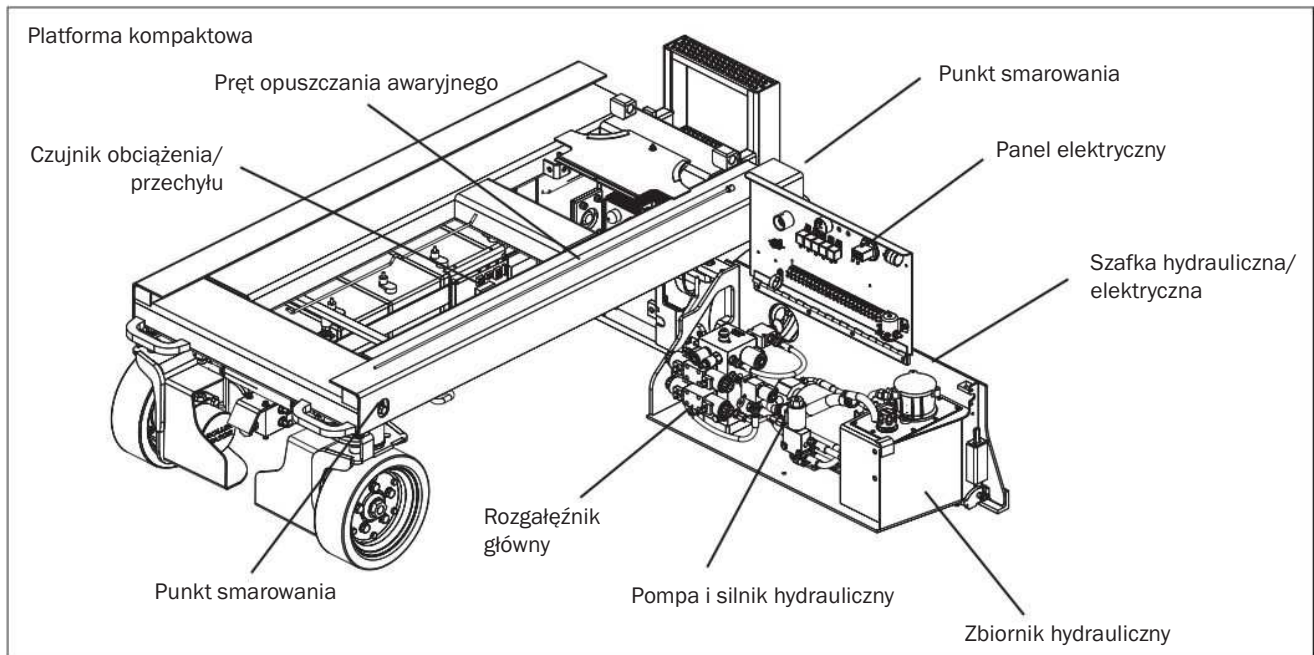
W platformie ruchomej należy używać oryginalnych części lub ich odpowiedników zatwierdzonych przez producenta platformy.



- **Zespół siłownika kierowniczego**
 - Upewnić się, że siłownik układu kierowniczego jest dobrze przymocowany i kompletny oraz że żadne jego elementy nie są poluzowane.
- **Zespół koło/opona**

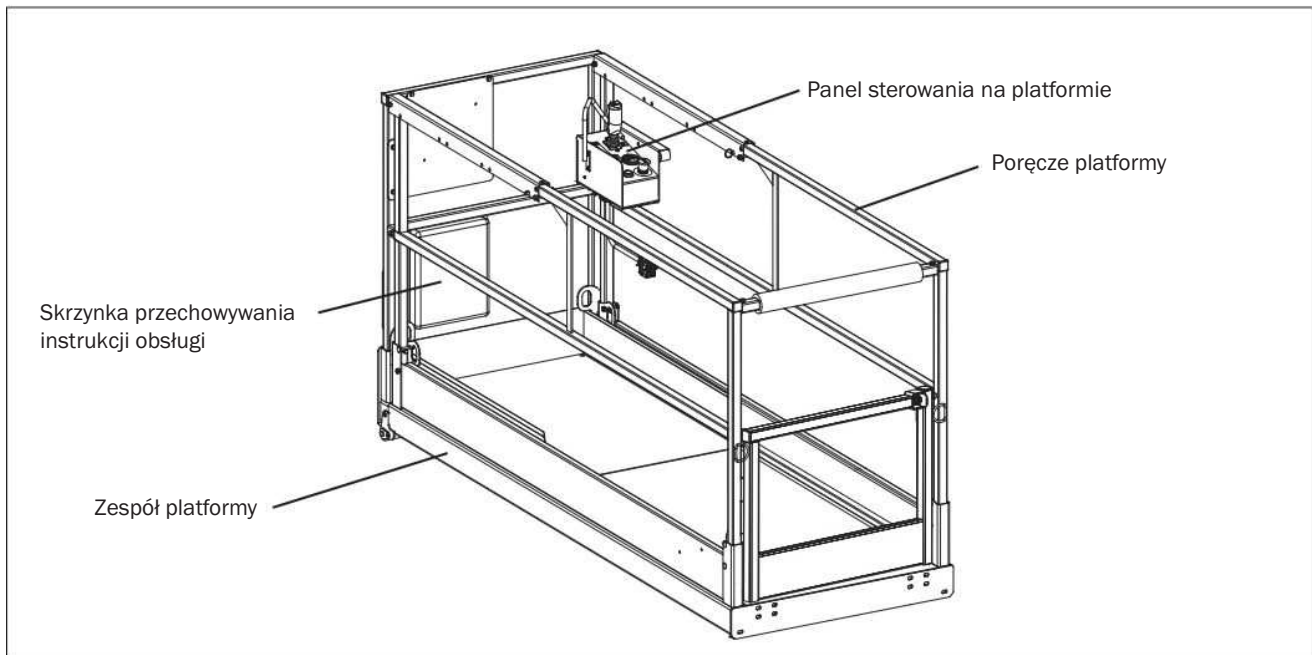
Platforma ruchoma jest wyposażona w lite opony gumowe lub opony wypełnione pianką. Awaria i/lub uszkodzenie opon mogą spowodować przewrócenie platformy. Może również wystąpić uszkodzenie podzespołu, jeżeli problemy nie zostaną na czas rozpoznane i naprawione.

 - Sprawdzić bieżniki i ściany boczne wszystkich opon pod kątem pęknięć, dziur i nienaturalnego zużycia.
 - Należy sprawdzić wszystkie koła pod kątem uszkodzenia lub pękniętych spoin.
 - Sprawdzić każdą nakrętkę z uchem pod kątem odpowiedniego momentu dokręcenia i upewnić się, że żadna z nich nie jest luźna.
 - Upewnić się, że zespół silnika jest kompletny, żadne jego elementy nie są poluzowane oraz nie widać na nim śladów uszkodzeń.
 - Upewnić się, że koła są wyosiowane i wycelowane w płaszczyźnie pionowej i pionowej.
- **Drażek kierowniczy (platformy konwencjonalne)**
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz czy końcówki drążka kierowniczego są zablokowane i bez widocznych uszkodzeń.
- **Punkty smarowania**
 - Upewnić się, że na punktach smarowania nie ma oznak widocznych uszkodzeń, zabrudzeń oraz ciał obcych.



2.3-7 Strona szafki hydraulicznej/elektrycznej

- Upewnić się, że zasuwa szafki jest odpowiednio zabezpieczona i działa prawidłowo.
- **Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni**
 - Upewnić się, że na mechanizmach nie ma oznak widocznych uszkodzeń, zabrudzeń oraz ciał obcych.
- **Zbiornik hydrauliczny**
 - Sprawdzić, czy nakrętka zbiornika jest dokręcona.
 - Sprawdzić, czy na zbiorniku nie występują widoczne uszkodzenia i nie ma oznak przecieku hydraulicznego.
- **Olej hydrauliczny**
 - Upewnić się, czy platforma jest całkowicie opuszczona i wtedy skontrolować wzrokowo wziernik umieszczony na bocznej ścianie zbiornika oleju hydraulicznego.
 - Poziom oleju hydraulicznego powinien lekko przekraczać górne oznaczenie na wzierniku.
- **Pompa i silnik hydrauliczny**
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.
- **Panel elektryczny**
 - Upewnić się, czy panel jest odpowiednio przymocowany i nie wykazuje widocznych uszkodzeń.
 - Upewnić się, czy nie występują luźne przewody lub brakujące mocowania.
- **Rozgałęźnik główny i proporcjonalny**
 - Upewnić się, czy wszystkie złączki i węże są odpowiednio przymocowane i nie posiadają oznak przecieku hydraulicznego.
 - Upewnić się, czy nie występują luźne przewody lub brakujące mocowania.
- **Czujnik obciążenia/przechyłu**
 - Upewnić się, czy czujnik obciążenia/przechyłu jest odpowiednio przymocowany i nie wykazuje widocznych uszkodzeń.
- **Pręt opuszczania awaryjnego (jeżeli element ten występuje)**
 - Upewnić się, że pręt jest odpowiednio przymocowany i nie wykazuje widocznych uszkodzeń.



2.3-8 Zespół platformy



OSTRZEŻENIE

Podczas montażu/demontażu platformy przestrzegać zasady trzech punktów podparcia.

1. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
 2. Zamknąć bramkę.
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.
 - Upewnić się, że wszystkie elementy mocujące są dobrze przymocowane.
 - Upewnić się, czy wszystkie poręcze są odpowiednio ustawione i zabezpieczone.
 - Upewnić się, czy wszystkie bramki są w dobrym stanie technicznym.
- **Kotwy liny zabezpieczającej**
 - Upewnić się, czy pierścienie mocujące są zabezpieczone i nie posiadają śladów widocznych uszkodzeń.
 - **Gniazdo sieciowe na platformie**
 - Upewnić się, czy na mechanizmie nie ma oznak widocznych uszkodzeń, zabrudzeń oraz ciał obcych.

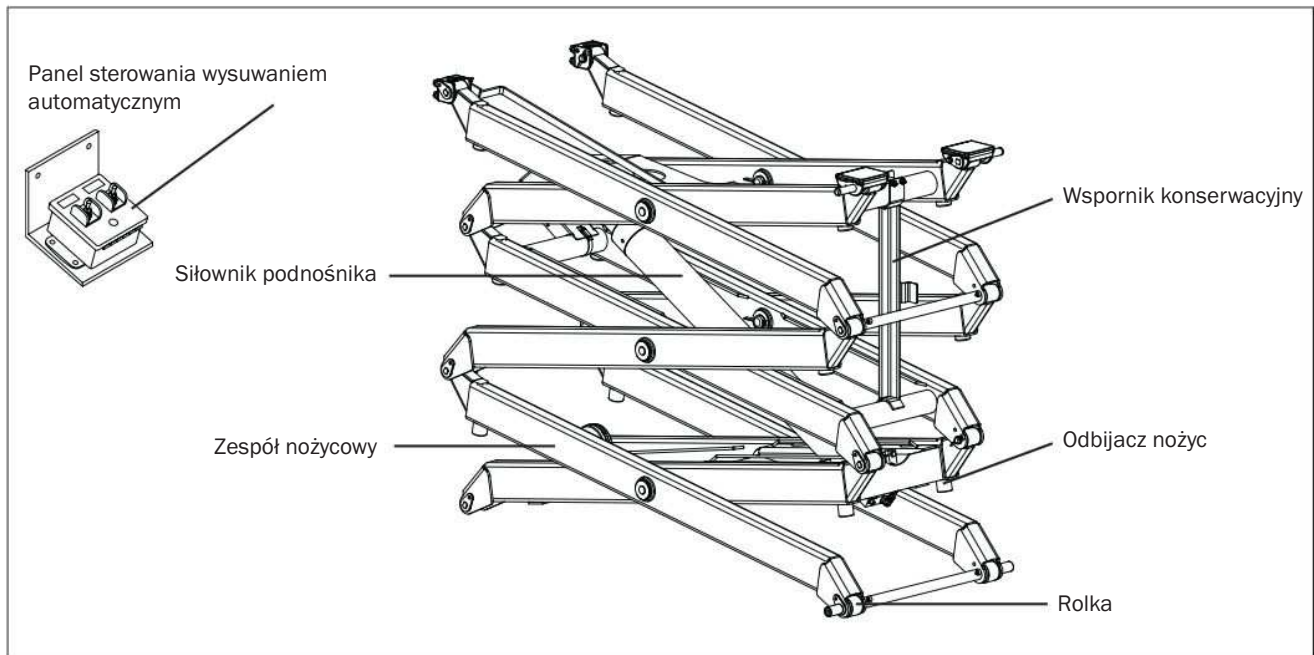
- **Panel sterowania na platformie**

- Zadbać, aby wszystkie przełączniki i dźwignia sterowania zostały przywrócone do położenia neutralnego i aby były odpowiednio zabezpieczone.
- Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.

- **Instrukcje obsługi**

Instrukcja obsługi powinna znajdować się w schowku do przechowywania instrukcji.

- Sprawdzić, czy skrzynka do przechowywania instrukcji znajduje się na platformie i czy jest ona w dobrym stanie technicznym.
- Upewnić się, czy instrukcje są czytelne i w dobrym stanie.
- Instrukcje po ich wykorzystaniu należy zawsze wkładać do skrzynki.



- **Zasilany zdalny panel sterowania (jeżeli jest na wyposażeniu)**
 - Zadać, aby wszystkie przełączniki i regulator zostały przywrócone do położenia neutralnego i aby były odpowiednio zabezpieczone.
 - Upewnić się, czy nie ma luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.



OSTRZEŻENIE

Podczas montażu/demontażu platformy przestrzegać zasady trzech punktów podparcia.

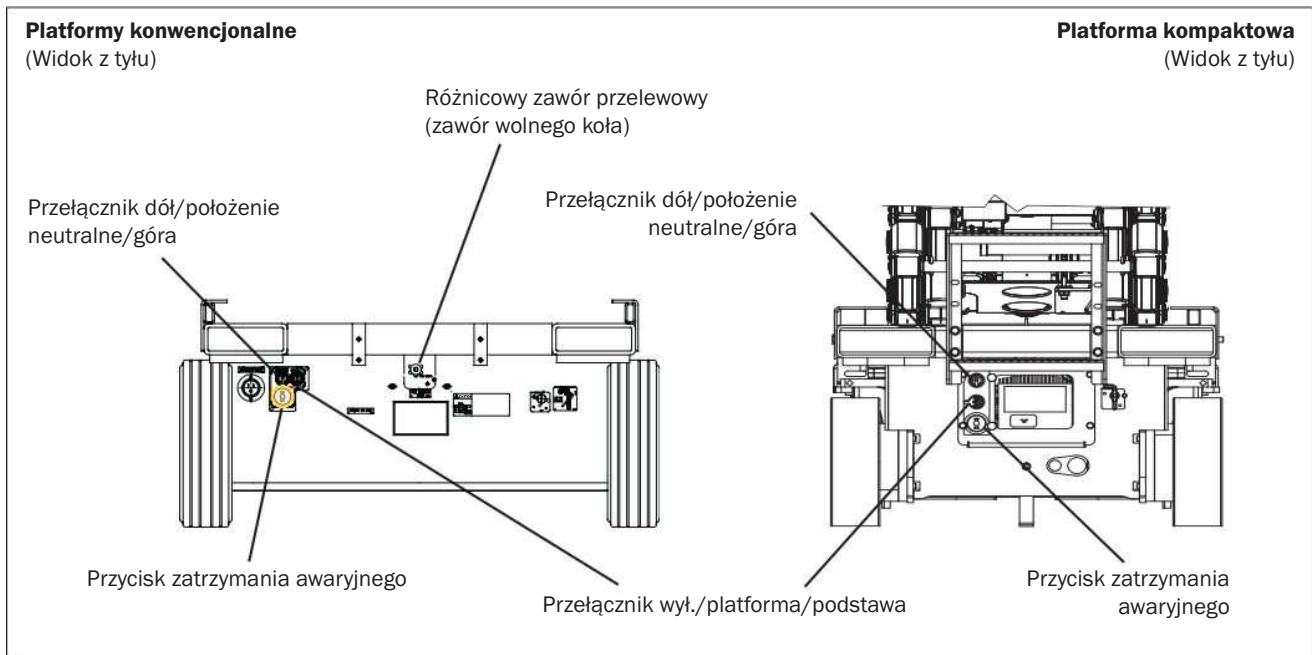
3. Zejść z platformy po drabinie.

2.3-9 Mechanizm podnoszący

1. Podnieść platformę (patrz [Rozdział 3.8-4](#)) do momentu, aż pojawi się odpowiedni prześwit, umożliwiający opuszczenie wspornika konserwacyjnego (patrz [Rozdział 3.12](#)).

- **Wspornik konserwacyjny**
 - Upewnić się, czy wspornik konserwacyjny jest odpowiednio przymocowany i nie posiada widocznych uszkodzeń.
- **Zespół nożycowy**
 - Sprawdzić, czy na zespole nożyc nie występują widoczne uszkodzenia i nie ma oznak deformacji spoin.
 - Upewnić się, że wszystkie sworznie są odpowiednio zabezpieczone.
 - Upewnić się, czy przewody i kable są odpowiednio poprowadzone i nie wykazują śladów przetarcia i/lub fizycznego uszkodzenia.

- **Odbijacze nożyc**
 - Upewnić się, czy odbijacze są odpowiednio przymocowane i nie wykazują widocznych uszkodzeń.
 - **Rolki**
 - Upewnić się, że rolki są odpowiednio przymocowane i nie posiadają widocznych uszkodzeń.
 - Sprawdzić, czy na trasie rolek nie ma zabrudzeń lub ciał obcych.
 - **Siłownik(i) podnośnika**
 - Upewnić się, czy każdy siłownik podnośnika jest odpowiednio zamocowany, nie posiada luźnych lub brakujących części oraz widocznych uszkodzeń.
 - Upewnić się, czy wszystkie złączki i węże są odpowiednio przymocowane i nie posiadają oznak przecieku hydraulicznego.
2. Podnieść platformę do momentu, aż pojawi się odpowiedni prześwit umożliwiający przechylenie wspornika konserwacyjnego.
 3. Przenieść wspornik do elementu podtrzymującego.
 4. Całkowicie opuścić platformę.



2.4 Testowanie pracy urządzenia

Testy działania mają na celu wykrycie wszelkich nieprawidłowości przed uruchomieniem platformy ruchomej. Operator musi zrozumieć treść i postępować zgodnie z instrukcjami krok po kroku, tak aby przetestować wszystkie funkcje platformy ruchomej.



OSTRZEŻENIE

Nigdy nie używać uszkodzonej platformy ruchomej. Jeżeli zostaną wykryte usterki, platformę ruchomą należy oznaczyć i wyłączyć z eksploatacji. Naprawy platformy ruchomej może wykonywać jedynie wykwalifikowany serwisant.

Po zakończeniu napraw, operator musi dokonać kontroli przed rozpoczęciem pracy urządzenia oraz wykonać serię testów działania. Dopiero potem można rozpocząć użytkowanie platformy ruchomej.

Przed wykonaniem testów działania należy przeczytać i zrozumieć informacje zawarte w [Rozdziale 3.8](#) - Uruchomienie.

2.4-1 Wyłącznik główny zasilania

1. W tylnej części podstawy przełączyć główny wyłącznik do pozycji WYŁ.

Rezultat: Funkcje platformy ruchomej są nieaktywne.

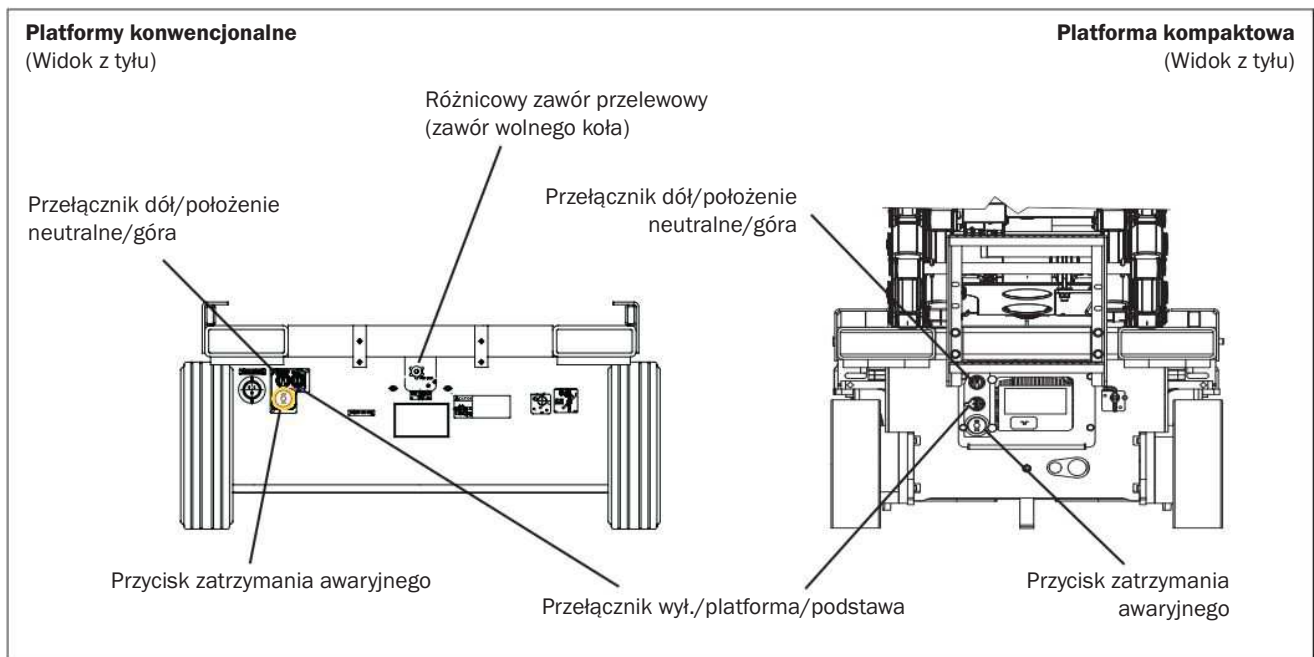
2.4-2 Panel sterowania w podstawie





OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

1. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
2. Zamknąć bramkę.
3. Na panelu sterowania na platformie wyciągnąć przycisk zatrzymania awaryjnego.
4. Zejść z platformy po drabinie.
5. Przełączyć główny wyłącznik na pozycję WŁ.



• **Test przycisku zatrzymania awaryjnego w podstawie**


1. Wcisnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego w podstawie i spróbować podnieść lub opuścić platformę.
Rezultat: Funkcje podnoszenia i opuszczania platformy ruchomej nie powinny być aktywne.
2. Wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego w podstawie.

• **Testowanie przełącznika wył./platforma/podstawa**





OSTRZEŻENIE

Podczas jazdy lub podnoszenia należy uważać na przeszkody znajdujące się na górze bądź inne zagrożenia wokół platformy ruchomej.





1. Ustawić przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  WYŁ. Spróbować podnieść lub opuścić platformę.
Rezultat: Funkcje podnoszenia i opuszczania platformy ruchomej nie powinny być aktywne.

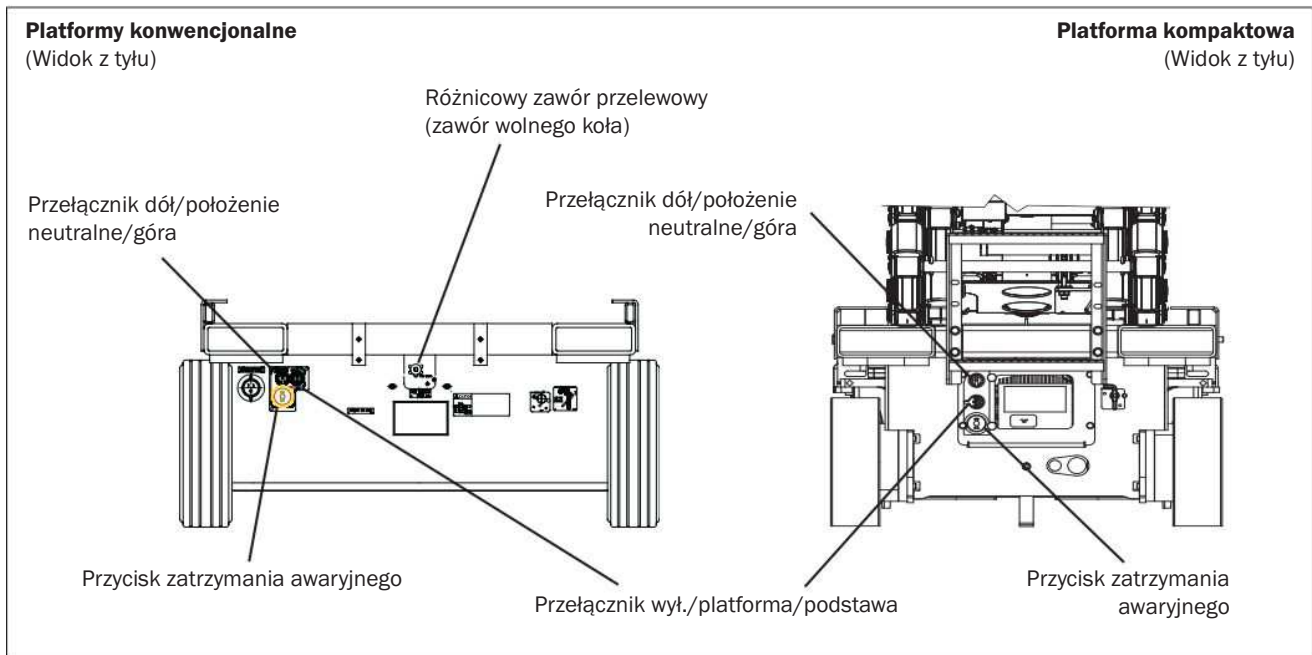
2. Ustawić przełącznik wył./platforma/podstawa w

pozycji  platforma. Spróbować podnieść lub opuścić platformę.
Rezultat: Funkcje podnoszenia i opuszczania platformy ruchomej nie powinny być aktywne.

3. Ustawić i przytrzymać przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  podstawa. Spróbować podnieść lub opuścić platformę.
Rezultat: Funkcje podnoszenia i opuszczania platformy ruchomej powinny być aktywne.

• **Testowanie przełącznika dół/położenie neutralne/góra**

1. Ustawić i przytrzymać przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  podstawa i  podnieść platformę za pomocą przełącznika dół/położenie neutralne/góra.
Rezultat: Platforma powinna się podnieść.
2. Ustawić i przytrzymać przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  podstawa i  opuścić platformę za pomocą przełącznika dół/położenie neutralne/góra.
Rezultat: Platforma powinna się opuścić.

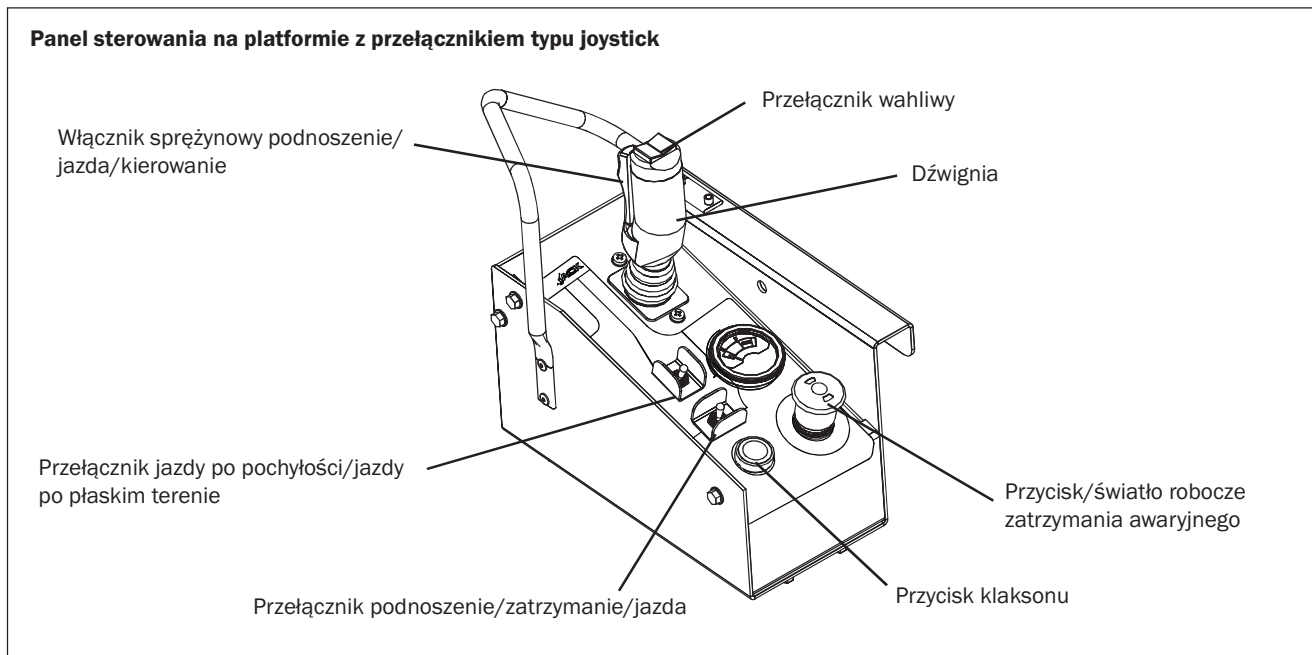


- **Test opuszczania awaryjnego**




1. Podnieść platformę.
2. Pokrętko ręcznego wyłączenia zaworu podtrzymującego znajduje się w podstawie każdego z siłowników podnośnika. Nacisnąć i przekręcić w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara. W razie potrzeby użyć pręta dostępnego umieszczonego w podstawie platformy ruchomej.
3. W szafce hydraulicznej/elektrycznej wyciągnąć i przytrzymać zawór opuszczania awaryjnego w celu całkowitego opuszczenia platformy.
Rezultat: Platforma powinna się opuścić.
4. W celu powrotu do normalnej obsługi, nacisnąć i przekręcić pokrętko ręcznego wyłączenia zaworu podtrzymującego w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara.

- **Testowanie różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła)**

1. Upewnić się, czy droga przejazdu jest wolna.
2. Zwolnić ręcznie hamulec (więcej informacji w [Rozdziale 2.5-2](#)).
3. Obrócić pokrętko różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła) w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara, aby całkowicie otworzyć zawór, a następnie spróbować popchnąć/pociągnąć platformę ruchomą.
Rezultat: Platforma powinna się przemieścić.
4. Obrócić różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) w kierunku ruchu wskazówek zegara, aby całkowicie zamknąć zawór i przywrócić normalny tryb pracy.
5. Ponownie włączyć hamulec (więcej informacji w [Rozdziale 2.5-2](#)).




2.4-3 Panel sterowania na platformie

1. Sprawdzić, czy przycisk  zatrzymania awaryjnego w podstawie jest wyciągnięty.
2. Ustawić przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  platforma.
3. Sprawdzić, czy główny wyłącznik prądu znajduje się w położeniu  WŁ.




OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia



4. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
5. Zamknąć bramkę.
6. Na panelu sterowania na platformie wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.

• Test zatrzymania awaryjnego platformy

1. Wcisnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego i spróbować użyć jakiegokolwiek funkcji platformy.





Rezultat: Żadne wybrane funkcje platformy ruchomej nie powinny działać.

• Test włącznika sprężynowego

1. Wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.
2. Bez aktywacji  włącznika sprężynowego spróbować użyć dowolnej funkcji platformy.

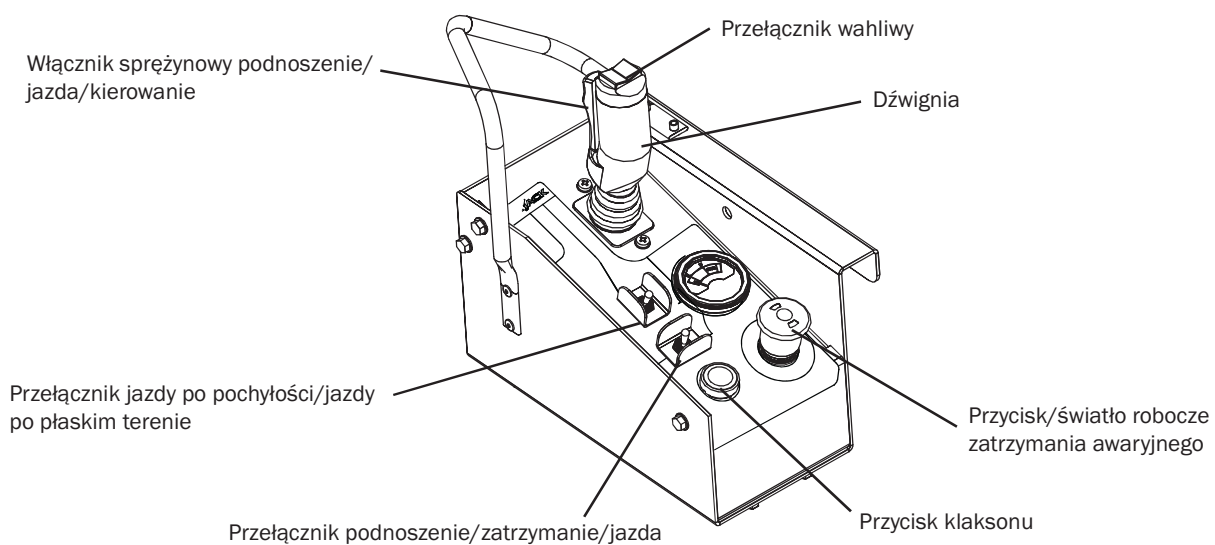
Rezultat: Wszystkie funkcje platformy są nieaktywne.

• Test układu kierowniczego




1. Przeszawić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję jazdy .
2. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
3. Nacisnąć przełącznik wahlwy na górze dźwigni sterowania w  lewo i  w prawo.

Rezultat: Koła skrętne powinny się obrócić w lewo i w prawo.

Panel sterowania na platformie z przełącznikiem typu joystick









- **Test jazdy**

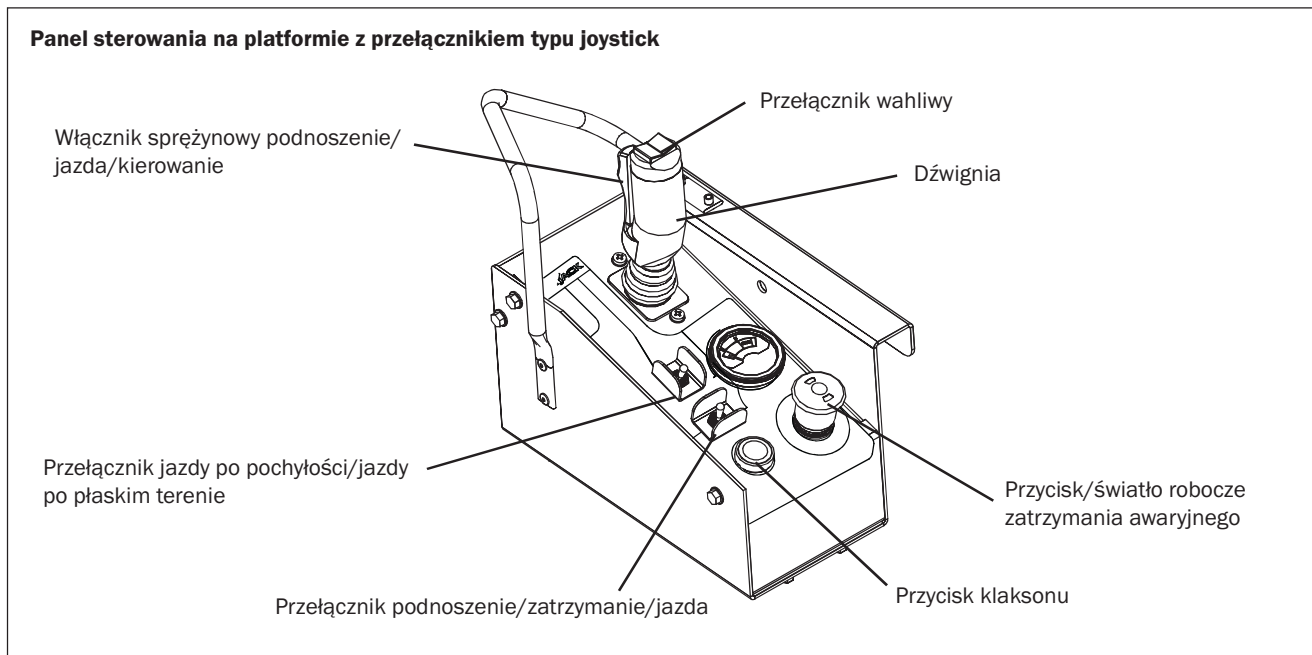
1. Upewnić się, czy droga przejazdu jest wolna.
2. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
3. Powoli przestawić dźwignię sterowania  w przód, aby platforma ruchoma rozpoczęła jazdę; wtedy przestawić dźwignię ponownie na pozycję środkową.
Rezultat: Platforma ruchoma powinna się przemieścić w przód, a następnie się zatrzymać.
4. Powoli przestawić dźwignię sterowania  wstecz, aby platforma ruchoma rozpoczęła jazdę; wtedy przestawić dźwignię ponownie na pozycję środkową.
Rezultat: Platforma ruchoma powinna się poruszać wstecz, a następnie się zatrzymać.

- **Test hamulców**

**OSTRZEŻENIE**

Hamulce uruchomią się natychmiast po zwolnieniu uchwytu sterowania, powodując nagłe zatrzymanie platformy ruchomej.



1. Upewnić się, czy droga przejazdu jest wolna.
2. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
3. Pojechać platformą ruchomą  w przód, a następnie  wstecz. Sprawdzić hamulec, zwalniając uchwyt sterowania.
Rezultat: Platforma ruchoma powinna się zatrzymać. Jeżeli podczas zatrzymywania platforma przechyla się w którąś ze stron, nie używać jej do czasu przeprowadzenia kontroli regulacji hamulców.
4. Pojechać platformą ruchomą  w przód, a następnie  wstecz. Sprawdzić hamulec, ponownie zwalniając  tylko włącznik sprężynowy.
Rezultat: Platforma ruchoma powinna się natychmiast raptownie zatrzymać. Jeżeli platforma ruchoma nie zatrzymuje się od razu lub jeżeli podczas zatrzymywania przechyla się w którąś ze stron, nie używać jej do czasu przeprowadzenia kontroli regulacji hamulców.



- **Test ponoszenia/opuszczania platformy**

**OSTRZEŻENIE**


Podczas jazdy lub podnoszenia należy uważać na przeszkody znajdujące się na górze bądź inne zagrożenia wokół platformy ruchomej.

1. Przetawić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję podnoszenia .
2. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
3. Popchnąć dźwignię sterowania i podnieść platformę na wysokość około 0,5 m.
Rezultat: Platforma powinna się podnieść.
4. Pociągnąć za dźwignię sterowania i opuścić całkowicie platformę.
Rezultat: Platforma powinna się opuścić.

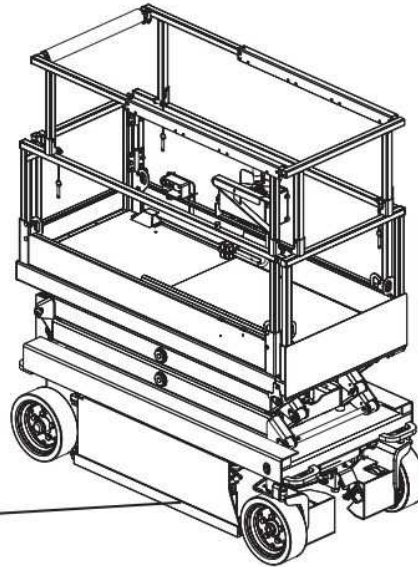
- **Test systemu ostrzegającego o opuszczaniu**

1. Podnieść platformę na wysokość około 3 do 4 metrów, a następnie spróbować całkowicie ją opuścić.
Rezultat: Platforma powinna zatrzymać opuszczanie na wysokości 2,5 metra i wyemitować alarm dźwiękowy.
2. Zwolnić dźwignię sterowania.

- **Test klaksonu**

1. Nacisnąć  przycisk klaksonu.
Rezultat: Powinien być słyszalny klakson.

Platforma kompaktowa



Mechanizm ochrony
przed dziurami w
nawierzchni

- **Testowanie czujnika dziury w nawierzchni**

**OSTRZEŻENIE**

Podczas montażu/demontażu platformy przestrzegać zasady trzech punktów podparcia.

1. Zejść po drabinie z platformy i podłożyć klocek o wysokości około 3,75 cm pod szafkę hydrauliczną/elektryczną.
2. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
3. Zamknąć bramkę.
4. Podnieść platformę na wysokość około 2 metrów, następnie spróbować pojechać w przód lub wstecz.
Rezultat: Platforma ruchoma nie powinna się przemieszczać ani w przód, ani wstecz.
5. Powtórzyć te same czynności, podkładając klocek pod szafkę akumulatorów.
Rezultat: Platforma ruchoma nie powinna się przemieszczać ani w przód, ani wstecz.

- **Test prędkości jazdy z podniesioną platformą**

**OSTRZEŻENIE**

Podczas jazdy lub podnoszenia należy uważać na przeszkody znajdujące się na górze bądź inne zagrożenia wokół platformy ruchomej.

1. Upewnić się, czy droga przejazdu jest wolna.
2. Podnieść platformę na wysokość około 2 metrów, następnie spróbować pojechać w przód lub wstecz.
Rezultat: Platforma ruchoma powinna się poruszać wolniej niż przy położeniu przełącznika w pozycji posadzka.

2.5 Procedury holowania i wyciągania

W rozdziale tym opisano procedury holowania i wyciągania oraz sposób zwalniania hamulców w sposób ręczny.



OSTRZEŻENIE

Przed holowaniem lub wyciąganiem upewnić się, że platforma jest całkowicie opuszczona. Nagły ruch może spowodować utratę stabilności platformy. Może to spowodować śmierć lub poważne obrażenia.



OSTRZEŻENIE

W sytuacjach awaryjnych, jeżeli funkcje maszyny nie są dostępne, a opuszczanie jest zablokowane przez przeszkodę, należy z największą ostrożnością przesunąć maszynę, tak aby ominąć przeszkody. W takich przypadkach obsługa musi być wyjątkowo płynna, bez nagłych ruchów i nie może przekroczyć prędkości 50 mm/s.



OSTRZEŻENIE

Podczas popychania, holowania lub wyciągania nie należy przekraczać prędkości 3,2 km/h.

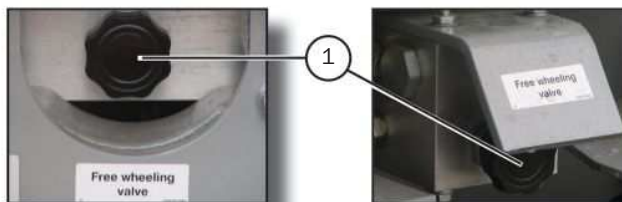


OSTRZEŻENIE

Nie popychać, holować ani nie wciągać pojazdu na stromej powierzchni. Nie hamować w nagły sposób w momencie holowania. Nie ciągnąć platformy ruchomej w dół pochylenia podczas wciągania.

2.5-1 Zwalnianie różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła)

1. Upewnić się, że platforma ruchoma znajduje się na płaskim terenie. Zablokować koła lub podłożyć coś pod nie, aby uniknąć stoczenia się platformy ruchomej.



Rysunek 2-7. Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)

2. **Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)** - Obrót pokrętki w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara (element 1) do całkowitego otwarcia zaworu umożliwia przepływ cieczy przez silniki napędzające koła, a wtedy można skorzystać z „wolnego biegu”.



OSTRZEŻENIE

Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) musi zostać dokładnie zamknięty (przez obrót w kierunku ruchu wskazówek zegara), aby można było wznowić normalną pracę.

2.5-2 Ręczne zwalnianie hamulców**OSTRZEŻENIE**

Nie należy ręcznie zwalniać hamulców postojowych, jeżeli platforma ruchoma znajduje się na pochylonym terenie.



Rysunek 2-8. Hamulce

**OSTRZEŻENIE**

Hamulce muszą zostać wyłączone ręcznie przed przystąpieniem do popychania, holowania lub wciągania.

1. Upewnić się, że platforma ruchoma znajduje się na płaskim terenie. Zablokować koła lub podłożyć coś pod nie, aby uniknąć stoczenia się platformy ruchomej.
2. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ.
3. Zlokalizować rozgałęźnik układu hamulcowego w tylnej części podstawy.
4. Wcisnąć trzpień zaworu automatycznego resetowania hamulca (element 1).
5. Chwycić ręczną pompę hamulcową (element 2) i szybko naciskać, aż do wyczucia mocnego oporu. Hamulce zostaną zwolnione.

6. Zdjąć blokady kół, a następnie popchnąć, holować lub wyciągnąć platformę ruchomą do wybranej lokalizacji.

**OSTRZEŻENIE**

Po dotarciu dożądanego miejsca natychmiast ponownie zablokować hamulce.

7. Ustawić maszynę na stabilnej i równej powierzchni.
8. Zablokować koła lub podłożyć coś pod nie, aby uniknąć stoczenia się platformy ruchomej.
9. Ponownie włączyć hamulec, wyciągając trzpień zaworu automatycznego resetowania hamulca.
10. Zamknąć różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła).

2.6 Procedura opuszczania awaryjnego

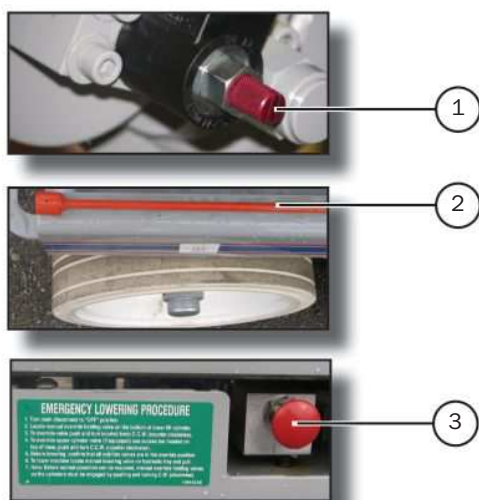
Niniejszy rozdział zawiera wskazówki dotyczące użycia awaryjnego systemu opuszczania. System ten umożliwi opuszczenie platformy w przypadku niebezpieczeństwa lub awarii układu elektrycznego.



OSTRZEŻENIE

Podczas używania zaworu opuszczania awaryjnego należy zachować bezpieczną odległość od mechanizmu nożyc.

1. Usunąć wszystkie przeszkody z drogi opuszczania platformy.
2. Może być wymagane schowanie platform wysuwanych lub przemieszczenie platformy jezdnej, tak aby uniknąć przeszkód. Patrz [Rozdział 2.5](#) w celu zapoznania się z procedurą wciągania i holowania.



Rysunek 2-9. System opuszczania awaryjnego

3. Pokrętko ręcznego wyłączenia zaworu podtrzymującego (element 1.) znajduje się w podstawie każdego z siłowników podnośnika. Nacisnąć i przekręcić w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara. W razie potrzeby użyć pręta opuszczania awaryjnego (element 2) znajdującego się w podstawie platformy ruchomej.
4. W szafce hydraulicznej/elektrycznej wyciągnąć i przytrzymać zawór opuszczania awaryjnego (element 3), aby opuścić platformę.
5. W celu powrotu do normalnej obsługi, nacisnąć i przekręcić pokrętko ręcznego wyłączenia zaworu podtrzymującego w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara.

3.0 Obsługa

W niniejszym rozdziale zawarto informacje niezbędne do obsługi platformy ruchomej. Ważne jest, aby użytkownik przeczytał i zrozumiał treść niniejszej instrukcji przed przystąpieniem do obsługi platformy ruchomej.

3.1 Ogólne

W celu zapewnienia dobrego funkcjonowania platformy ruchomej, ważne jest, aby operator posiadał niezbędne kwalifikacje i przestrzegał harmonogramu konserwacji i kontroli opisanego w niniejszej instrukcji.

3.1-1 Kwalifikacje operatora

- Tylko przeszkolony i upoważniony personel może obsługiwać platformę ruchomą.
- Bezpieczna eksploatacja platformy ruchomej wymaga od operatora zrozumienia ograniczeń i ostrzeżeń, procedur obsługi i odpowiedzialności za konserwację. W związku z powyższym, operator musi rozumieć i zapoznać się z całą instrukcją obsługi, zamieszczonymi w niej ostrzeżeniami i wskazówkami, listą obowiązków oraz wszystkimi ostrzeżeniami i wskazówkami znajdującymi się na platformie ruchomej.
- Operator musi znać reguły określone przez pracodawcę oraz odpowiednie przepisy urzędowe, musi też w obecności wykwalifikowanej osoby zaprezentować umiejętność zrozumienia i obsługi danego modelu platformy ruchomej.

3.1-2 Odpowiedzialność operatora za konserwację



OSTRZEŻENIE

Konserwacja musi być przeprowadzana przez kompetentną osobę posiadającą wiedzę o procedurach mechanicznych.

Użycie platformy ruchomej, która nie jest konserwowana we właściwy sposób i nie znajduje się w dobrym stanie, może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

- Przed użyciem platformy ruchomej operator musi upewnić się, że maszyna była prawidłowo konserwowana i skontrolowana.
- Operator musi wykonać wszystkie codzienne przeglądy i testy działania opisane w Tabeli 4.7, nawet jeżeli nie jest bezpośrednio odpowiedzialny za konserwację platformy ruchomej.

3.1-3 Harmonogram konserwacji i przeglądów

- Punkty dotyczące przeglądu opisane w Tabeli 4.7 określają obszary platformy ruchomej, które podlegają konserwacji lub przeglądom oraz przedziały czasowe, w jakich należy je wykonywać.
- Rzeczywiste środowisko pracy platformy może wpływać na harmonogram konserwacji.

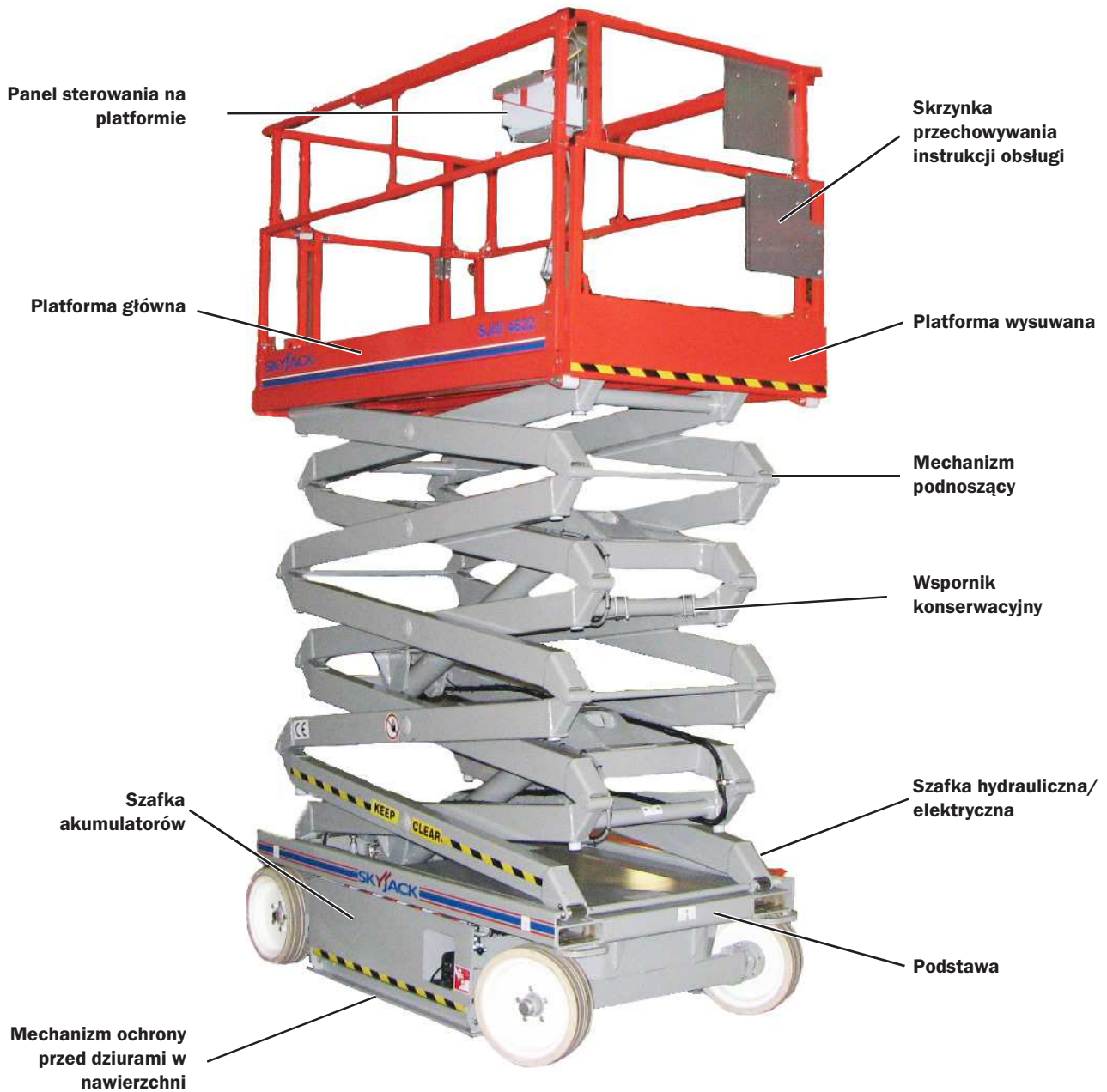


OSTRZEŻENIE

W platformie ruchomej należy używać oryginalnych części lub ich odpowiedników zatwierdzonych przez producenta platformy.

3.1-4 Przeglądy przeprowadzane przez właściciela

Obowiązkiem właściciela jest przeprowadzanie dziennych, kwartalnych (lub co 150 godzin) i rocznych przeglądów platformy ruchomej. Należy zapoznać się z Tabelą 4.7, gdzie przedstawiono zalecane obszary konserwacji i przeglądów oraz przedziały czasowe, w jakich należy je wykonywać. Zapis corocznych przeglądów przechowuje się na etykiecie znajdującej się na zespole nożyc. Patrz Tabela 4.2 w niniejszej instrukcji obsługi.

3.2 Główne podzespoły

Platforma ruchoma SKYJACK z serii SJIII

3.3 Główne zespoły

Platforma ruchoma składa się z trzech głównych zespołów: podstawy, mechanizmu podnoszącego oraz platformy.

3.3-1 Podstawa

Podstawa jest sztywną, jednoczęściową konstrukcją spawaną, podtrzymującą dwie szafki wychylne.

W modelach 3215 i 3219 (kompaktowych):

Jedna szafka zawiera części hydrauliczne i elektryczne. Druga szafka zawiera 4 (cztery) akumulatory 6 V. Ładowarka jest umieszczona z tyłu platformy ruchomej. Na przedniej osi znajdują się dwa koła napędzane silnikiem hydraulicznym, które są sterowane przez siłownik hydrauliczny. Tylne osie są stałe i znajdują się na nich sprężynowe, hydraulicznie zwalniane hamulce postojowe bez napędu.

W modelach 3220, 3226, 4620, 4626 i 4632 (konwencjonalnych):

Jedna szafka zawiera części hydrauliczne i elektryczne. Druga szafka zawiera ładowarkę i 4 (cztery) akumulatory 6 V. Na przedniej osi znajdują się dwa nienapędzane koła, które są sterowane przez siłownik hydrauliczny. Na tylnej osi znajdują się dwa koła napędzane silnikiem hydraulicznym oraz sprężynowe, hydraulicznie zwalniane hamulce postojowe.

3.3-2 Mechanizm podnoszący

Mechanizm podnoszący zbudowany jest ze stali formowanej lub rur tworzących zespół nożyc. Zespół nożyc jest podnoszony i opuszczany niezależnie działającymi hydraulicznymi siłownikami podnośnika z zaworami podtrzymującymi. Pompa napędzana silnikiem elektrycznym zasila hydrauliczne siłowniki podnośnika.

3.3-3 Platforma

Platforma składa się z rurowej ramy nośnej, przeciwpoślizgowej powierzchni „płyta diamentowa” oraz odchylnych barier 1,1 m z dolną ścianką zabezpieczającą 0,15 m i poręczami środkowymi. Na platformę można wejść od tyłu przez zatrzaskiwaną bramkę sprężynową. Platforma jest ponadto wyposażona w platformę wysuwaną ręcznie. Na platformie znajduje się również gniazdo sieci elektrycznej.

3.4 Tabliczka znamionowa z numerem seryjnym

Tabliczka znamionowa z numerem seryjnym, umieszczona w tylnej części platformy, zawiera następujące elementy:

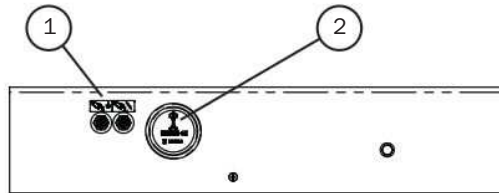
- Numer modelu
- Numer seryjny
- Nośność i maksymalna dopuszczalna liczba osób na platformie
- Maksymalna siła wiatru
- Maksymalna siła ręczna
- Masa maszyny
- Wysokość podczas jazdy
- Wysokość platformy
- Ciśnienie w układzie
- Ciśnienie wylotu
- Obciążenie koła
- Napięcie
- Maksymalne nachylenie
- Rok produkcji

3.5 Identyfikacja podzespołów

Poniższe opisy mają wyłącznie na celu identyfikację, wyjaśnienie i lokalizację podzespołów.

3.5-1 Panel elektryczny

Panel ten umieszczony jest w szafce hydraulicznej/elektrycznej. Zawiera następujące elementy sterujące:

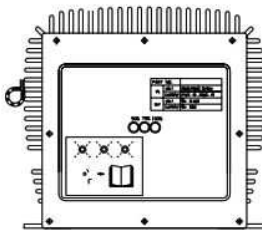


Rysunek 3-1. Panel elektryczny

- Wyłącznik automatyczny** - W przypadku przeciążenia lub uziemienia obwodu „wyskoczy” automatyczny wyłącznik. Przywrócenie ustawień nastąpi po ponownym wciśnięciu wyłącznika.
- Licznik godzin** - Wskaźnik ten zapisuje sumaryczny czas pracy platformy ruchomej.

3.5-2 Ładowarka akumulatorów

Ładowarka jest umieszczona z tyłu podstawy lub w szafce akumulatorów. Sposób ładowania akumulatorów jest opisany w Rozdziale 3.13-2.



Rysunek 3-2. Ładowarka akumulatorów

3.5-3 Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni



Rysunek 3-3. Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni

- Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni** - Mechanizm ten składa się z zestawu mechanicznie uruchamianych stalowych kątowników umieszczonych pod szafką hydrauliczną/elektryczną i szafką akumulatorów. Kątowniki te automatycznie obracają się, aby zmniejszyć prześwit podczas podnoszenia platformy ruchomej. Jeśli mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni nie zostanie całkowicie opuszczony, funkcja jazdy zostanie zablokowana.



OSTRZEŻENIE

Niebezpieczeństwo zgniecenia – Osoby znajdujące się na poziomie podłoża nie mogą zbliżyć się do mechanizmu ochrony przed dziurami w nawierzchni.



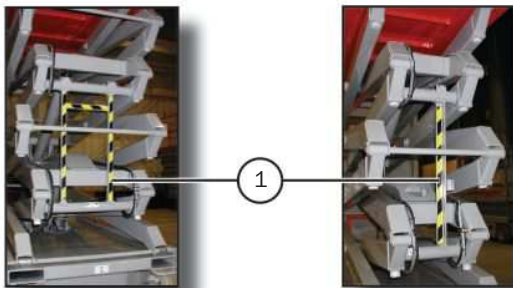
OSTRZEŻENIE

Nie jeździć podniesioną platformą w miejscach, gdzie na torze jazdy znajdują się przewody elektryczne lub śmieci.

Konserwacja mechanizmu ochrony przed dziurami w nawierzchni

Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni należy, podobnie jak wszystkie zabezpieczenia, poddawać regularnym przeglądom i konserwować go, aby zapewnić jego prawidłowe funkcjonowanie. Mechanizm ten został zaprojektowany, aby zmniejszać prześwit i stabilizować podniesioną platformę ruchomą, w przypadku gdy natrafi ona na zagłębienie lub dziurę w nawierzchni. Działanie tego zabezpieczenia polega na utrzymywaniu stałego prześwitu, w związku z czym, gdyby platforma ruchoma kiedykolwiek oparła się na mechanizmie ochrony przed dziurami w nawierzchni, należy ją niezwłocznie obniżyć i „zablokować”, aby uniemożliwić dalsze korzystanie z niej, dopóki wykwalifikowany serwisant nie dokona pełnego przeglądu mechanizmu.

3.5-4 Wspornik konserwacyjny



Rysunek 3-4. Wspornik konserwacyjny

1. **Wspornik konserwacyjny** - Wspornik ten jest mechanizmem zabezpieczającym mającym na celu podtrzymywanie zespołu nożyc. Ustawiony prawidłowo, podpira zespół nożyc i pustą platformę. Podczas przeglądu i konserwacji mechanizmu podnoszącego należy koniecznie użyć wspornika konserwacyjnego. Procedura użytkowania i przechowywania wspornika konserwacyjnego jest opisana w [Rozdziale 3.12](#).



OSTRZEŻENIE

Podczas kontroli i/lub konserwacji dokonywanych w obrębie mechanizmu podnoszącego należy bezwzględnie używać wspornika konserwacyjnego. Niezastosowanie tego mechanizmu zabezpieczającego może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.



OSTRZEŻENIE

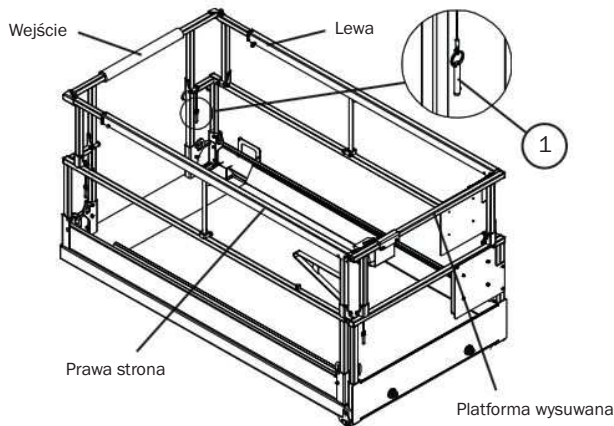
Nie sięgać poprzez zespół nożyc, gdy platforma jest uniesiona i bez prawidłowo zamocowanego wspornika konserwacyjnego. Nieuwzględnienie tego zagrożenia może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

3.5-5 Skrzynka przechowywania instrukcji obsługi

Ta odporna na działanie czynników atmosferycznych skrzynka jest zamontowana na poręczach platformy. Zawiera ona instrukcję obsługi, deklarację WE i inne ważne dokumenty. Instrukcja obsługi danej marki i modelu platformy ruchomej musi być przechowywana w tej skrzynce.

**3.5-6 System składania barierek**

System ten po złożeniu ogranicza wysokość wsuniętej platformy ruchomej, wyłącznie w celu transportu przez drzwi. Patrz [Rozdział 3.9](#), w którym znajduje się opis procedury składania barierek.

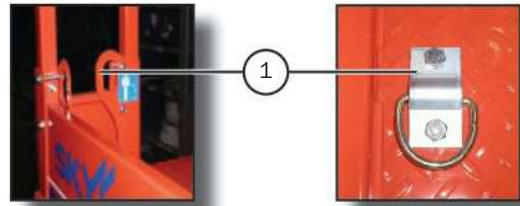


Rysunek 3-5. System barierek składanych

- Kółko blokujący barierki z liną zabezpieczającą** - Kółko używany jest do blokowania barierki.

**OSTRZEŻENIE**

Przed podniesieniem lub opuszczeniem barierek zespół nożyc musi zostać całkowicie opuszczony.

3.5-7 Kotwa liny zabezpieczającej

Rysunek 3-6. Kotwa liny zabezpieczającej

- Kotwa liny zabezpieczającej** - Użyć kotwy jako punktu mocowania pasa bezpieczeństwa/liny zabezpieczającej. Nie mocować pasa/liny zabezpieczającej do innych punktów platformy. Nie używać tego punktu mocowania do podnoszenia, mocowania lub podtrzymywania platformy ani jakichkolwiek innych urządzeń bądź materiałów.

**OSTRZEŻENIE**

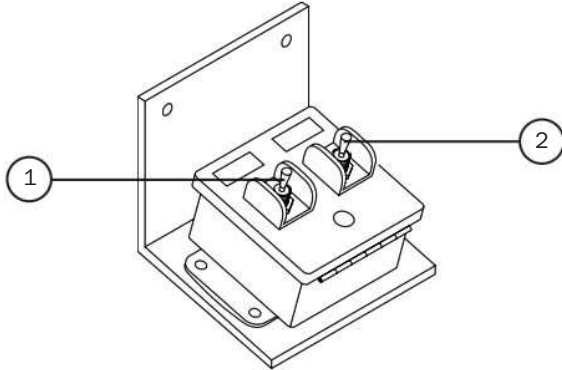
Kotwa liny zabezpieczającej używana jest do wyznaczenia obszaru poruszania się wyłącznie w granicach platformy. Nie zabezpiecza ona przed upadkiem! Użycie jej w tym celu może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

3.6 Identyfikacja podzespołów (opcje specjalne)



W tym rozdziale są opisane opcjonalne podzespoły platform ruchomych.

3.6-1 Zasilany zdalny panel sterowania (jeżeli jest na wyposażeniu)

Panel ten zamocowany jest na barierkach platformy wysuwanej. Zawiera następujące elementy sterujące:



Rysunek 3-7. Panel sterowania wysuwaniem automatycznym

- 1. Włacznik** - Włacznik ten po aktywacji i przytrzymaniu umożliwia obsługę funkcji wysunięcia/chowania platformy wysuwanej.
- 2. Przełącznik Wsuń/Schowaj** - Przełącznik ten, po aktywacji, wysuwa  lub chowa  platformę wysuwaną automatycznie. Patrz [Rozdział 3.8-9](#) dotyczący sposobu wysuwania/chowania platformy wysuwanej automatycznie.

3.6-2 Przebiegnik prądu zmiennego 1500 W (jeżeli jest na wyposażeniu)

Przebiegnik jest umieszczony w podstawie platformy ruchomej. Zawiera on następujące elementy sterujące:



Rysunek 3-8. 1500 W Przebiegnik prądu

UWAGA

Obsługa przebiegnika jest automatyczna. Dla zapewnienia normalnego działania nie jest wymagana obsługa tych elementów sterujących.

- 1. Diody statusu** - Diody te wskazują stan roboczy lub stan awarii przebiegnika.
- 2. Przełącznik Wi-Wył** - Ten diagnostyczny przełącznik suwakowy aktywuje lub przerywa pracę przebiegnika. Powinien pozostać w położeniu WŁ.
- 3. Gniazdo odłącznika zmiennozwarcowego** - Podczas obsługi przebiegnika gniazdo to dostarcza prąd zmienny.
- 4. Automatyczny wyłącznik 15 A** - W przypadku przeciążenia lub uziemienia obwodu „wyskoczy” automatyczny wyłącznik. Należy go wcisnąć, aby przywrócić ustawienia.

3.6-3 Alarm ruchu (jeżeli jest na wyposażeniu)

Alarm wydaje dźwięk po wybraniu dowolnej funkcji kontrolnej. Niektóre maszyny mogą być również wyposażone w migające, żółte światło, uruchamiane w momencie wywołania alarmu.

3.6-4 Korzystanie z opcjonalnego panelu sterowania z długim kablem z ziemi:**OSTRZEŻENIE**

Podnośnik nożycowy Skyjack musi być obsługiwany ze stanowiska operatora na platformie przy użyciu panelu sterowania przymocowanego do uchwyty montażowego znajdującego się w prawej przedniej części platformy. Obsługa naziemna urządzenia jest dozwolona tylko podczas serwisowania podnośnika lub, w specyficznych sytuacjach, gdy bezpieczne obsługiwanie podnośnika ze stanowiska operatora na platformie nie jest możliwe. Obsługa naziemna musi być wykonywana w sposób opisany w instrukcji obsługi.

1. Przed obsługą platformy ruchomej wykonać następujące kroki:
 - Dokonać kontroli wzrokowych i codziennych przeglądów obsługowych (patrz [Rozdział 2.3](#)).
 - Wykonać testy działania (patrz [Rozdział 2.4](#)).
2. Upewnić się, że platforma jest całkowicie złożona (opuszczona).

**OSTRZEŻENIE**

W celu zabezpieczenia przed nieplanowanym przemieszczeniem platformy ruchomej wcisnąć awaryjny przycisk zatrzymania po dotarciu do miejsca przeznaczenia.

3. Odłączyć panel sterowania na platformie i wymontować go z uchwyty montażowego znajdującego się w prawej przedniej części platformy.

**OSTRZEŻENIE**

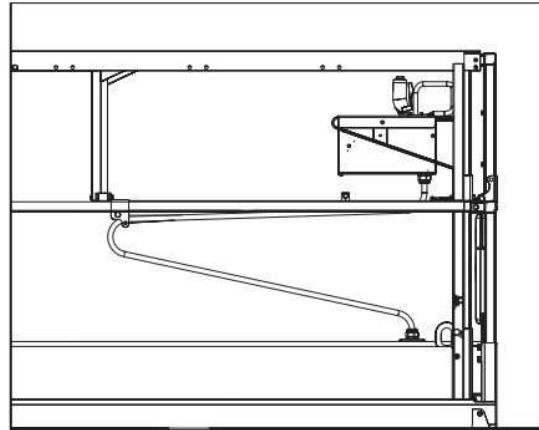
Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia.

Obsługa naziemna:

4. Panel sterowania z długim kablem można podłączyć do dolnego złącza sterowania w podstawie lub złącza sterowania na platformie.

UWAGA

W niektórych modelach złącze to znajduje się pod panelem dostępowym, do którego można uzyskać dostęp po podniesieniu zespołu nożyc.



Rysunek 3-9. Panel sterowania z długim kablem

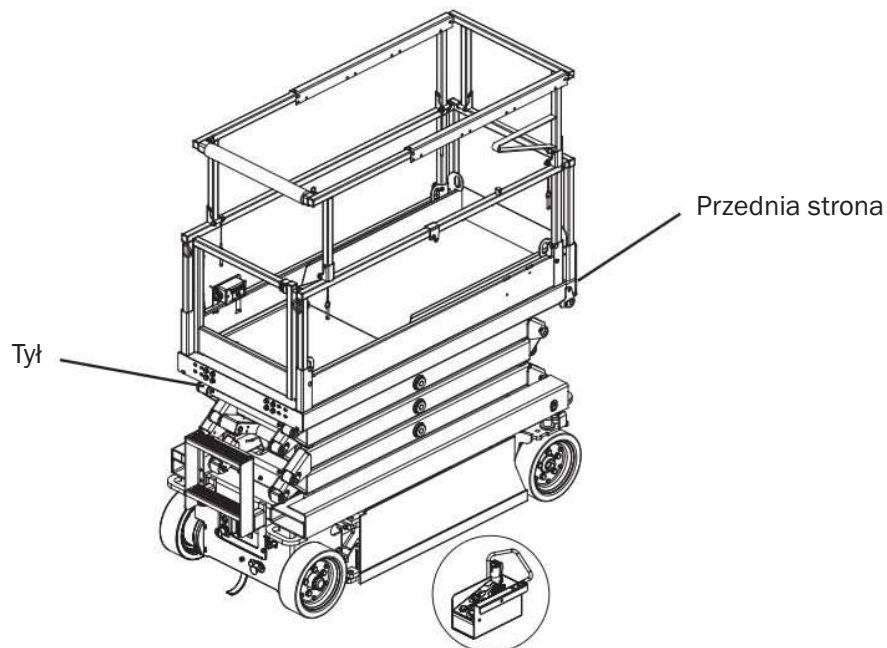
**OSTRZEŻENIE**

- **Upewnić się, że panel sterowania i operator jest prawidłowo ustawiony w tym samym kierunku, co platforma ruchoma (patrz Rysunek 3-10).**
 - **Nie jechać platformą ruchomą w swoim kierunku.**
 - **Uważać na niebezpieczeństwo zgniecenia; nie zbliżać się do platformy ruchomej i nie przebywać na torze ruchu.**
 - **Podczas operacji załadunku/rozładunku przy użyciu rampy pilnować, aby wszystkie osoby (włącznie z operatorem) znajdowały się w bezpiecznej odległości od każdej strony, w którą platforma ruchoma mogłaby potencjalnie spaść z rampy, a także od toru ruchu platformy ruchomej po rampie.**
 - **Uważać, aby panel sterowania z długim kablem nie zaplątał się o platformę ruchomą ani otaczające ją przedmioty.**
5. Przed przystąpieniem do obsługi platformy ruchomej przeprowadzić dokładną kontrolą miejsca wykonywanego zadania, aby zidentyfikować potencjalne zagrożenia w obszarze roboczym maszyny.
6. Odgrodzić kordonem drogę, po której będzie jechać platforma.
7. Upewnić się, że na planowanej trasie przejazdu nikogo nie ma.
8. Przestrzec osoby znajdujące się w pobliżu trasy przejazdu, że będzie przejeżdżała platforma ruchoma.
9. W razie potrzeby skorzystać z pomocy obserwatora w celu kierowania ruchem. Obserwator powinien znajdować się w bezpiecznej odległości.
10. Po bezpiecznym przejechaniu przez drzwi wcisnąć przycisk zatrzymania awaryjnego i przestawić główny wyłącznik zasilania do pozycji wył.

**OSTRZEŻENIE**

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

11. Zamontować panel sterowania na platformie w uchwycie montażowym znajdującym się w prawej przedniej części platformy.



Rysunek 3-10. Panel sterowania z długim kablem poza platformą

3.7 Odpowiedzialność operatora

Do obowiązków operatora, przed każdą nową zmianą, należy wykonanie poniższych czynności:

1. Kontrola wzrokowa i codzienny przegląd obsługowy

- których celem jest wykrycie wszelkich uszkodzeń podzespołów przed uruchomieniem platformy ruchomej.
- Należy je wykonać przed przeprowadzeniem testów działania.



OSTRZEŻENIE

Niezlokalizowanie i brak naprawy uszkodzenia oraz wykrycia luźnych lub brakujących części może spowodować niebezpieczne warunki pracy.

2. Testowanie pracy urządzenia

- których celem jest wykrycie wszelkich nieprawidłowości przed uruchomieniem platformy ruchomej.

WAŻNE

Operator musi zrozumieć treść i postępować zgodnie z instrukcjami krok po kroku, tak aby przetestować wszystkie funkcje platformy ruchomej.

Operator powinien sporządzić kopię listy kontrolnej operatora (patrz Tabela 4.8) i wypełnić pola dotyczące kontroli wzrokowych, codziennych przeglądów obsługowych, a także testów działania, podczas wykonywania przeglądów podanych w Rozdziale 2.3 i Rozdziale 2.4.

WAŻNE

Jeżeli platforma ruchoma jest uszkodzona lub zostanie wykryte jakiegokolwiek odchylenie od stanu fabrycznego, należy ją odpowiednio oznaczyć i wyłączyć z eksploatacji.

Naprawy platformy ruchomej może wykonywać jedynie wykwalifikowany serwisant. Po zakończeniu napraw, operator musi wykonać ponownie kontrole wzrokowe, codzienne przeglądy obsługowe oraz testy działania.

Przeglądy konserwacyjne wg harmonogramu mogą być wykonywane jedynie przez wykwalifikowanego serwisanta (patrz Tabela 4.7).

3.8 Uruchomienie

Dokładnie przeczytać i zrozumieć całą instrukcję obsługi i wszystkie ostrzeżenia oraz instrukcje znajdujące się etykietach (patrz Rozdział 5 „Etykiety”) na platformie ruchomej.



OSTRZEŻENIE

Nie obsługiwać platformy ruchomej bez odpowiedniego upoważnienia i szkolenia. Nieuwzględnienie tego zagrożenia może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

Przed obsługą platformy ruchomej wykonać następujące kroki:

1. Dokonać kontroli wzrokowych i codziennych przeglądów obsługowych (patrz Rozdział 2.3).
2. Wykonać testy działania (patrz Rozdział 2.4).
3. Przegląd miejsca pracy
Do obowiązków operatora należy dokonanie przeglądu miejsca pracy i unikanie podanych poniżej sytuacji niebezpiecznych:
 - zagłębień lub spadków terenu
 - rowów lub wzniesień
 - przeszkód na podłodze lub śmieci
 - przeszkód nad platformą
 - przewodów elektrycznych, węży i przewodów pod wysokim napięciem
 - niebezpiecznych lokalizacji
 - pracy na powierzchniach nośnych, które nie są w stanie przenieść wszystkich obciążeń wywieranych przez platformę ruchomą
 - wiatru i warunków atmosferycznych
 - obecności nieupoważnionych osób
 - innych możliwych sytuacji niebezpiecznych.



OSTRZEŻENIE

Operator nie powinien używać platformy ruchomej, która:

- nie działa prawidłowo,
- została uszkodzona lub ma zużyte lub brakujące części,
- została zmodyfikowana w sposób niedopuszczalny przez producenta,
- posiada zmodyfikowane lub wyłączone wyłączniki bezpieczeństwa,



Nieuwzględnienie tych zagrożeń może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

3.8-1 Włączanie sterowania w podstawie



OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

1. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
2. Zamknąć bramkę.
3. Na panelu sterowania na platformie wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.
4. Zejść z platformy po drabinie.
5. Przełączyć główny wyłącznik na pozycję | WŁ.
6. Na panelu sterowania w podstawie wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.

3.8-2 Podnoszenie i opuszczanie platformy przy użyciu panelu sterowania w podstawie






OSTRZEŻENIE

Podczas jazdy lub podnoszenia należy uważać na przeszkody znajdujące się na górze bądź inne zagrożenia wokół platformy ruchomej.





OSTRZEŻENIE

Nie opuszczać platformy, jeżeli pod nią znajdują się ludzie lub przeszkody.

1. Włączyć panel sterowania w podstawie (więcej informacji w Rozdziale 3.8-1).
2. Ustawić i przytrzymać przełącznik wył./platforma/podstawa w pozycji  podstawa.
3. Ustawić i przytrzymać przełącznik dół/położenie neutralne/góra w pozycji  góra lub  dół. W celu zatrzymania zwolnić przełącznik.

System ostrzegający o opuszczaniu - System ostrzegający o opuszczaniu automatycznie zatrzymuje funkcję opuszczania przed osiągnięciem całkowicie wsuniętej pozycji i włącza alarm. Po zwolnieniu elementów sterujących przez operatora i sprawdzeniu, że w okolicach nożyc nie znajduje się żadna osoba, funkcja opuszczania może być ponownie aktywowana.


3.8-3 Włączanie panelu sterowania na platformie

1. Przełączyć główny wyłącznik na pozycję **Wł.**
2. Na panelu sterowania w podstawie wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.
3. Ustawić przełącznik wyt./platforma/podstawa w pozycji  platforma.



OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

4. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
5. Zamknąć bramkę.
6. Na panelu sterowania na platformie wyciągnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.

3.8-4 Podnoszenie i opuszczanie platformy przy użyciu panelu sterowania na platformie



OSTRZEŻENIE



Podczas jazdy lub podnoszenia należy uważać na przeszkody znajdujące się na górze bądź inne zagrożenia wokół platformy ruchomej.



OSTRZEŻENIE

Nie opuszczać platformy, jeżeli na obszarze poniżej znajduje się personel lub przeszkody.

1. Włączyć panel sterowania na platformie (więcej informacji w [Rozdziale 3.8-3](#)).

2. Przesunąć przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję podnoszenia .
3. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
4. Przesunąć dźwignię sterowania w przód lub wstecz, tak aby osiągnąć wymaganą wysokość.

UWAGA

Opuszczanie nie jest proporcjonalne.

System ostrzegający o opuszczaniu - System ostrzegający o opuszczaniu automatycznie zatrzymuje funkcję opuszczania przed osiągnięciem całkowicie wsuniętej pozycji i włącza alarm. Po zwolnieniu elementów sterujących przez operatora i sprawdzeniu, że w okolicach nożyc nie znajduje się żadna osoba, funkcja opuszczania może być ponownie aktywowana.

5. Aby zatrzymać, przywrócić regulator do neutralnej, środkowej pozycji. Zwolnić  włącznik sprężynowy.



OSTRZEŻENIE

W celu zabezpieczenia przed nieplanowanym przemieszczeniem platformy ruchomej wcisnąć awaryjny przycisk zatrzymania po dotarciu do miejsca przeznaczenia lub wjechaniu na wzniesienie.

UWAGA

W przypadku wywołania alarmu, gdy platforma nie podnosi się lub podnosi się częściowo, należy natychmiast ją opuścić i sprawdzić, czy maszyna znajduje się na stabilnej, równej powierzchni.

3.8-5 Jazda do przodu lub wstecz**OSTRZEŻENIE**

Podczas obsługi platformy ruchomej należy pamiętać o martwych punktach.

**OSTRZEŻENIE**




Upewnić się, że na trasie przejazdu nie znajduje się personel, ani przeszkody. Należy uwzględnić martwe punkty.

1. Włączyć panel sterowania na platformie (więcej informacji w [Rozdziale 3.8-3](#)).
2. Przetawić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję jazdy .
3. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
4. Przemieszczając dźwignię sterowania  do przodu/do góry lub  wstecz/do dołu, ustawić wymaganą prędkość i kierunek jazdy platformy ruchomej.
5. Aby zatrzymać, przywrócić regulator do neutralnej, środkowej pozycji. Zwolnić  włącznik sprężynowy.

**OSTRZEŻENIE**

W celu zabezpieczenia przed nieplanowanym przemieszczeniem platformy ruchomej wcisnąć awaryjny przycisk zatrzymania po dotarciu do miejsca przeznaczenia lub wjechaniu na wzniesienie.

3.8-6 Kierowanie

1. Włączyć panel sterowania na platformie (więcej informacji w [Rozdziale 3.8-3](#)).
2. Przetawić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję jazdy .
3. Aktywować i przytrzymać  włącznik sprężynowy.
4. Kierować platformą, naciskając  przełącznik wahliwy znajdujący się na górze dźwigni sterowania w dowolnym kierunku.


UWAGA

Kierowanie nie jest proporcjonalne. Kierowanie i jazda mogą być aktywne w tym samym czasie.

3.8-7 Wybieranie trybu jazdy po płaskim terenie lub po pochyłości (przy odpowiednim wyposażeniu)

1. Tryb jazdy po płaskim terenie

tryb jazdy po płaskim terenie należy wybierać, jeśli powierzchnia, po której jedzie platforma, jest pozioma.

Aby aktywować tryb jazdy po płaskim terenie, ustawić przełącznik trybu jazdy po pochyłości/jazdy po płaskim terenie w pozycji jazdy po płaskim terenie  (wysoka prędkość/niski moment obrotowy).




OSTRZEŻENIE

Podczas eksploatacji na stromych płaszczyznach maszyna musi być w całości wsunięta. Jazda w pozycji podniesionej na jakimkolwiek zboczu może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

2. Tryb jazdy po pochyłości

Tryb jazdy po pochyłości należy wybierać podczas podjeżdżania pod górę, a także podczas ładowania lub wyładowywania platformy ruchomej.

Aby włączyć tryb jazdy po pochyłości, ustawić przełącznik jazdy po pochyłości/jazdy po płaskim terenie w pozycji jazdy po pochyłości  (niska prędkość/wysoki moment obrotowy).



OSTRZEŻENIE

W celu zabezpieczenia przed nieplanowanym przemieszczeniem platformy ruchomej wcisnąć awaryjny przycisk zatrzymania po dotarciu do miejsca przeznaczenia lub wjechaniu na wzniesienie.

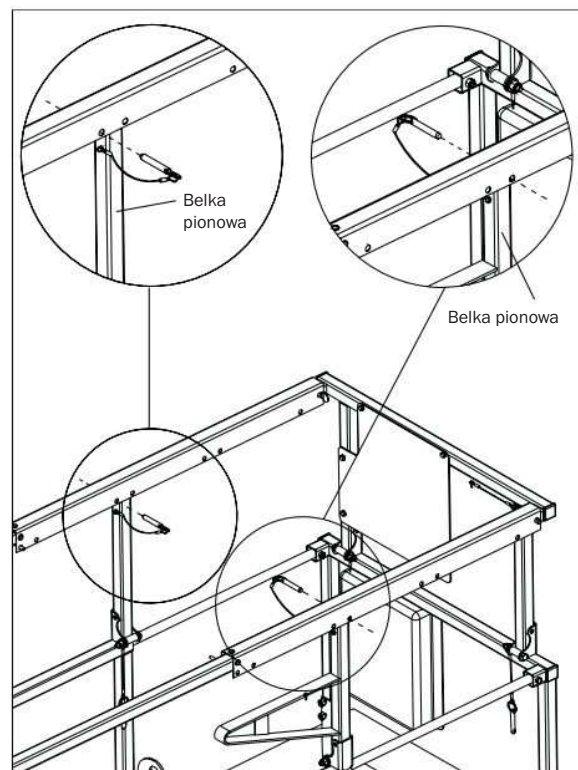
3.8-8 Wysuwanie lub chowanie platformy wysuwanej ręcznie



NIEBEZPIECZEŃSTWO







Niebezpieczeństwo zgniecenia - Platformy wysuwanej nie należy chować ręcznie z podłoża.

1. Aby wysunąć/schować platformę wysuwaną ręcznie, wyjąć kołki przytrzymujące i popchnąć/pociągnąć platformę wysuwaną za uchwyt lub poręczę przesuwne, ustawiając ją w jednej z czterech lub pięciu położeń.
2. Po wyciągnięciu lub schowaniu włożyć ponownie kołki zabezpieczające. Włożyć kołek z jednej strony platformy ruchomej z przodu belki pionowej oraz kołek z drugiej strony platformy ruchomej za belką pionową, aby zablokować możliwość przypadkowego przemieszczenia platformy wysuwanej ręcznie podczas jazdy lub transportu. Przykład konfiguracji został przedstawiony na [Rysunku 3-11](#).



Rysunek 3-11. Platforma wysuwana ręcznie o regulowanym położeniu

3.8-9 Wysuwanie/chowanie platformy wysuwanej automatycznie (jeżeli jest na wyposażeniu)

1. Aby wysunąć/schować platformę wysuwaną automatycznie, upewnić się, że  przycisk zatrzymania awaryjnego jest wyciągnięty.
2. Przewrócić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję podnoszenia .
3. Na panelu sterowania wysuwania automatycznego nacisnąć i przytrzymać  włącznik, a następnie wcisnąć przełącznik wysuwanie/chowanie do pozycji  wysuwanie. W celu zatrzymania zwolnić przełącznik.
4. Aby schować platformę wysuwaną, na panelu sterowania w podstawie nacisnąć i przytrzymać  włącznik, a następnie wcisnąć przełącznik wysuwanie/chowanie do pozycji  chowanie. W celu zatrzymania zwolnić przełącznik.

**OSTRZEŻENIE**

W celu zabezpieczenia przed nieplanowanym przemieszczeniem platformy ruchomej wcisnąć awaryjny przycisk zatrzymania po dotarciu do miejsca przeznaczenia lub wjechaniu na wzniesienie.


3.8-10 Przeмиennik elektryczny (jeżeli zainstalowano)

1. Przewrócić główny wyłącznik na pozycję **WŁ.**
2. Upewnić się, że włącznik przeмиennika znajduje się w pozycji **WŁ.**
3. O stanie przeмиennika informuje lampka kontrolna znajdująca się w przedniej części przeмиennika. Zielona lampka kontrolna sygnalizuje normalne działanie. W przypadku awarii lampka statusu poinformuje o obszarze, gdzie wystąpiła awaria.

**UWAGA**



Główny wyłącznik zasilania należy zawsze wyłączać po zakończeniu zmiany, aby uniknąć rozładowania akumulatorów.

3.8-11 Procedura wyłączenia

1. Całkowicie opuścić platformę.
2. Na panelu sterowania na platformie wcisnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego.

**OSTRZEŻENIE**

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

3. Zejść z platformy po drabinie.
4. Na panelu sterowania w podstawie ustawić stacyjkę wyt./platforma/podstawa w pozycji  wyt. i wyciągnąć klucz.
5. Przewrócić główny wyłącznik w położenie **WYŁ.** .

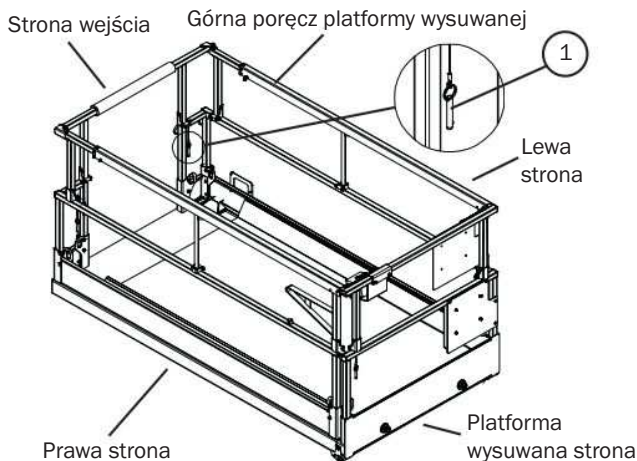
3.9 Procedura składania barierek

System, po złożeniu, redukuje wysokość schowanej platformy ruchomej, wyłącznie dla celów transportowych.



OSTRZEŻENIE

Jakakolwiek opuszczona barierka stanowi zagrożenie upadkiem. Aby uniknąć upadku, podczas podnoszenia lub opuszczania barierek nie należy stać z żadnego boku platformy.



Rysunek 3-12a. System składania barierek

1. **Kołek blokujący barierki z liną zabezpieczającą** - Kołek używany jest do blokowania barierki.



OSTRZEŻENIE

Przed podniesieniem lub opuszczeniem barierek zespół nożyc musi zostać całkowicie opuszczony.



OSTRZEŻENIE

Przed obsługą platformy ruchomej należy sprawdzić system barierek pod kątem poluzowanych lub brakujących kołków blokujących. System barierek musi znajdować się w pozycji podniesionej, a wszystkie kołki muszą być zablokowane. Jeżeli system barierek nie jest podniesiony lub prawidłowo zablokowany, może to spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

Aby złożyć system barierek składanych:

1. Upewnić się, że platforma ruchoma znajduje się na płaskim terenie.
2. Upewnić się, że platforma wysuwana automatycznie jest całkowicie schowana.
3. Sprawdzić, czy przycisk zatrzymania awaryjnego jest wciśnięty.
4. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ.



OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

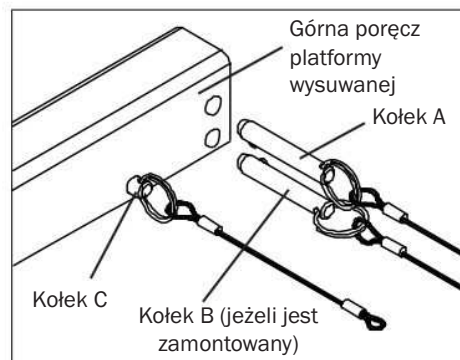
5. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
6. Zamknąć bramkę.
7. Wymontować panel sterowania na platformie i położyć go na platformie.



OSTRZEŻENIE

Jakakolwiek opuszczona barierka stanowi zagrożenie upadkiem. Podczas wychodzenia z platformy lub wchodzenia na nią, gdy barierki są opuszczone, należy zachować ostrożność.

8. Wyjąć kołki A i B z lewej i prawej strony (jeśli były zamontowane). (Patrz Rysunek 3-12b):



Rysunek 3-12b. Kołki górnej poręczy platformy wysuwanej



OSTRZEŻENIE

Upewnić się, że kołek C jest na miejscu i przymocowany do górnej poręczy platformy wysuwanej.

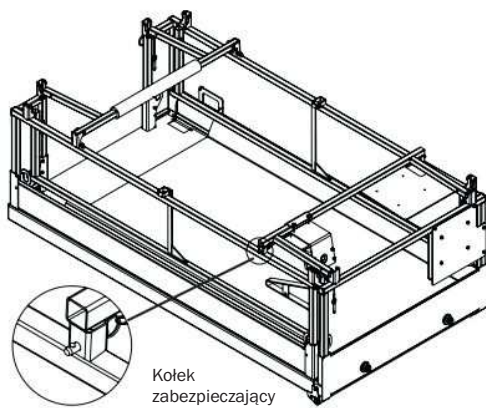
9. Wyjąć pozostałe kołki ze wszystkich stron i ostrożnie złożyć wszystkie barierki w następującej kolejności:

Modele 32xx

- **Wejście**
Przymocować drążek wejściowy do lewej barierki opaską kablową.
- **Prawa strona**
- **Lewa strona**
- **Platforma wysuwana**
Unieruchomić barierkę platformy wysuwanej, przymocowując ją do słupka montażowego. Upewnić się, że kulka zapadki kołka jest całkowicie wysunięta. (Patrz Rysunek 3-12c)

Modele 46xx

- **Prawa strona**
- **Lewa strona**
- **Wejście**
- **Platforma wysuwana**
Unieruchomić barierkę platformy wysuwanej, przymocowując ją do słupka montażowego. Upewnić się, że kulka zapadki kołka jest całkowicie wysunięta. (Patrz Rysunek 3-12c)



Rysunek 3-12c. Wszystkie barierki złożone

**OSTRZEŻENIE**

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

W celu podniesienia systemu barierek:

1. Upewnić się, że platforma ruchoma znajduje się na płaskim terenie.
2. Upewnić się, że platforma wysuwana automatycznie jest całkowicie schowana.
3. Sprawdzić, czy przycisk zatrzymania awaryjnego jest wciśnięty.
4. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ.

**OSTRZEŻENIE**

Jakakolwiek opuszczona barierka stanowi zagrożenie upadkiem. Podczas wychodzenia z platformy lub wchodzenia na nią, gdy barierki są opuszczone, należy zachować ostrożność.

**OSTRZEŻENIE**

Przed podniesieniem lub opuszczeniem barierek zespół nożyc musi zostać całkowicie opuszczony.

**OSTRZEŻENIE**

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

5. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.
6. Wyjąć kołek blokujący ze słupka montażowego i ostrożnie podnieść barierkę platformy wysuwanej, a następnie unieruchomić ją kołkami blokującymi, uważając, aby kulka zapadki w każdym kołku była całkowicie wysunięta (patrz Rysunek 3-12c).
7. Ostrożnie podnosić poszczególne barierki i unieruchamiać je kołkami blokującymi, uważając, aby kulka zapadki w każdym kołku była całkowicie wysunięta (patrz Rysunek 3-12a).
8. Zamontować panel sterowania w prawej przedniej części platformy. Przymocować go.

**OSTRZEŻENIE**

Przed obsługą platformy ruchomej należy sprawdzić system barierek pod kątem poluzowanych lub brakujących kołków blokujących. System barierek musi znajdować się w pozycji podniesionej, a wszystkie kołki muszą być zablokowane. Jeżeli system barierek nie jest podniesiony lub prawidłowo zablokowany, może to spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

3.10 Załadunek/Rozładunek

Należy zapoznać się ze wszystkimi krajowymi i lokalnymi przepisami dotyczącymi załadunku/rozładunku platformy ruchomej oraz ich przestrzegania.

Podczas załadunku/rozładunku urządzenia może obsługiwać wyłącznie wykwalifikowany personel.

Należy upewnić się, że nośność i sprzęt do załadunku, taki jak łańcuchy, pasy itp. wytrzymają maksymalną masę platformy ruchomej.

Pojazd transportowy musi być zaparkowany na równej powierzchni i zabezpieczony przed przewróceniem podczas załadunku i rozładunku platformy ruchomej.

3.10-1 Podnoszenie

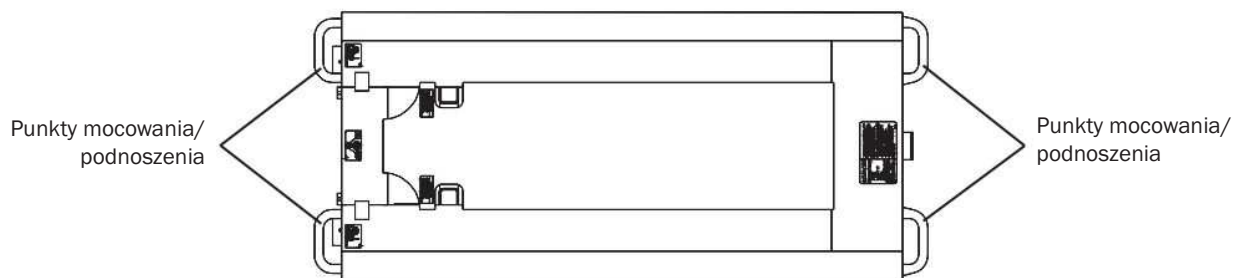


OSTRZEŻENIE

Do sterowania urządzeniem podczas podnoszenia jest uprawniony wyłącznie wykwalifikowany operator.

Jeżeli niezbędne jest podniesienie platformy ruchomej, spełnione muszą być następujące warunki:

- platforma musi być całkowicie opuszczona,
- główny wyłącznik zasilania musi znajdować się w pozycji WYŁ.
- szafka hydrauliczna/elektryczna i szafka akumulatorów muszą być całkowicie zamknięte i zablokowane,
- wysuwany pomost musi być schowany i zabezpieczony,
- skrzynka kontrolna musi być przymocowana do barierki lub zdjęta,
- na platformie nie może znajdować się personel, narzędzia ani materiały,
- olinowanie może być przymocowane do wszystkich czterech punktów używanych do podnoszenia, w sposób przedstawiony na [Rysunku 3-13](#).



Rysunek 3-13. Punkty mocowania/podnoszenia



Rysunek 3-14. Środek ciężkości

UWAGA

Masa platformy ruchomej jest podana w Tabeli 4.3a lub Tabeli 4.3b. Środek ciężkości znajduje się mniej więcej pośrodku platformy ruchomej, od przodu do końca i od lewej do prawej, zgodnie z Rysunkiem 3-14. W pionie, środek ciężkości znajduje się mniej więcej nad podwoziem podstawy.

UWAGA

Platforma ruchoma może być podniesiona z boku za pomocą wózka widłowego, jednakże firma Skyjack nie zaleca tej metody. Do podnoszenia wózkiem widłowym należy wykorzystywać przeznaczone do tego otwory przedstawione na Rysunku 3-15.

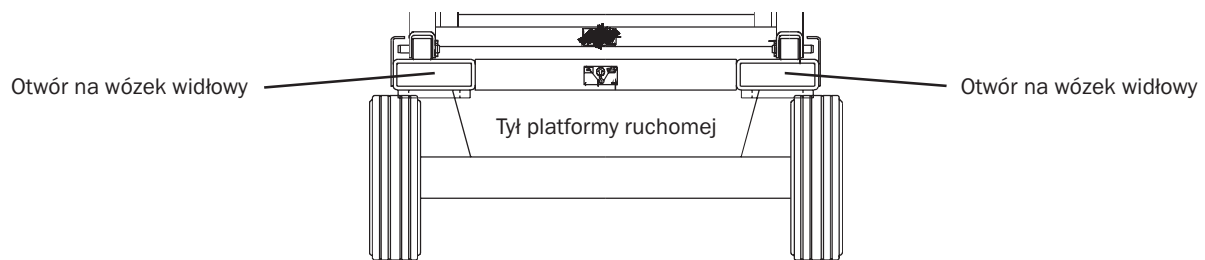
3.10-2 Kierowanie

Przed jazdą platformą ruchomą:

- nośność rampy lub doku musi być wystarczająca, aby wytrzymać maksymalną masę platformy,
- rampa powinna być wyposażona w barierki boczne zabezpieczające przed upadkiem z rampy,
- pochyłość nie powinna przekraczać zdolności pokonywania wzniesień przez platformę ruchomą (patrz Tabela 4.3a lub Tabela 4.3b),
- należy sprawdzić prawidłowość funkcjonowania hamulca platformy ruchomej,
- należy ustawić w platformie ruchomej wysoki moment obrotowy (jeśli platforma jest wyposażona w przełącznik momentu obrotowego).

**OSTRZEŻENIE**

Podczas transportu platforma ruchoma musi być przymocowana do samochodu ciężarowego lub przyczepy. Możliwe jest przymocowanie zgodne z ilustracją przedstawioną na Rysunku 3-13.



Rysunek 3-15. Otwory na wózek widłowy

3.11 Przejazd platformy ruchomej przez drzwi



OSTRZEŻENIE

Ta procedura dotyczy wyłącznie jazdy po płaskim podłożu.

1. Upewnić się, że wysokość/szerokość otworu drzwiowego jest wystarczająca, aby przejechała przez niego platforma ruchoma.

UWAGA

Jeśli wymagane jest złożenie barierki, opis odpowiedniej procedury można znaleźć w [Rozdziale 3.9.](#)

2. Przed przystąpieniem do obsługi platformy ruchomej przeprowadzić dokładną kontrolą miejsca wykonywanego zadania, aby zidentyfikować potencjalne zagrożenia w obszarze roboczym maszyny.
3. Odgrodzić kordonem drogę, po której będzie jechać platforma.
4. Ustawić platformę ruchomą tak, aby dalszy ruch, w tym przejazd przez drzwi, odbywał się w kierunku do przodu.
5. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ.
6. Na pomost platformy wchodzić po drabinie platformy ruchomej.



OSTRZEŻENIE

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

7. Zamknąć bramkę. Na panelu sterowania na platformie wcisnąć przycisk zatrzymania awaryjnego.
8. Odłączyć panel sterowania i wymontować go z platformy.
9. W razie potrzeby złożyć barierki. Patrz [Rozdział 3.9.](#), w którym znajduje się opis procedury składania barierki.
10. Zejść z platformy po drabinie.
11. Podłączyć panel sterowania wymontowany z platformy do złącza z tyłu podstawy.

UWAGA



W niektórych modelach złącze to znajduje się pod panelem dostępowym, do którego można uzyskać dostęp po podniesieniu zespołu nożyc.

12. Upewnić się, że na planowanej trasie przejazdu nikogo nie ma.
13. Przestrzec osoby znajdujące się w pobliżu trasy przejazdu, że będzie przejeżdżała platforma ruchoma.
14. Skorzystać z pomocy obserwatora w celu kierowania ruchem. Obserwator powinien znajdować się w bezpiecznej odległości.
15. Upewnić się, że panel sterowania wymontowany z platformy jest prawidłowo ustawiony w tym samym kierunku, co platforma ruchoma.
16. Przełączyć główny wyłącznik na pozycję **WYŁ.**
17. Na panelu sterowania w podstawie wyciągnąć przycisk zatrzymania awaryjnego.
18. Ustawić przełącznik podstawa/wył./platforma w pozycji platforma.
19. Na panelu sterowania na platformie wyciągnąć przycisk zatrzymania awaryjnego.
20. Przeszawić przełącznik podnoszenie/zatrzymanie/jazda w pozycję jazdy . Ustawić przełącznik jazdy po pochyłości/ jazdy po płaskim terenie w pozycji jazdy po pochyłości (niska prędkość/wysoki moment obrotowy) w celu ograniczenia prędkości.
21. Z jak najmniejszą prędkością i z operatorem znajdującym się za platformą ruchomą ruszyć do przodu i przejechać przez drzwi.



OSTRZEŻENIE

Nie jechać platformą ruchomą w swoim kierunku.

22. Po bezpiecznym przejechaniu przez drzwi wcisnąć  przycisk zatrzymania awaryjnego i przestawić główny wyłącznik zasilania do pozycji  WYŁ.
23. Odłączyć panel sterowania i ponownie zamontować go w platformie.

**OSTRZEŻENIE**

Podczas używania drabiny do wchodzenia na/ schodzenia z platformy należy zawsze stosować trzy punkty podparcia

24. Jeśli bariereki zostały złożone, ustawić je ponownie pionowo. Patrz [Rozdział 3.9](#), w którym znajduje się opis procedury składania barierki.

**OSTRZEŻENIE**

Przed obsługą platformy ruchomej należy sprawdzić system barierki pod kątem poluzowanych lub brakujących kołków blokujących. System barierki musi znajdować się w pozycji podniesionej, a wszystkie kołki muszą być zablokowane. Jeżeli system barierki nie jest podniesiony lub prawidłowo zablokowany, może to spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

25. Po ponownym podłączeniu panelu sterowania na platformie i podniesieniu barierki można kontynuować normalną pracę.

3.12 Procedura zastosowania podpory obsługowej

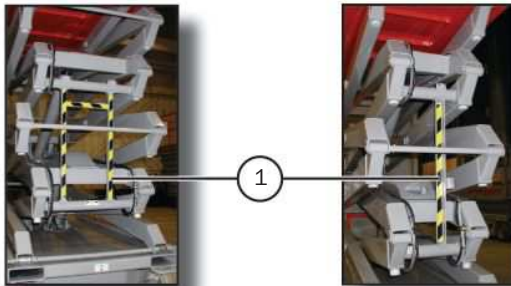
W rozdziale tym opisano procedurę dotyczącą stosowania i przechowywania wspornika konserwacyjnego.

Wspornik konserwacyjny jest mechanizmem zabezpieczającym, mającym na celu podtrzymywanie zespołu nożyc. Ustawiony prawidłowo, podpira zespół nożyc i pustą platformę. Podczas przeglądu i konserwacji mechanizmu podnoszącego należy koniecznie użyć wspornika konserwacyjnego.



OSTRZEŻENIE

Podczas kontroli i/lub konserwacji dokonywanych w obrębie mechanizmu podnoszącego należy bezwzględnie używać wspornika konserwacyjnego. Niezastosowanie tego mechanizmu zabezpieczającego może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.



Rysunek 3-16. Wspornik konserwacyjny

W celu użycia wspornika konserwacyjnego

1. Usunąć wszystkie materiały z platformy.
2. Unieść platformę do momentu, aż pojawi się odpowiedni prześwit umożliwiający wsunięcie wspornika konserwacyjnego (element 1).
3. Wysunąć wspornik konserwacyjny z elementu podtrzymującego do pozycji pionowej.
4. Zabrać ręce i dłonie z obszaru nożyc.
5. Opuścić platformę do momentu gdy wspornik konserwacyjny zetknie się z oznaczoną belką poprzeczną i nożyce będą przez niego podparte.
6. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ.

W celu schowania wspornika konserwacyjnego

1. Przełączyć główny wyłącznik na pozycję WŁ.
2. Podnieść platformę do momentu, aż pojawi się odpowiedni prześwit umożliwiający przechylenie wspornika konserwacyjnego.
3. Przenieść wspornik do elementu podtrzymującego przez jego całkowite wychylenie.
4. Opuścić platformę.



OSTRZEŻENIE

Nie sięgać poprzez zespół nożyc, gdy platforma jest uniesiona i bez prawidłowo zamocowanego wspornika konserwacyjnego. Nieuwzględnienie tego zagrożenia może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

3.13 Konserwacja akumulatorów

W rozdziale tym opisano procedury dotyczące obsługi i ładowania akumulatorów. Są w nim również zawarte instrukcje korzystania z ładowarki.

3.13-1 Procedury obsługi akumulatorów



OSTRZEŻENIE

Niebezpieczeństwo wybuchu - Unikać ognia i iskier w sąsiedztwie maszyny. Nie palić w pobliżu akumulatora.



OSTRZEŻENIE

Kwas akumulatorowy jest bardzo żrący - należy stosować odpowiednią ochronę oczu i twarzy, jak również odpowiednią odzież ochronną. W przypadku kontaktu natychmiast przemyć miejsce zimną wodą i uzyskać pomoc lekarską.

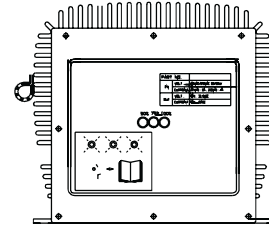
1. Przełączyć główny wyłącznik w położenie WYŁ. ○.
2. Sprawdzić, czy obudowa akumulatora nie jest uszkodzona.
3. Sprawdzić poziom płynu w każdym akumulatorze. Jeżeli płytki nie są pokryte przynajmniej 13 mm roztworu, dodać wody destylowanej lub odmineralizowanej.
4. Wyczyścić dokładnie końcówki akumulatora i kabli za pomocą narzędzia do czyszczenia końcówek i szczotki drucianej.
5. Upewnić się, że wszystkie złącza akumulatora są dokręcone.
6. Jeśli którykolwiek akumulator jest uszkodzony lub nie utrzymuje ładunku, wymienić go.
7. Nie używać żadnych akumulatorów innych niż zanurzone akumulatory kwasowo-ołowiowe o odpowiedniej wartości Ah.



OSTRZEŻENIE

W platformie ruchomej należy używać wyłącznie oryginalnych części i podzespołów lub ich odpowiedników.

3.13-2 Ładowanie akumulatorów



Rysunek 3-17. Ładowarka akumulatorów



NIEBEZPIECZEŃSTWO

Ryzyko porażenia prądem - Nie zanurzać ładowarki w wodzie. Choć ładowarka jest wodoodporna, to konstrukcyjnie nie jest przeznaczona do zanurzania i mogłoby to spowodować porażenie prądem.

1. Zapewnić odpowiednie napowietrzenie akumulatorów i ładowarki. Przewiewowy układ chłodzenia wymaga dostępu do świeżego powietrza. Nie przykrywać ładowarki kocami ani żadnymi innymi przedmiotami. Choć ładowarka jest wyposażona w układ zabezpieczający ją przed przegrzaniem, to otwory wentylacyjne ładowarki należy co pewien czas czyścić z pyłu, aby urządzenie działało wydajnie.



OSTRZEŻENIE

Podczas ładowania może wystąpić iskrzenie. W przypadku korzystania z paliw, rozpuszczalników lub innych materiałów łatwopalnych w pobliżu ładowarki lub akumulatorów należy zachować ostrożność.

2. Podłączyć przewód zasilania do odpowiednio uziemionego gniazda 100 V/50 lub 60 Hz, 115 V/50 lub 60 Hz albo 230 V/50 lub 60 Hz. Ładowarka automatycznie rozpoznaje zakres napięcia wejściowego i się do niego dostosowuje.

**UWAGA**

Jeśli nastąpiła zmiana napięcia wejściowego, należy poczekać, aż wszystkie lampki zgasną lub poczekać przynajmniej 20 sekund przed włączeniem nowego napięcia.

3. Czas ładowania jest uwarunkowany wieloma czynnikami, jak pojemność akumulatorów wyrażona w amperogodzinach, poziom rozładowania, temperatura akumulatorów i ich stan (nowe, stare lub zepsute). Ładowanie akumulatorów o pojemności większej niż 240 Ah jest możliwe, ale trwa dłużej.

**OSTRZEŻENIE**

Nie odłączać przewodów wyjściowych prądu stałego w pobliżu akumulatorów, gdy ładowarka jest włączona. Może to wywołać łuk elektryczny, a w konsekwencji eksplozję akumulatorów. Jeśli niezbędne jest odłączenie ładowarki, należy najpierw odłączyć przewód zasilania od gniazda sieci elektrycznej, a następnie odłączyć złącza prądu stałego ładowarki.

**OSTRZEŻENIE**

Ryzyko porażenia prądem - Nie dotykać pozbawionych izolacji odcinków przewodów wyjściowych ładowarki, złącza akumulatorów lub zacisków akumulatorów.

**OSTRZEŻENIE**

Zawsze przed użyciem wzrokowo i ręcznie sprawdzić, czy zaciski i przewody wyjściowe prądu stałego są w dobrym stanie technicznym.

4. W ciągu 4–6 sekund ładowarka automatycznie się uruchomi. Ładowarka uruchomi się nawet, jeśli akumulatory są silnie rozładowane (napięcie zacisku wynosi 1 V). Po rozpoczęciu ładowania o jego postępie informują lampki.

Lampka poziomu naładowania

Stan naładowania	1. dioda	2. dioda	3. dioda
0–50%	Miga	Nie świeci	Nie świeci
50–75%	Świeci	Miga	Nie świeci
75–100%	Świeci	Świeci	Miga
100%	Świeci	Świeci	Świeci

60133AA

Po naładowaniu akumulatorów, gdy świecą wszystkie 3 kontrolki, ładowarka przechodzi do trybu doładowania wyrównawczego. Kontynuuje ona ładowanie przy niskim natężeniu, a następnie wyłącza się automatycznie. Jeśli migają wszystkie 3 lampki, oznacza to, że wystąpił problem.

Należy podjąć odpowiednie działanie zgodnie z następującymi instrukcjami:

3 lampki równocześnie migają jednokrotnie:

Błąd złącza wyjściowego. Sprawdzić połączenie między akumulatorem a ładowarką. Być może złącze wyjściowe nie jest podłączone do akumulatorów lub przewody łączące są skorodowane albo poluzowane. W przypadku nieprawidłowego podłączenia akumulatorów lub ściśnięcia przewodów na złączu wyjściowym może występować zwarcie. Złącze wyjściowe mogło zostać podłączone do odwrotnych biegunów akumulatorów. Żaden z tych problemów nie grozi uszkodzeniem ładowarki.

3 lampki równocześnie migają dwukrotnie:

Ładowarka sygnalizuje, że napięcie wejściowe jest za niskie lub za wysokie. Sprawdzić, jakie jest napięcie wejściowe z sieci elektrycznej.

3 lampki równocześnie migają trzykrotnie:

Ładowarka jest przegrzana. Nie jest wymagane żadne działanie. Gdy ładowarka ostygnie, ładowanie zostanie automatycznie wznowione. Usunąć z ładowarki wszelkie zanieczyszczenia, brud i pył, które mogą utrudniać chłodzenie.

3 lampki równocześnie migają czterokrotnie:

Przetężenie na wejściu lub wyjściu. Nie jest wymagane żadne działanie, ładowarka automatycznie skoryguje natężenie i uruchomi się ponownie.

Miga lampka 100%:

Upłynął limit czasu 18-godzinnego licznika czasu w ładowarce ze względu na problem z akumulatorem.

Akumulatorów nie można całkowicie naładować.

Jeśli akumulatory są ładowane przez noc, być może sieć elektryczna jest wyłączana na noc wraz z innymi systemami w budynku. Sprawdzić, czy w akumulatorów nie ma nieczynnych ogniw lub ich pojemność nie jest obniżona z innego powodu. Jeśli żadne inne problemy nie zostaną stwierdzone, wymienić ładowarkę.

Bezpiecznik lub wyłącznik automatyczny w obwodzie sieci elektrycznej jest wyłączony.

Ten stan może być spowodowany wadliwym wyłącznikiem automatycznym lub bezpiecznikiem, przeciążeniem obwodu albo problemem z ładowarką. Spróbuj podłączyć ładowarkę do innego gniazda sieci elektrycznej (lub innego obwodu) w budynku. Jeśli okaże się, że sieć elektryczna działa prawidłowo, należy wymienić ładowarkę.






Tabela 4.1 Funkcje standardowe i opcjonalne - CE

Modele	Kompaktowe		Konwencjonalne				
	3215	3219	3220	3226	4620	4626	4632
WYPOSAŻENIE STANDARDOWE							
Panel sterowania w podstawie	*	*	*	*	*	*	*
Przewody oznaczone kolorami i numerowane	*	*	*	*	*	*	*
Zasilanie prądem stałym (VDC)	24	24	24	24	24	24	24
Dwa hamulce blokujące	*	*	*	*	*	*	*
Kieszenie podnośnika widowego/miejsca umocowania ładunku/występy do podnoszenia	*	*	*	*	*	*	*
Poręcze na zawiasach				*		*	*
Dźwignia proporcjonalnej regulacji jazdy/podnoszenia	*	*	*	*	*	*	*
Kotwy liny zabezpieczającej	*	*	*	*	*	*	*
System ostrzegający o opuszczaniu	*	*	*	*	*	*	*
Maksymalna wysokość podczas jazdy	Pełna wysokość	Pełna wysokość	Pełna wysokość	Pełna wysokość	Pełna wysokość	Pełna wysokość	Pełna wysokość
Klakson operatora	*	*	*	*	*	*	*
System detekcji przecięcia	*	*	*	*	*	*	*
Panel sterowania na platformie	*	*	*	*	*	*	*
Zabezpieczenie przed dziurami w nawierzchni	*	*	*	*	*	*	*
Wysuwany pomost (m)	0,9	0,9	0,9	0,9	1,2	1,2	1,2
Sprężynowa bramka o połowicznej wysokości	*	*	*	*	*	*	*
Wychylne szafki umożliwiające łatwy dostęp	*	*	*	*	*	*	*
Alarm przechyłu z odcięciem napędu/możliwością podnoszenia	*	*	*	*	*	*	*
Zabezpieczenie niskonapięciowe akumulatora	*	*	*	*	*	*	*
Analogowy system sterowania	*	*	*	*	*	*	*
Okablowanie gniazda sieciowego na platformie	*	*	*	*	*	*	*
WYPOSAŻENIE OPCJONALNE							
Automatycznie wysuwana, 1,8 metrowa platforma wysięgnikowa			*		*		
Sygnalizacja dźwiękowa ruchu platformy	*	*	*	*	*	*	*
Migające światło	*	*	*	*	*	*	*
Poręcze na zawiasach	*	*	*		*		
Przewód doprowadzający powietrze do platformy – podłączany w zakładzie	*	*	*	*	*	*	*
Sprężynowa bramka wejściowa o pełnej wysokości	*	*	*	*	*	*	*
Akumulatory 250 Ah	*	*	*	*	*	*	*
Stelaże do rur	*	*	*	*	*	*	*
Stelaż do płyt	*	*	*	*	*	*	*

134AA

4

Tabela 4.2 Spis przeglądów przeprowadzanych corocznie przez właściciela

										
 Numer modelu: _____ Numer seryjny: _____										
*		20__	20__	20__	20__	20__	20__	20__	20__	20__
**										

1001AA

Jak już wspomniano, naklejka ta znajduje się na zespole nożyc. Musi być wypełniona po przeprowadzeniu corocznej kontroli. Jeśli w ciągu ostatnich 6 miesięcy nie dokonano zapisu o przeprowadzeniu kontroli, nie należy używać platformy ruchomej.



	Wygląd	Opis
*		Inspection Date
**		Podpis kontrolera

Tabela 4.3a. Specyfikacje i funkcje

MODEL	3215	3219	3220	3226
Masa *	1120 kg	1312 kg	1599 kg	1891 kg
Szerokość całkowita	0,81 m		0,83 m	
Długość całkowita	1,80 m		2,34 m	
Wymiary platformy (wewnętrzne)	0,66 m x 1,63 m		0,70 m x 2,10 m	
Wysokość				
Wysokość robocza	6,5 m	7,8 m	8,0 m	9,9 m
Wysokość podniesionej platformy	4,5 m	5,8 m	6,0 m	7,9 m
Wysokość złożonej platformy	0,88 m	0,99 m	0,97 m	1,14 m
Wysokość złożonej platformy (poręcze podniesione)	1,99 m	2,11 m	2,10 m	2,25 m
Wysokość podczas jazdy	Pełna			
Standardowe czasy pracy				
Czas podnoszenia (bez obciążenia)	17 s	18 s	27 s	49 s
Czas opuszczania (bez obciążenia)	36 s	39 s	40 s	57 s
Czas podnoszenia (z nominalnym obciążeniem)	22 s	21 s	33 s	53 s
Czas opuszczania (z nominalnym obciążeniem)	29 s	35 s	28 s	44 s
Podwozie				
Normalna prędkość jazdy	3,7 km/h		3,2 km/h	3,2 km/h
Prędkość jazdy z podniesioną platformą	1,1 km/h		1,1 km/h	1,1 km/h
Prędkość jazdy z wysokim momentem obrotowym	ND		1,8 km/h	1,8 km/h
Zdolność pokonywania wzniesień (kąt nachylenia podłoża)	23%	23%	25%	
Opony (lite gumowe)	12 x 4 x 8		16 x 5 x 12	
Olej hydrauliczny				
Typ	ATF Dexron III			
Pojemność zbiornika (litry)	10,9		30	

130 AC

* Masa wraz ze standardową 0,9 metrową platformą wysięgnikową. W przypadku wersji specjalnych informacje podane są na tabliczce znamionowej.

Uwaga:

Wytwarzany poziom ciśnienia akustycznego nie przekracza 70 dB(A).

Tabela 4.3b. Specyfikacje i funkcje

MODEL	4620	4626	4632
Masa *	1980 kg	2170 kg	2300 kg
Szerokość całkowita	1,2 m		
Długość całkowita	2,3 m		
Wymiary platformy (wewnętrzne)	1,1 m x 2,1 m		
Wysokość			
Wysokość robocza	8,1 m	9,9 m	11,8 m
Wysokość podniesionej platformy	6,1 m	7,9 m	9,8 m
Wysokość złożonej platformy	1,0 m	1,1 m	1,2 m
Wysokość złożonej platformy (poręcze podniesione)	1,96 m	2,15 m	2,24 m
Wysokość złożonej platformy (poręcze opuszczone)	1,6 m	1,8 m	1,9 m
Wysokość podczas jazdy	Pełna		
Standardowe czasy pracy			
Czas podnoszenia (bez obciążenia)	24 s	48 s	50 s
Czas opuszczania (bez obciążenia)	48 s	45 s	62 s
Czas podnoszenia (z nominalnym obciążeniem)	32 s	54 s	59 s
Czas opuszczania (z nominalnym obciążeniem)	32 s	32 s	49 s
Podwozie			
Normalna prędkość jazdy	3,2 km/h		
Prędkość jazdy z podniesioną platformą	1 km/h		
Prędkość jazdy z wysokim momentem obrotowym	1,6 km/h		
Zdolność pokonywania wzniesień (kąt nachylenia podłoża)	25%		25%
Opony (lite gumowe)	16 x 5 x 12		
Olej hydrauliczny			
Typ	ATF Dexron III		
Pojemność zbiornika (litry)	30		

131AC

* Masa wraz ze standardową 1,2 metrową platformą wysięgnikową. W przypadku wersji specjalnych informacje podane są na tabliczce znamionowej.

Uwaga:

Wytwarzany poziom ciśnienia akustycznego nie przekracza 70 dB(A).

Tabela 4.4. Obciążenie podłogi

MODEL		Masa całkowita platformy ruchomej	Obciążenie całkowite platformy ruchomej		
			Koło	NSP**	NRR**
		kg	kg	kPa (kN/m ²)	kPa (kN/m ²)
3215	min.*	1120	448	685,9	7,7
	maks.*	1347	539	742,4	9,2
3219	min.*	1312	525	743,4	9,0
	maks.*	1539	615	782,0	10,6
3220	min.*	1594	616	758,5	8,5
	maks.*	1950	780	896,5	11,5
3226	min.*	1890	746	827,5	10,0
	maks.*	2091	836	896,5	11,5
4620	min.*	1922	744	1316,9	7,0
	maks.*	2568	1021	1530,6	9,5
4626	min.*	2170	853	1420,3	8,0
	maks.*	2627	1075	1544,4	10,1
4632	min.*	2300	921	1434,1	8,6
	maks.*	2620	1048	1537,5	9,8

133 AC

- * **min.** - całkowita masa urządzenia bez żadnego wyposażenia dodatkowego
maks. - masa urządzenia + wszystkie elementy dodatkowe + pełna nośność
- ** **NSP - nacisk skoncentrowany punktowo (Locally Concentrated Pressure)** jest miarą siły nacisku platformy ruchomej przy bezpośrednim kontakcie z podłożem. Pokrycie podłogowe (płytki, wykładzina itp.) musi być w stanie wytrzymać wartości wyższe od wartości wskazanych powyżej.
NRR - nacisk rozłożony równomiernie (Overall Uniform Pressure) jest miarą średniego nacisku, jaki platforma wywiera na powierzchnię znajdującą się bezpośrednio pod nią. Konstrukcja powierzchni roboczej (belki itp.) musi być w stanie wytrzymać wartości wyższe od wartości wskazanych powyżej.

UWAGA:

Wartości NSP lub **NRR**, jakie poszczególne powierzchnie są w stanie wytrzymać, są ogólnie określone przez inżyniera lub konstruktora danej konstrukcji.

Obciążenie podłogi

Nacisk skoncentrowany punktowo (LSP):

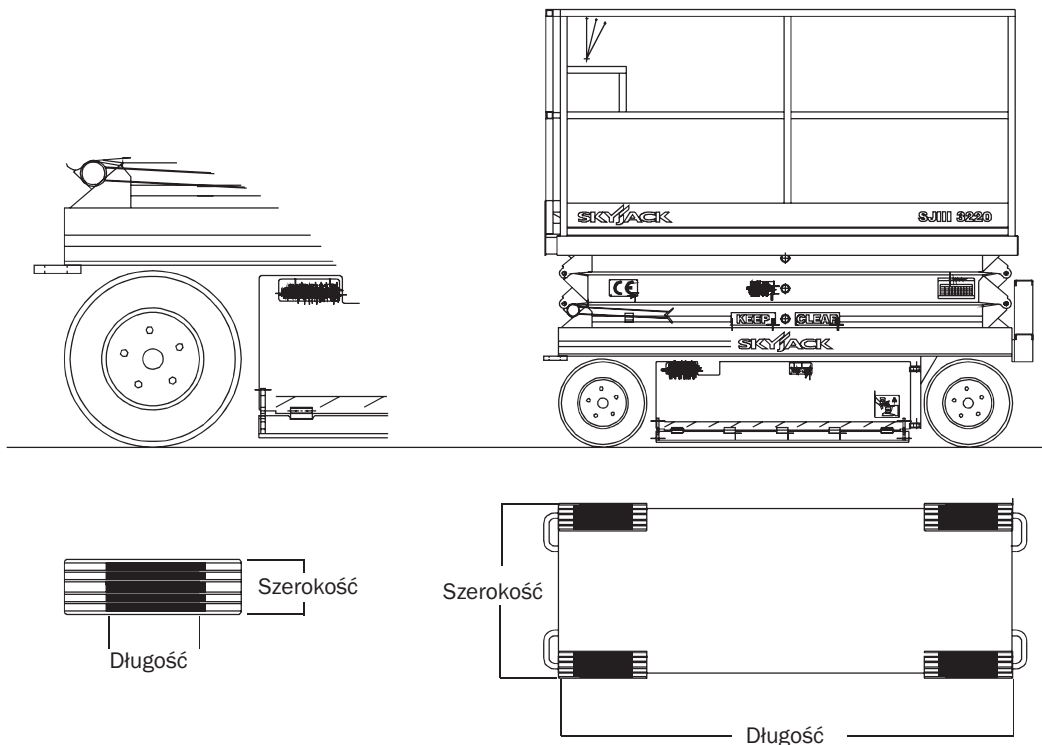
Pole nacisku = Długość x Szerokość

$$LCP = 0,4 \times \frac{\text{Masa platformy ruchomej + nośność}}{\text{Pole nacisku}}$$

Nacisk rozłożony równomiernie (NRR):

Pole podstawy = Długość x Szerokość

$$NRR = \frac{\text{Masa platformy ruchomej + nośność}}{\text{Obszar podstawy}}$$



OSTRZEŻENIE

Stosowanie opon różnego typu lub używanie opon innego typu niż oryginalnie dostarczone może znacznie zaszkodzić stabilności. Dlatego też należy wymieniać opony wyłącznie na oryginalny typ zatwierdzony przez firmę Skyjack. Użycie innego typu opon lub opon w złym stanie może spowodować śmierć lub poważne obrażenia.

Tabela 4.5 Maksymalna nośność platformy (równomiernie rozłożona)

MODEL	Ręcznie wysuwana platforma wysięgnikowa				Automatycznie wysuwana platforma wysięgnikowa				Maksymalna prędkość wiatru	Ustawienie odcięcia napędu przy przechyle (stopni)
	Nośność całkowita		Nośność platformy wysięgnikowej		Nośność całkowita		Nośność platformy wysięgnikowej			
3215	227 kg	2 osoby	113 kg	1 osoba	ND				Brak wiatru	1,5 x 3,5
	227 kg	1 osoba	113 kg	1 osoba					9,4 m/s	
3219	227 kg	2 osoby	113 kg	1 osoba	ND				Brak wiatru	1,5 x 3,5
	227 kg	1 osoba	113 kg	1 osoba					9,4 m/s	
3220	408 kg	2 osoby	113 kg	1 osoba	363 kg	2 osoby	136 kg	1 osoba	Brak wiatru	1,5 x 3,5
3226	227 kg	2 osoby	113 kg	1 osoba	ND				Brak wiatru	1,5 x 3,5
4620	590 kg	3 osoby	136 kg	1 osoba	590 kg	3 osoby	136 kg	1 osoba	12,5 m/s	1,5 x 3,5
4626	454 kg	3 osoby	136 kg	1 osoba	ND				Brak wiatru	1,5 x 3,5
	454 kg	2 osoby	136 kg	1 osoba					9,4 m/s	
4632	317 kg	2 osoby	113 kg	1 osoba	ND				Brak wiatru	1,5 x 3,5
	317 kg	1 osoba	113 kg	1 osoba					9,4 m/s	

132AG

UWAGA: Ogólna nośność - Masa osób i materiałów nie powinna przekraczać obciążenia znamionowego.

SKALA BEAUFORTA	Prędkość wiatru		Warunki naziemne
	m/s	km/h	
3	3,4 – 5,4	12,5 – 19,4	Liście i małe gałązki w ruchu, flagi powiewają
4	5,4 – 8,0	19,4 – 28,8	Unosi się pył i papier, małe gałęzie kołyszą się.
5	8,0 – 10,8	28,8 – 38,9	Krzaki z liśćmi zaczynają się kołysać. Na stawach i moczarach widoczne są grzbiety fal.
6	10,8 – 13,9	38,9 – 50,0	Gałęzie drzew poruszają się. Linie energetyczne gwizdzą. Trudno jest otworzyć parasol.
7	13,9 – 17,2	50,0 – 61,9	Kołyszą się całe drzewa. Trudno iść pod wiatr.

138AA-CE

**OSTRZEŻENIE**

Ta platforma ruchoma jest wyposażona w system detekcji ładunku. Nie przekraczać dopuszczalnej ładowności platformy ruchomej. Niezastosowanie się do tego zalecenia uniemożliwi działanie normalnych funkcji i elementów sterujących platformy ruchomej. W celu przywrócenia normalnej pracy usunąć nadmierne obciążenie.

Tabela 4.6 Deklaracja zgodności WE

Deklaracja zgodności WE

Firma SKYJACK INC., [*] oświadcza na własną wyłączną odpowiedzialność, że wyrób „Podnośnikowa platforma robocza typu nożycowego”

Numer modelu: [*]

Numer seryjny: [*]

Którego dotyczy to oświadczenie, jest zgodny z następującymi dyrektywami:

Dyrektywa maszynowa 2006/42/WE
Zharmonizowana norma europejska EN280: 2001+A2:2009
Jednostką notyfikowaną jest: [*]

Nr certyfikatu badania WE: [*]

Dyrektywa 2004/108/WE
Zharmonizowana norma europejska EN 13309:2000
Laboratorium testujące: [*]

Akta konstrukcji technicznej są prowadzone w:
[*]

Autoryzowany przedstawiciel regionalny to:
[*]

Miejsce wydania:
[*]

Uwaga: W przypadku nieautoryzowanej modyfikacji niniejsze oświadczenie traci ważność.

Przedstawiciel ds. technicznych
Testowanie i atestacja

Menedżer ds. jakości

[*] Informacje zawiera angielska deklaracja zgodności dostarczona wraz z platformą ruchomą.

Konserwacja ogólna

Przed przystąpieniem do naprawy należy odłączyć akumulator, ustawiając główny wyłącznik zasilania w pozycji WYŁ.
Konserwacja zapobiegawcza jest najłatwiejszym i najtańszym sposobem konserwacji.

Tabela 4.7 Harmonogram konserwacji i przeglądów

Częstotliwość	Codziennie	Co 3 miesiące lub co 150 godzin	Raz w roku	Częstotliwość	Codziennie	Co 3 miesiące lub co 150 godzin	Raz w roku
Kontrola wzrokowa i codzienny przegląd obsługowy							
Etykiety	A			Mechanizm podnoszący			
Podzespoły elektryczne	A			Wspornik konserwacyjny	A		B* †
Wyłączniki graniczne	A			Zespół nożycowy	A		
Podzespoły hydrauliczne	A			Odbijające nożyc	A		
Strona wejścia				Roleki	A		
Wyłącznik główny zasilania	A			Siłownik(i) podnośnika	A		
Przełączniki sterujące w podstawie	A			Testowanie pracy urządzenia			
Pokrętko zaworu wolnego koła	A			Wyłącznik główny zasilania	A		B* †
Hamulce	A			Panel sterowania w podstawie			
Gniazdo 220 V	A			Test przycisku zatrzymania awaryjnego w podstawie	A		
Drabina	A			Testowanie przełącznika wyl./platforma/podstawa	A		
Strona szafki akumulatorów				Testowanie przełącznika dół/położenie neutralne/góra	A		
Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni	A			Test opuszczania awaryjnego	A		
Szafka akumulatorów	A			Testowanie różnicowego zaworu przelewowego (zaworu wolnego koła)	A		
Ładowarka akumulatorów	A			Panel sterowania na platformie			
Akumulator	A			Test zatrzymania awaryjnego platformy	A		
Zespół siłownika kierowniczego	A			Test włącznika sprężynowego	A		
Zespół koło/opona	A			Test układu kierowniczego	A		
Drażek kierowniczy (platformy konwencjonalne)	A			Test jazdy	A		
Punkty smarowania	A			Test hamulców	A		
Strona szafki hydraulicznej/elektrycznej				Test ponoszenia/opuszczania platformy	A		
Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni	A			Test systemu ostrzegającego o opuszczaniu	A		
Zbiornik hydrauliczny	A			Testowanie czujnika dziury w nawierzchni	A		
Olej hydrauliczny	A			Test klaksonu	A		
Pompa i silnik hydrauliczny	A			Test ogranicznika prędkości	A		
Panel elektryczny	A						
Rozgałęźnik główny i proporcjonalny	A						
Czujnik obciążenia/przechyłu	A						
Pręt opuszczania awaryjnego (jeżeli element ten występuje)	A						
Zespół platformy	A						
Kotwy liny zabezpieczającej	A						
Gniazdo sieciowe na platformie	A						
Panel sterowania na platformie	A						
Instrukcje obsługi	A						
Zasilany zdalny panel sterowania (jeżeli jest na wyposażeniu)	A						

60598AC-CE

A - Dokonać przeglądu wzrokowego i codziennego przeglądu konserwacyjnego oraz testów działania Patrz rozdział 2.3 i rozdział 2.4 niniejszej instrukcji.

B - Wykonać przegląd konserwacyjny zgodnie z harmonogramem. Patrz instrukcja obsługi i konserwacji.

* - Konserwację może wykonywać wyłącznie kompetentna osoba, posiadająca wiedzę o procedurach mechanicznych.

† -Przed przystąpieniem do cokwartalnego lub corocznego przeglądu zaleca się zapoznanie z najnowszymi biuletynami serwisowymi, dostępnymi na stronie www.skyjack.com.



OSTRZEŻENIE

W platformie ruchomej należy używać wyłącznie oryginalnych części i podzespołów lub ich odpowiedników.

Tabela 4.8 Lista kontrolna operatora



LISTA KONTROLNA OPERATORA

Numer seryjny: _____

Model: _____

Wskazanie licznika godzin pracy: _____

Data: _____

Czas: _____

Nazwa operatora (drukowanymi literami): _____

Podpis operatora: _____

Każdy punkt należy skontrolować według odpowiedniego rozdziału instrukcji obsługi Skyjack.

Po zakończeniu przeglądu każdego punktu zaznaczyć odpowiednią kratkę.

P - PRAWIDŁOWY

B - BŁĘDNY

N - NAPRAWIONY

ND - NIE DOTYCZY

CZĘSTOTLIWOŚĆ KONTROLI

 CZĘSTO CODZIENNIE RAZ W ROKU DWA RAZY W ROKU

	ND	P	B	N
Kontrola wzrokowa i codzienna kontrola konserwacyjna				
Etykiety				
Podzespoły elektryczne				
Wyłączniki graniczne				
Podzespoły hydrauliczne				
Strona wejścia				
Wyłącznik główny zasilania				
Przełączniki sterujące w podstawie				
Pokrętko zaworu wolnego koła				
Hamulce				
Gniazdo 220 V				
Drabina				
Strona szafki akumulatorów				
Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni				
Szafka akumulatorów				
Ładowarka akumulatorów				
Akumulator				
Zespół siłownika kierowniczego				
Zespół Koło/Opona				
Drażek kierowniczy (platformy konwencjonalne)				
Punkty smarowania				
Strona szafki hydrauliczne/elektrycznej				
Mechanizm ochrony przed dziurami w nawierzchni				
Zbiornik hydrauliczny				
Olej hydrauliczny				
Pompa i silnik hydrauliczny				
Panel elektryczny				
Rozgałęźnik główny i proporcjonalny				
Czujnik obciążenia/przechyłu				
Pręt opuszczania awaryjnego (jeżeli element ten występuje)				
Zespół platformy				
Kotwy liny zabezpieczającej				
Gniazdo sieciowe na platformie				
Panel sterowania na platformie				
Instrukcje obsługi				
Zasilany zdalny panel sterowania (jeżeli jest na wyposażeniu)				

	ND	P	B	N
Mechanizm podnoszący				
Wspornik konserwacyjny				
Zespół nożycowy				
Odbijające nożyc				
Rolki				
Siłownik(i) podnośnika				
Testowanie pracy urządzenia				
Wyłącznik główny zasilania				
Panel sterowania w podstawie				
Test przycisku zatrzymania awaryjnego w podstawie				
Testowanie przełącznika wyl./platforma/podstawa				
Testowanie przełącznika dół/położenie neutralne/góra				
Test opuszczania awaryjnego				
Testowanie zaworu wolnego koła				
Panel sterowania na platformie				
Test zatrzymania awaryjnego platformy				
Test wyłącznika sprężynowego				
Test kierowania				
Test jazdy				
Test hamulców				
Test ponoszenia/opuszczania platformy				
Test systemu ostrzegającego o opuszczaniu				
Testowanie czujnika dziury w nawierzchni				
Test klaksonu				
Test ogranicznika prędkości				

60600AB-CE

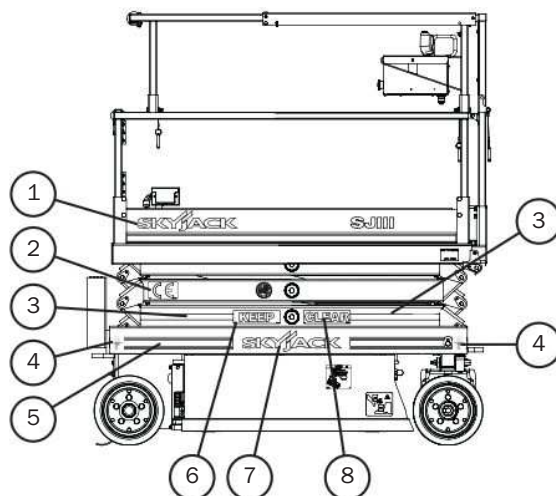
Uwaga:

Proszę skopiować tę stronę lub pobrać ze strony Skyjack:

www.skyjack.com plik z formularzem do druku.

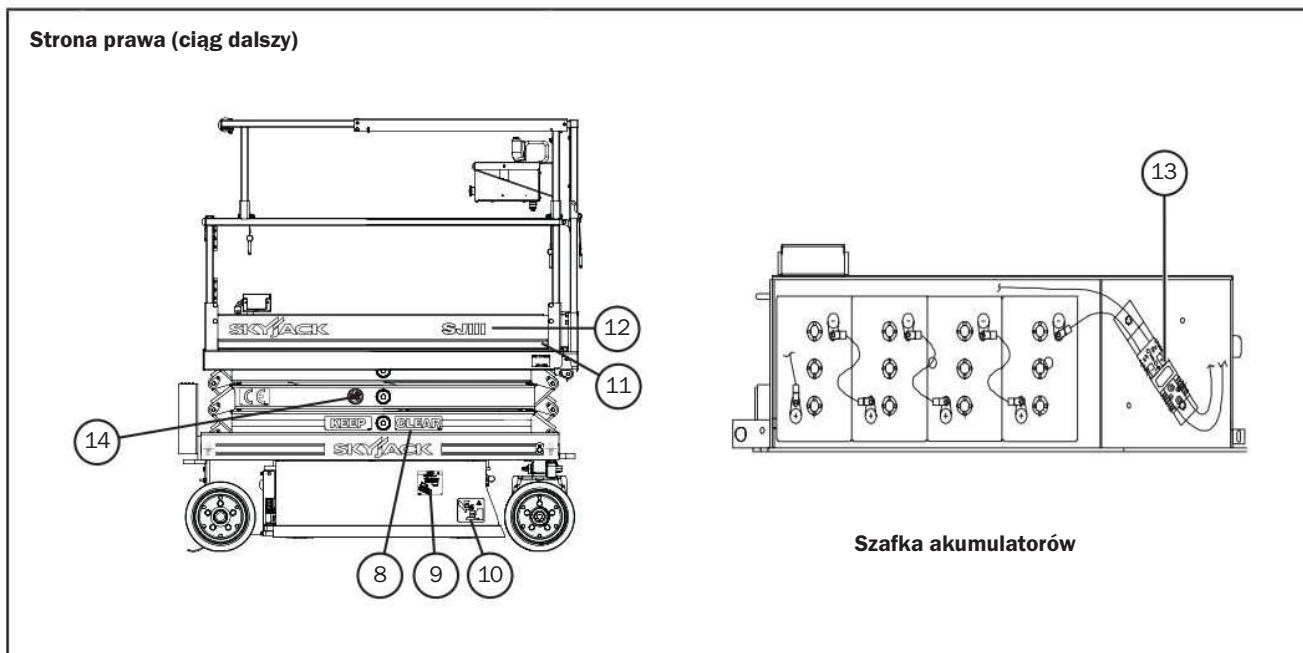
Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Prawa strona



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie
2		„CE” Znak CE
3		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
4		Obciążenie koła. Wskazuje nominalne obciążenie kół.
5		Taśma - czerwono-niebiesko-czerwona Przypinane logo Skyjack
6		„Zachować” Zachować odległość.
7		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie i czerwone
8		„Odległość” Zachować odległość.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219



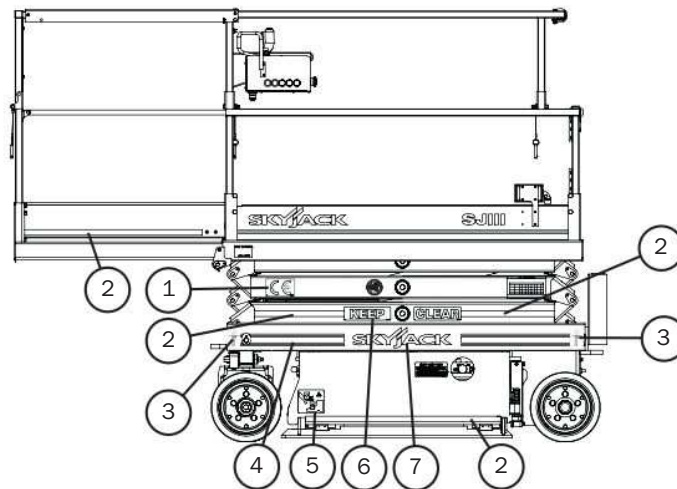
Nr	Rysunki etykiet	Opis
9		Przekładki akumulatorów* Wkładać przekładki tylko w sposób pokazany na schemacie. *W różnych modelach mogą być stosowane różne przekładki.
10		Zagrożenie zgnieceniem Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieceniem
11		Taśma biało-niebieska Przypinane logo Skyjack
12	SJIII 3215	Numer modelu* Identyfikator produktu *Numery modelu mogą się różnić lub mogą nie być przedstawione.
13		Połączenie akumulatorów z ładowarką Ładowarkę należy w tym miejscu podłączyć do akumulatorów.
14		„Zachować odległość” Zachować odległość.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Przednia strona		
Siłownik podnośnika		
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		Zagrożenie zgnieceniem Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieceniem
2		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
3		Wspornik konserwacyjny Umieścić wspornik konserwacyjny w tym miejscu.
4		Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) Otworzyć zawór, aby umożliwić korzystanie z wolnego biegu przed ciągnięciem/holowaniem/pchaniem.
5		Punkty mocowania/podnoszenia Do mocowania/podnoszenia można używać tylko tych punktów.
6		Procedura opuszczania awaryjnego W razie niebezpieczeństwa wykonać procedurę opisaną na etykiecie, aby opuścić platformę.
7		Zainstalowana kryza Ostrzeżenie o zainstalowanej kryzie

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

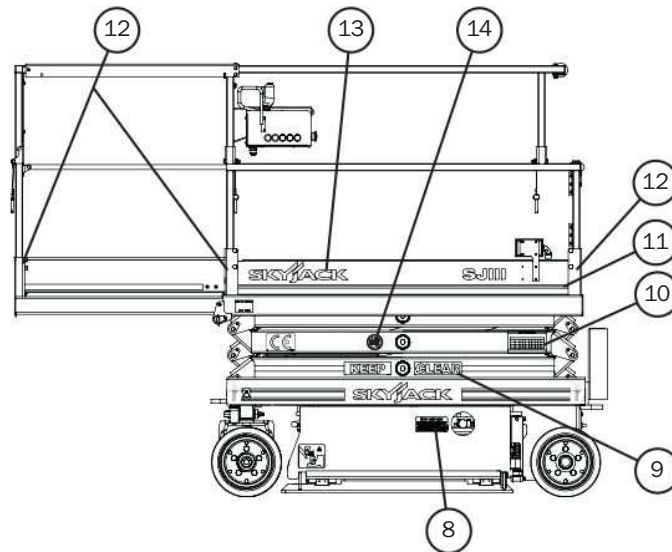
Lewa strona



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		„CE” Znak CE
2		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
3		Obciążenie koła. Wskazuje nominalne obciążenie kół.
4		Taśma - czerwono-niebiesko-czerwona Przypinane logo Skyjack
5		Zagrożenie zgnieceniem Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieceniem
6		„Zachować” Zachować odległość.
7		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie i czerwone

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

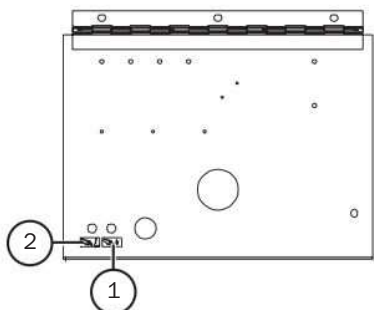
Strona lewa (ciąg dalszy)



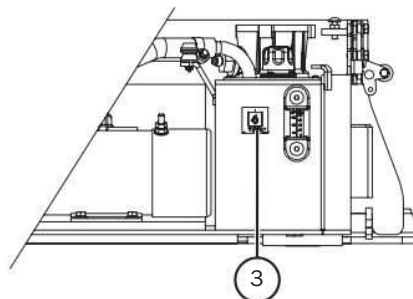
Nr	Rysunki etykiet	Opis
8		Procedura opuszczania awaryjnego W razie niebezpieczeństwa wykonać procedurę opisaną na etykiecie, aby opuścić platformę.
9		„Odległość” Zachować odległość.
10		Kontrola coroczna Wskazuje, że platforma robocza została poddana corocznej kontroli przed przystąpieniem do jej użytkowania
11		Taśma biało-niebieska Przypinane logo Skyjack
12		Punkty zaczepu lin zabezpieczających W tym miejscu należy zaczepić kotwę liny zabezpieczającej.
13		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie
14		„Zachować odległość” Zachować odległość.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

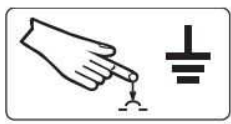


Strona lewa (ciąg dalszy)



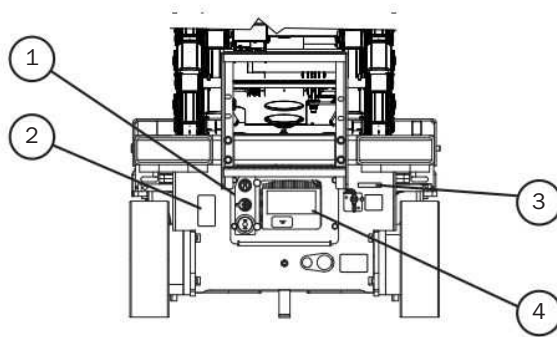
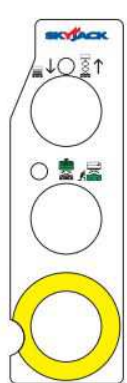







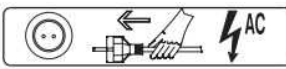
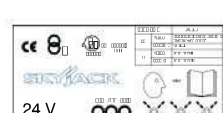
Panel elektryczny



Szafka hydrauliczna

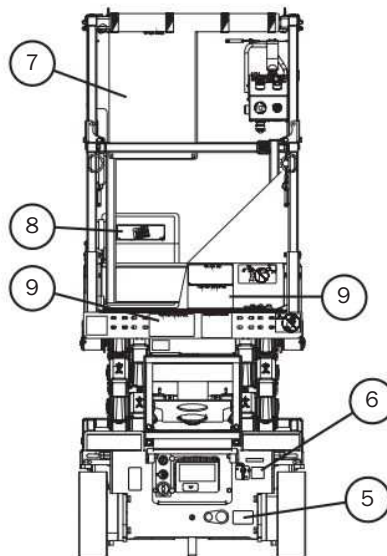
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Automatyczny wyłącznik masy</p> <p>Nacisnąć, aby zresetować automatyczny wyłącznik masy.</p>
2		<p>Automatyczny wyłącznik zasilania</p> <p>Nacisnąć, aby zresetować automatyczny wyłącznik zasilania.</p>
3		<p>Olej hydrauliczny ATF Dexron III</p> <p>Olej hydrauliczny można wymieniać jedynie na ATF Dexron III.</p>





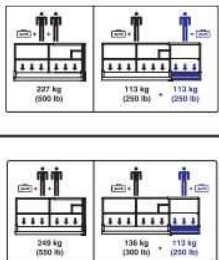
Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Tytł		
		
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Panel sterowania w podstawie</p> <p>Wybrać pozycję , aby opuścić, lub , aby podnieść platformę.</p> <p>Wybrać pozycję  platforma, aby włączyć elementy sterujące na platformie, pozycję  WYŁ., aby wyłączyć elementy sterujące lub pozycję  podstawa, aby włączyć elementy sterujące w podstawie.</p> <p>Nacisnąć przycisk , aby wyłączyć elementy sterujące.</p>
2		<p>Tabliczka z numerem seryjnym*</p> <p>Identyfikacja produktu oraz jego specyfikacje *Tabliczki z numerem seryjnym mogą się różnić lub wyglądać inaczej niż na rysunku.</p>
3		<p>Złącze zasilania elektrycznego platformy</p> <p>Do tego złącza należy podłączyć zasilanie elektryczne gniazda akcesoriów platformy.</p>
4		<p>Informacje o ładowarce (24 V)</p> <p>Informacje dotyczące ładowarki i jej stanu roboczego; więcej informacji zawiera instrukcja obsługi.</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

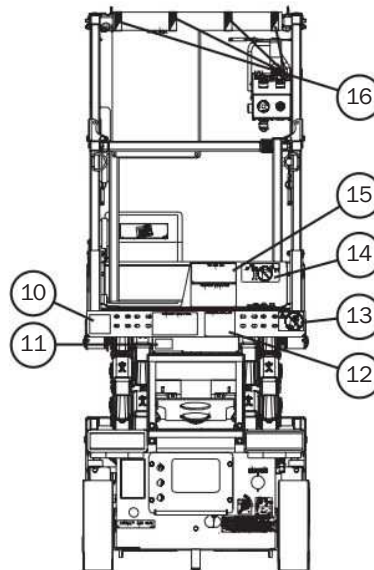
Tył (ciąg dalszy)



Nr	Rysunki etykiet	Opis
5		<p>Procedura wyciągania/holowania/pchania</p> <p>Procedura wyciągania/holowania/pchania Przed poruszeniem jednostki ręcznie upewnić się, że hamulec jest zwolniony a różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) jest otwarty.</p>
6		<p>Wyłącznik główny zasilania</p> <p>Obrócić w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara, aby włączyć zasilanie; obrócić w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara, aby wyłączyć zasilanie; założyć kłódkę, aby zablokować.</p>
7		<p>Identyfikacja zagrożeń</p> <p>Przed użyciem tej platformy roboczej przeczytać i zrozumieć opisane niebezpieczeństwa z nią związane.</p>
8		<p>Skrzynka przechowywania instrukcji obsługi</p> <p>Wskazuje miejsce przechowywania instrukcji obsługi.</p>
9		<p>Nośność platformy*</p> <p>Obciążenie znamionowe w każdej konfiguracji zgodnie z etykietą. Obciążenie znamionowe obejmuje masę ludzi i materiałów. Maksymalna liczba osób w poszczególnych konfiguracjach jest podana. Nie przekraczać masy całkowitej ani maksymalnej liczby osób. Rozkładać obciążenie równomiernie na platformie.</p> <p>*Nośność platformy różni się w zależności od modelu platformy ruchomej.</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Tył (ciąg dalszy)



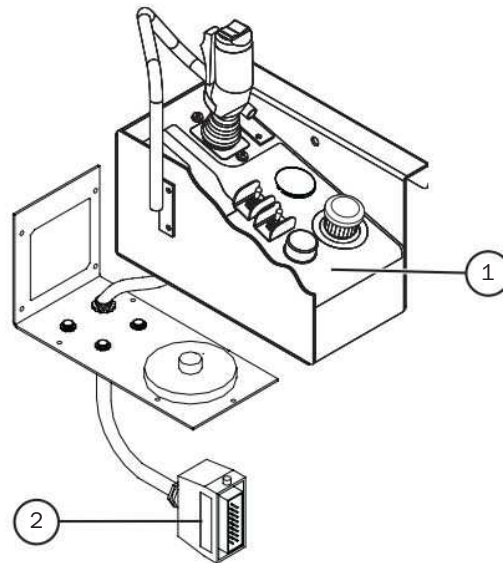
Nr	Rysunki etykiet	Opis
10		Przełącznik przemiennika Wyłączyć przemiennik po użyciu.
11		Ostrzeżenie - Nie modyfikować Ostrzeżenie przed modyfikowaniem platformy ruchomej
12		Lista kontrolna operatora Lista kontrolna operatora. Czynności kontrolne, które należy wykonać przed użyciem.
13		Zakaz noszenia biżuterii Uwaga - Nie nosić biżuterii.
14		Maksymalne obciążenie poziome* Obciążenie robocze nie może być wyższe niż wskazane obciążenie boczne. Eksploatacja może odbywać się wyłącznie poniżej wskazanej prędkości wiatru. *Maksymalne obciążenie poziome może być inne niż jest podane na rysunku.
15		Zgodność z normami Lista norm, z którymi zgodna jest platforma robocza.
16		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Góra		
<p>Skrzynka gniazda</p> <p>Kołki poręczy</p>		
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		Otwory na wózek widłowy Aby podnieść platformę wózkiem widłowym, należy włożyć widły do końca otworów.
2		Punkty mocowania/podnoszenia Do mocowania/podnoszenia można używać tylko tych punktów.
3		Ostrzeżenie - Nie modyfikować Ostrzeżenie przed modyfikowaniem platformy ruchomej
4		Wspornik konserwacyjny Instrukcje obsługi wspornika konserwacyjnego
5		Złącze zasilania elektrycznego platformy Do tego złącza należy podłączyć zasilanie elektryczne gniazda akcesoriów platformy.
6		Niebezpieczeństwo upadku - Kołki poręczy (pionowe) OSTRZEŻENIE! Niebezpieczeństwo upadku. Upewnić się, że odchylane poręcze są prawidłowo zablokowane kołkami.
7		Niebezpieczeństwo upadku - Kołki poręczy (poziome) OSTRZEŻENIE! Niebezpieczeństwo upadku. Upewnić się, że odchylane poręcze są zablokowane kołkami.

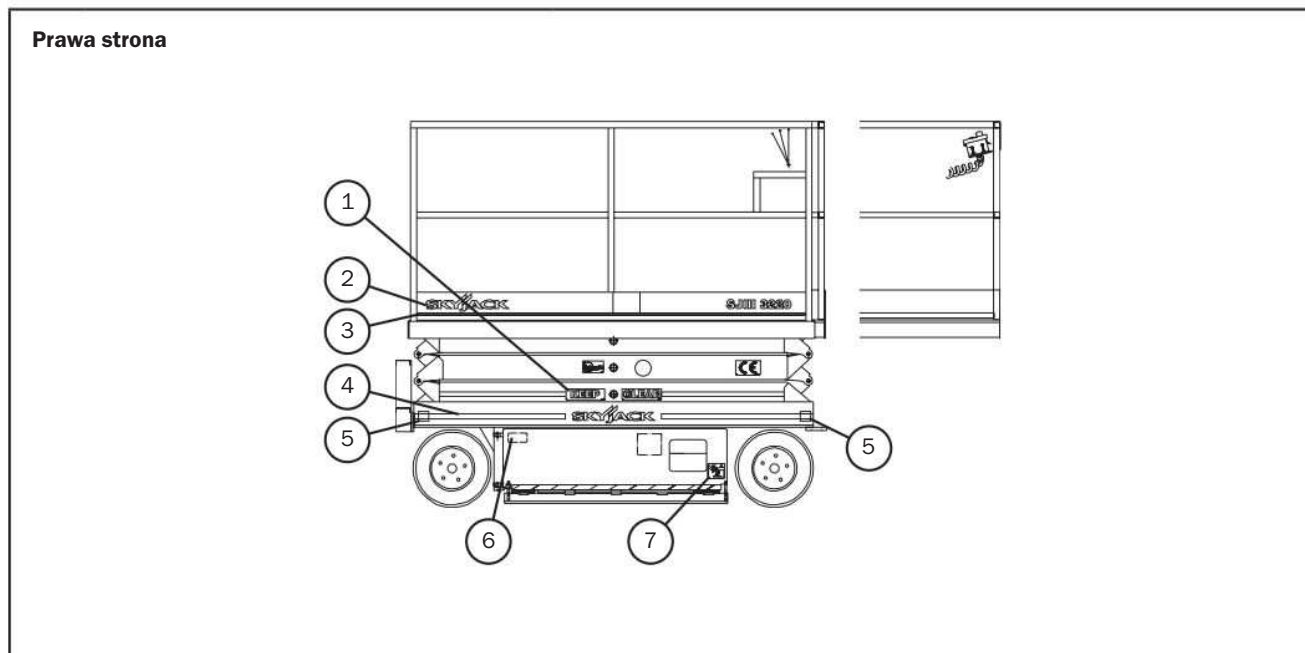
Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3215 i 3219

Panel sterowania na platformie z przełącznikiem typu joystick



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Panel sterowania na platformie</p> <p>Nacisnąć spust, aby uaktywnić drążek sterujący.</p> <p>Przesunąć przełącznik wahlwy, aby kierować.</p> <p>Przesunąć dźwignię sterowania do przodu , aby podnieść platformę, lub do tyłu , aby ją opuścić.</p> <p>Przesunąć dźwignię sterowania do przodu , aby jechać do przodu, lub do tyłu , aby jechać wstecz.</p> <p>Wybrać tryb jazdy po pochyłości (niska prędkość/wysoki moment obrotowy) lub jazdy po płaskim terenie (wysoka prędkość/niski moment obrotowy).</p> <p>Wybrać tryb podnoszenia , zatrzymania lub jazdy .</p> <p>Nacisnąć przycisk , aby włączyć klakson.</p> <p>Nacisnąć , aby wyłączyć elementy sterujące. Światło robocze zacznie świecić, wskazując dostępność górnych urządzeń sterujących i stan przeciążenia. Jeżeli światło miga, oznacza to przeciążenie.</p> <p>Zapoznać się z instrukcją obsługi .</p>
2	<p>Hydraulic proportional 3215/19</p>	<p>Proporcjonalna regulacja hydrauliczna</p> <p>Panel sterowania nadaje się do użytku w platformach ruchomych z proporcjonalną regulacją hydrauliczną.</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx



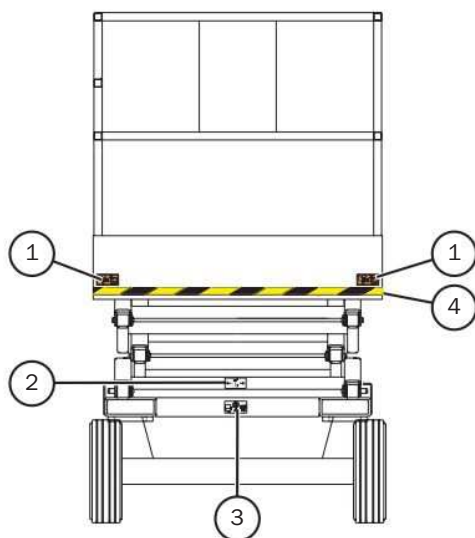
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		„Zachować” Zachować odległość.
2		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie
3		Taśma biało-niebieska Przypinane logo Skyjack
4		Taśma - czerwono-niebiesko-czerwona Przypinane logo Skyjack
5		Obciążenie koła.* Wskazuje nominalne obciążenie kół. *Obciążenie kół jest inne w każdym modelu.
6		Bezpiecznik Położenie bezpiecznika
7		Zagrożenie zgnieciem Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieciem

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

Strona prawa (ciąg dalszy)		
		Szafka akumulatorów
Nr	Rysunki etykiet	Opis
8		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie i czerwone
9		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
10		„CE” Znak CE
11	SJIII 3220	Numer modelu* Identyfikator produktu *Numery modelu mogą się różnić lub mogą nie być przedstawione.
12		„Odległość” Zachować odległość.
13		Połączenie akumulatorów z ładowarką Ładowarkę należy w tym miejscu podłączyć do akumulatorów.
14		„Zachować odległość” Zachować odległość.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

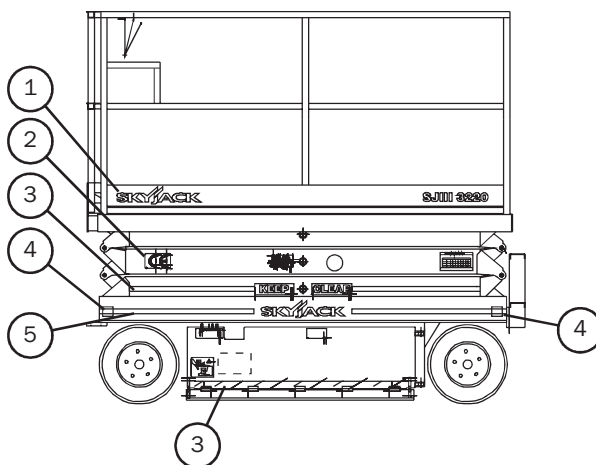
Przednia strona



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Zagrożenie zgnieciem</p> <p>Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieciem</p>
2		<p>Wspornik konserwacyjny</p> <p>Umieścić wspornik konserwacyjny w tym miejscu.</p>
3		<p>Punkty mocowania/podnoszenia</p> <p>Do mocowania/podnoszenia można używać tylko tych punktów.</p>
4		<p>Taśma z ostrzeżeniem</p> <p>Pasek z ostrzeżeniem</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

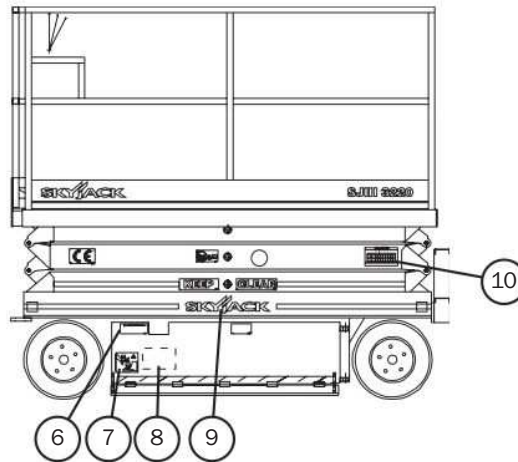
Lewa strona



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		Logo firmy Skyjack Małe logo firmy Skyjack - niebieskie
2		„CE” Znak CE
3		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
4		Obciążenie koła.* Wskazuje nominalne obciążenie kół. *Obciążenie kół jest inne w każdym modelu.
5		Taśma - czerwono-niebiesko-czerwona Przypinane logo Skyjack

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

Strona lewa (ciąg dalszy)

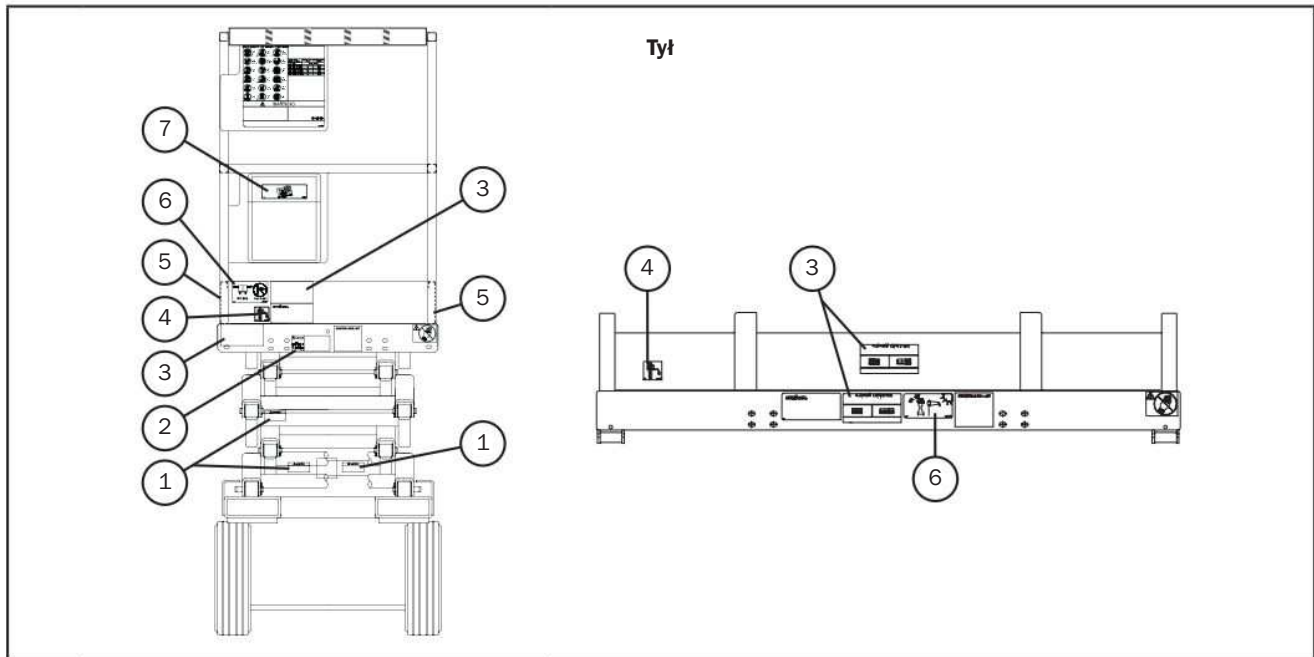


Nr	Rysunki etykiet	Opis
6		<p>Procedura opuszczania awaryjnego</p> <p>W razie niebezpieczeństwa wykonać procedurę opisaną na etykiecie, aby opuścić platformę.</p>
7		<p>Zagrożenie zgnieceniem</p> <p>Niebezpieczeństwo - zagrożenie zgnieceniem</p>
8		<p>Olej hydrauliczny ATF Dexron III</p> <p>Olej hydrauliczny można wymieniać jedynie na ATF Dexron III.</p>
9		<p>Logo firmy Skyjack</p> <p>Małe logo firmy Skyjack - niebieskie i czerwone</p>
10		<p>Kontrola coroczna</p> <p>Wskazuje, że platforma robocza została poddana corocznej kontroli przed przystąpieniem do jej użytkowania</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

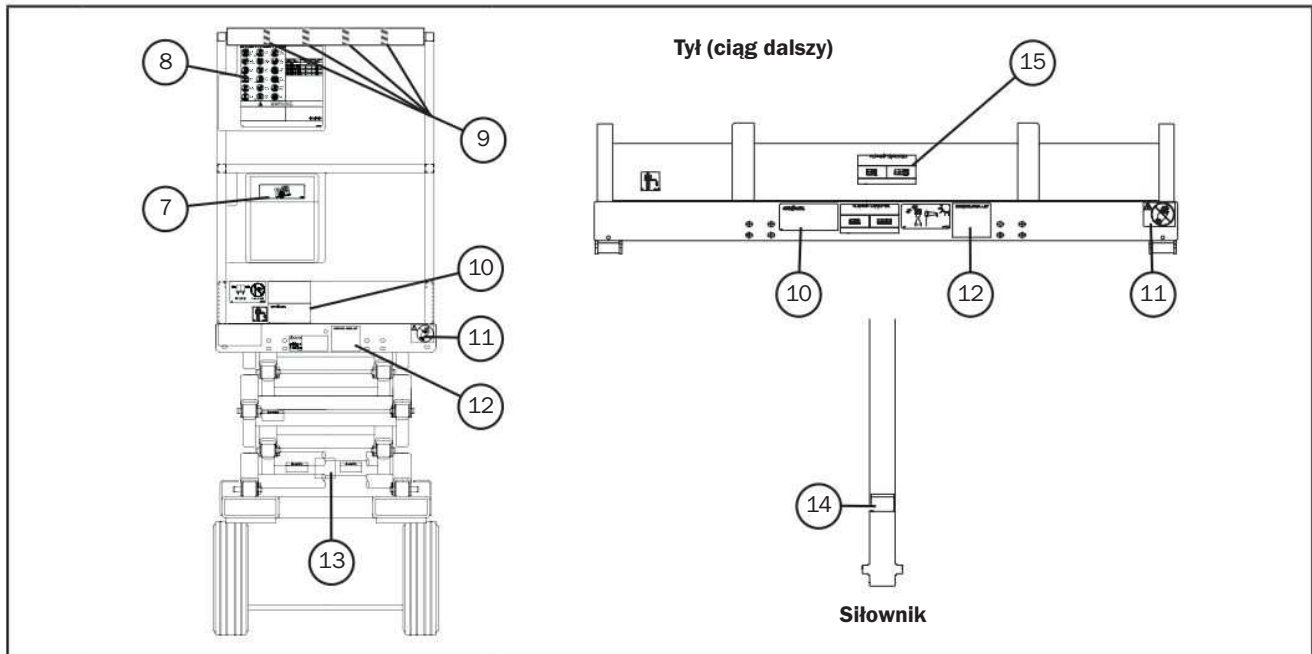
Strona lewa (ciąg dalszy)		
Panel elektryczny		
Nr	Rysunki etykiet	Opis
11		Taśma biało-niebieska Przypinane logo Skyjack
12	SJIII 3220	Numer modelu* Identyfikator produktu *Numery modelu mogą się różnić lub mogą nie być przedstawione.
13	CLEAR	„Odległość” Zachować odległość.
14	KEEP	„Zachować” Zachować odległość.
15		„Zachować odległość” Zachować odległość.
16		Automatyczny wyłącznik masy Nacisnąć, aby zresetować automatyczny wyłącznik masy.
17		Automatyczny wyłącznik zasilania Nacisnąć, aby zresetować automatyczny wyłącznik zasilania.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx



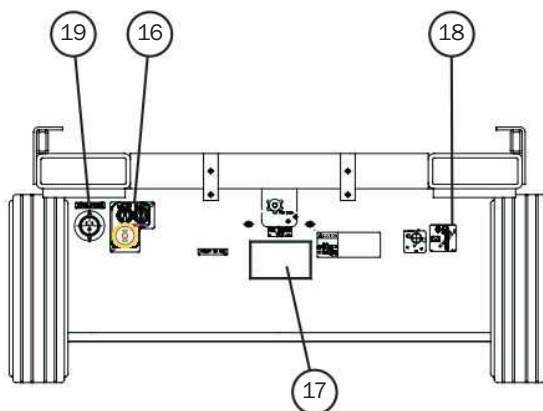
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		Ostrzeżenie - Nie modyfikować Ostrzeżenie przed modyfikowaniem platformy ruchomej
2		Procedura wyciągania/holowania/pchania Procedura wyciągania/holowania/pchania Przed poruszeniem jednostki ręcznie upewnić się, że hamulec jest zwolniony a różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) jest otwarty.
3		Nośność platformy* Obciążenie znamionowe w poszczególnych konfiguracjach *Nośność platformy różni się w zależności od modelu.
4		Punkty zaczepu lin zabezpieczających W tym miejscu należy zaczepić kotwę liny zabezpieczającej.
5		Niebezpieczeństwo upadku - Kołki poręczy (pionowe) OSTRZEŻENIE! Niebezpieczeństwo upadku. Upewnić się, że odchylane poręcze są prawidłowo zablokowane kołkami.
6		Maksymalne obciążenie poziome* Obciążenie robocze nie może być wyższe niż wskazane obciążenie boczne. Eksploatacja może odbywać się wyłącznie poniżej wskazanej prędkości wiatru. *Maksymalne obciążenie poziome może być inne niż jest podane na rysunku.
7		Skrzynka przechowywania instrukcji obsługi Wskazuje miejsce przechowywania instrukcji obsługi.

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx



Nr	Rysunki etykiet	Opis
8		Identyfikacja zagrożeń Przed użyciem tej platformy roboczej przeczytać i zrozumieć opisane niebezpieczeństwa z nią związane.
9		Taśma z ostrzeżeniem Pasek z ostrzeżeniem
10		Zgodność z normami Lista norm, z którymi zgodna jest platforma robocza.
11		Zakaz noszenia biżuterii Uwaga - Nie nosić biżuterii.
12		Lista kontrolna operatora Lista kontrolna operatora. Czynności kontrolne, które należy wykonać przed użyciem.
13		Procedura opuszczania awaryjnego W razie niebezpieczeństwa wykonać procedurę opisaną na etykiecie, aby opuścić platformę.
14		Zainstalowana kryza Ostrzeżenie o zainstalowanej kryzie
15		Maksymalne obciążenie poziome oraz nośność platformy* (dotyczy wyłącznie modelu 4632). Dopuszczalne obciążenie znamionowe w każdej konfiguracji w warunkach, gdy prędkość wiatru jest zgodna z wartością podaną poniżej. *Treść etykiety może się różnić od przedstawionej powyżej.

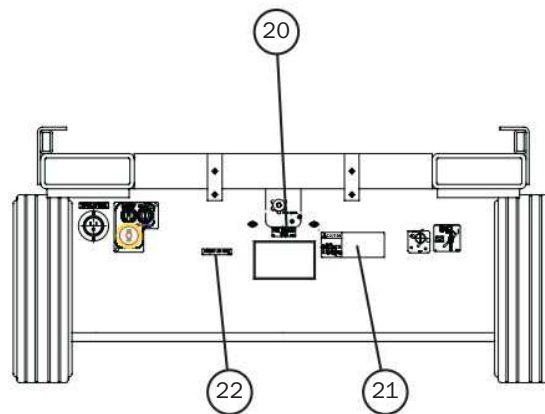
Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx




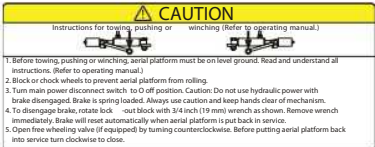

Tył (46xx)

Nr	Rysunki etykiet	Opis
16		<p>Panel sterowania w podstawie</p> <p>Wybrać pozycję , aby opuścić, lub , aby podnieść platformę.</p> <p>Wybrać pozycję platforma, aby włączyć elementy sterujące na platformie, pozycję WYŁ., aby wyłączyć elementy sterujące lub pozycję podstawa, aby włączyć elementy sterujące w podstawie.</p> <p>Nacisnąć przycisk , aby wyłączyć elementy sterujące.</p>
17		<p>Tabliczka z numerem seryjnym*</p> <p>Identyfikacja produktu oraz jego specyfikacje</p> <p>* Tabliczki z numerem seryjnym mogą się różnić lub wyglądać inaczej niż na rysunku.</p>
18		<p>Wyłącznik główny zasilania</p> <p>Obrócić w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara, aby włączyć zasilanie główne; obrócić w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara, aby wyłączyć zasilanie główne; założyć kłódkę, aby zablokować.</p>
19		<p>Złącze zasilania elektrycznego platformy</p> <p>Do tego złącza należy podłączyć zasilanie elektryczne gniazda akcesoriów platformy.</p>

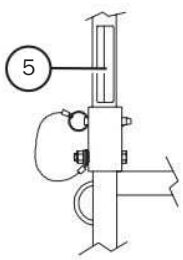
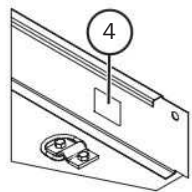
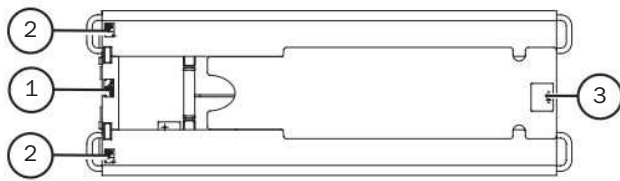

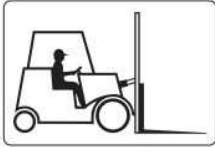



Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx



Tył (46xx)

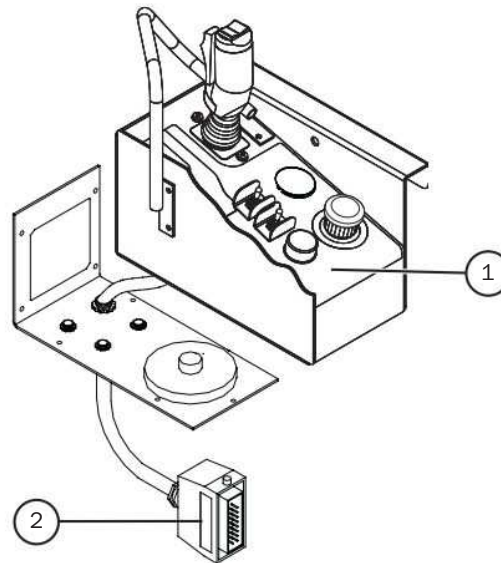
Nr	Rysunki etykiet	Opis
20		<p>Różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła)</p> <p>Otworzyć zawór, aby umożliwić korzystanie z wolnego biegu przed ciągnięciem/holowaniem/pchaniem.</p>
21		<p>Procedura wyciągania/holowania/pchania</p> <p>Procedura wyciągania/holowania/pchania Przed poruszeniem jednostki ręcznie upewnić się, że hamulec jest zwolniony a różnicowy zawór przelewowy (zawór wolnego koła) jest otwarty.</p>
22		<p>Złącze zasilania pneumatycznego</p> <p>Do tego złącza należy podłączyć zasilanie pneumatyczne platformy.</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

Nr	Rysunki etykiet	Opis
<p>Widok z góry</p> <div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: flex-start;"> <div style="text-align: center;">  <p>Kołki poręczy</p> </div> <div style="text-align: center;">  <p>Platforma</p> </div> </div> <div style="text-align: center; margin-top: 20px;">  </div>		
1		<p>Punkty mocowania/podnoszenia</p> <p>Do mocowania/podnoszenia można używać tylko tych punktów.</p>
2		<p>Otwory na wózek widłowy</p> <p>Aby podnieść platformę wózkiem widłowym, należy włożyć widły do końca otworów.</p>
3		<p>Wspornik konserwacyjny</p> <p>Instrukcje obsługi wspornika konserwacyjnego</p>
4		<p>Punkty zaczepu lin zabezpieczających</p> <p>W tym miejscu należy zaczepić kotwę liny zabezpieczającej.</p>
5		<p>Niebezpieczeństwo upadku - Kołki poręczy (pionowe)</p> <p>OSTRZEŻENIE! Niebezpieczeństwo upadku. Upewnić się, że odchylane poręcze są prawidłowo zablokowane kołkami.</p>

Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

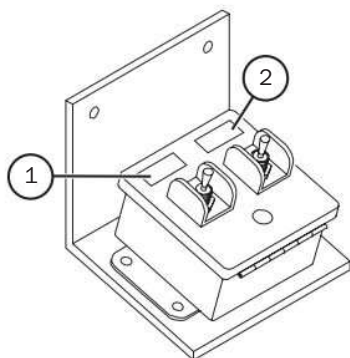
Panel sterowania na platformie z przełącznikiem typu joystick



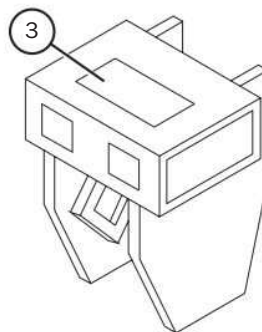
Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Panel sterowania na platformie</p> <p>Nacisnąć spust, aby uaktywnić drążek sterujący.</p> <p>Przesunąć przełącznik wahlwy, aby kierować.</p> <p>Przesunąć dźwignię sterowania do przodu , aby podnieść platformę, lub do tyłu , aby ją opuścić.</p> <p>Przesunąć dźwignię sterowania do przodu , aby jechać do przodu, lub do tyłu , aby jechać wstecz.</p> <p>Wybrać tryb jazdy po pochyłości (niska prędkość/wysoki moment obrotowy) lub jazdy po płaskim terenie (wysoka prędkość/niski moment obrotowy).</p> <p>Wybrać tryb podnoszenia , zatrzymania lub jazdy .</p> <p>Nacisnąć przycisk , aby włączyć klakson.</p> <p>Nacisnąć , aby wyłączyć elementy sterujące. Światło robocze zacznie świecić, wskazując dostępność górnych urządzeń sterujących i stan przeciążenia. Jeżeli światło miga, oznacza to przeciążenie.</p> <p>Zapoznać się z instrukcją obsługi .</p>
2		<p>Proporcjonalna regulacja hydrauliczna</p> <p>Panel sterowania nadaje się do użytku w platformach ruchomych z proporcjonalną regulacją hydrauliczną.</p>

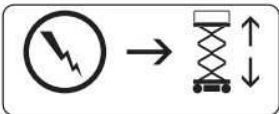
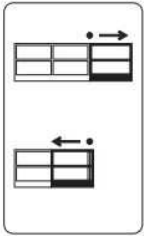


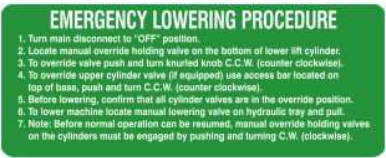
Etykiety i tabliczki znamionowe - Modele 3220, 3226 i 46xx

Panel sterowania - Platforma wysuwana automatycznie



Belka poprzeczna - Wewnętrzne nożyce 1. poziomu



Nr	Rysunki etykiet	Opis
1		<p>Włączenie podnoszenia</p> <p>Wybrać, aby włączyć tryb podnoszenia.</p>
2		<p>Wysuwanie/chowanie platformy wysuwanej automatycznie</p> <p>Nacisnąć  aby wysunąć, lub  aby schować platformę wysuwaną automatycznie.</p>
3		<p>Procedura opuszczania awaryjnego</p> <p>W razie niebezpieczeństwa wykonać procedurę opisaną na etykiecie, aby opuścić platformę.</p>



Niezawodne rozwiązania w zakresie podnoszenia
stworzone w trosce o bezpieczeństwo.

www.skyjack.com